

Universidade de Brasília
Instituto de Ciências Exatas
Departamento de Matemática

**Soluções radiais para problemas elípticos quasilineares
com não-linearidades singulares que mudam de sinal**

por

Thiago Williams Siqueira Ramos

2010

Universidade de Brasília
Instituto de Ciências Exatas
Departamento de Matemática

Soluções radiais para problemas elípticos quasilineares com não-linearidades singulares que mudam de sinal

por

Thiago Williams Siqueira Ramos*

Dissertação apresentada ao Departamento de Matemática da Universidade de Brasília, como parte dos requisitos para obtenção do grau de

MESTRE EM MATEMÁTICA

Brasília, 19 de novembro de 2010.

Comissão Examinadora:

Prof. Dr. Carlos Alberto P. dos Santos - MAT/UnB (Orientador)

Prof. Dr. Elves Alves de Barros e Silva - Mat/UnB

Prof. Dr. Edcarlos Domingos da Silva - IME/UFG

*O autor foi bolsista da CNPQ durante a elaboração deste trabalho.

AGRADECIMENTOS

Agradeço à minha família, em especial as minhas mães, Judite e Marina, pelo apoio e confiança depositados em mim;

ao Professor Carlos Alberto Pereira dos Santos pela confiança em mim depositada, pela paciência, conselhos e pelo competente e cuidadoso trabalho de orientação;

aos professores Elves Alves Barros e Silva, Edcarlos Domingos da Silva e Antônio Luiz de Melo, respectivamente, membros e suplente da banca examinadora;

aos professores e funcionários do Departamento de Matemática da UnB que contribuíram, direta ou indiretamente, para a realização deste trabalho;

aos meus amigos Jorge, Henrique, Luis, Rafaela e Fábio por tudo o que passamos em todo este tempo;

aos companheiros de UnB, em especial, ao Silver, Gardel, Robson, Bruno, Tarcísio e Facó;

a minha namorada, Tatiara, pela compreensão, apoio, companherismo e incentivo nas mais diversas ocasiões;

ao CNPQ pelo apoio financeiro.

RESUMO

Neste trabalho estudamos a classe de problemas quasilineares elípticos

$$(Q) \quad \begin{cases} -\Delta_p u = u^q - g(u), & B_R \\ u > 0, & B_R \\ u = 0, & \partial B_R, \end{cases}$$

para diferentes valores de q .

Estudamos este problema onde a perturbação não-linear do operador apresenta algum tipo de singularidade e, utilizando argumentos de ponto fixo associados ao Método Variacional, mostramos a existência e não-existência de solução para o problema (Q) quando $q = p - 1$. Por outro lado, se $p = 2$ e $1 < q < (N + 2)(N - 2)$, então utilizando, principalmente, o Método de “Shooting” mostramos existência, não-existência e unicidade de solução para (Q) .

Palavras-chaves: Método de “Shooting”, Problemas Singulares, Soluções Clássicas e Radialmente Simétricas, Operadores Laplaciano e p-Laplaciano.

ABSTRACT

In this work we study the following quasilinear elliptic classe equation

$$(Q) \quad \begin{cases} -\Delta_p u = u^q - g(u), & B_R \\ u > 0, & B_R \\ u = 0, & \partial B_R, \end{cases}$$

for differents values of q .

We have studied this problem where the disturbance nonlinear operator has some kind of singularity and, using arguments associated with fixed-point Variational method, we show the existence and nonexistence of solution to the problem (Q) when $q = p - 1$. On the other hand, if $p = 2$ and $1 < q < 2^* - 1$ then mainly using the “Shooting ”Method we showed the existence, nonexistence and uniqueness of solution (Q).

Key words: Shooting Method, Singular problems, Radially symmetric classical solutions, Laplace and P-Laplace operators.

SUMÁRIO

Introdução	1
1 Resultados Clássicos	8
1.1 Sobre os Espaços X_R e L^p_{N-1}	8
1.2 Regularização de soluções em X_R	10
1.3 Sobre o primeiro autovalor em X_R	14
1.4 Sobre o problema de Valor Inicial (NN_a)	20
1.5 Propriedades da solução $u(\cdot, a)$ de (NN_a)	26
2 Estudo Radial do problema GS	29
2.1 Sobre o Funcional Energia associado a $u(\cdot, a)$	32
2.2 Sobre a função de Euler associada ao problema GS	34
2.3 Conclusão da demonstração do Teorema GS	39
3 Estudo radial do problema DM_R	52
3.1 Equivalência entre os problemas (DM_λ) e (DM_R)	54
3.2 Propriedades de $\phi(r, a) = (\partial u / \partial a)(r, a)$	56
3.3 Conclusão da demonstração do Teorema DM	65
A Apêndice A	75

A.1	Sobre o primeiro autovalor em X_R	75
A.2	Sobre o problema de valor inicial (NN_a)	84
B	Apêndice B	86
B.1	Sobre o funcional I	87
C	Apêndice C	89
C.1	Conclusão da demonstração do Teorema DM_R	89
C.2	Conclusão do Teorema DM	91
D	Resultados Clássicos de Análise	93
	Referências Bibliográficas	97

INTRODUÇÃO

O principal objetivo deste trabalho é o estudar as questões de existência, não-existência, unicidade, multiplicidade e regularidade de soluções para a seguinte classe de problemas elípticos

$$(Q) : \begin{cases} -\Delta_p u = u^q - g(u), & B_R \\ u > 0, & B_R \\ u = 0, & \partial B_R, \end{cases}$$

onde $g : (0, \infty) \rightarrow (0, \infty)$ é uma função de classe C^1 , $\Delta_p u = \operatorname{div}(|\nabla u|^{p-2} \nabla u)$, $p > 1$, é o operador p-Laplaciano, $B_R = \{x \in \mathbb{R}^N : |x| < R\}$ é a bola de raio $R > 0$ centrada na origem do \mathbb{R}^N , $N \geq 1$ e $q > -1$.

Uma motivação para o estudo do problema (Q) reside no fato do mesmo aparecer em vários modelos sobre catálises químicas heterogêneas, fluídos não-Newtonianos e na Teoria de condução do calor em materiais eletricamente condutores.

Este trabalho consiste na pesquisa de soluções radiais para o problema (Q), isto é, funções do tipo $u(x) = v(|x|)$, $x \in \mathbb{R}^N$, satisfazendo (Q) onde $v : [0, \infty) \rightarrow [0, \infty)$ é uma função apropriada. Neste trabalho, usaremos o abuso de notação $u(x) = u(|x|)$ quando estiver claro o sentido de radialidade.

Além disso, estamos interessados em estudar o problema (Q) quando $|g(s)| \xrightarrow{s \rightarrow 0^+} +\infty$. Funções que apresentam tal comportamento são conhecidas como *funções singulares em $s = 0$* . Neste sentido, problemas que apresentam esse tipo de não-linearidade são chamados de *problemas singulares*.

O estudo do problema singular (Q) sob o nosso ponto de interesse é recente. Em contra partida, a pesquisa quanto a existência, não existência, unicidade, multiplicidade

e comportamento assintótico de soluções para a classe de problemas mais geral

$$(P) : \begin{cases} -\Delta_p u = f(x, u), & \Omega \\ u > 0, & \Omega \\ u = 0, & \partial\Omega, \end{cases}$$

onde f é uma função dada e $\Omega \subset \mathbb{R}^N$, tem sido amplamente investigado por vários pesquisadores no decorrer dos últimos anos.

Este estudo tem se desenvolvido, principalmente, quando o termo não-linear f não apresenta qualquer tipo de singularidade. Neste sentido podemos citar Hai, Schmitt e Shivaji [37], Clement, Figueiredo e Mitidieri [11], Clement, Manasevich e Mitidieri [12], Figueiredo, Gonçalves e Miyagaki [24], Wei, Wang e Zhu [56], Figueiredo, Gossez e Ubila [25] e suas referências.

Por outro lado, quando o termo $f(x, s)$ é singular em $s = 0$, isto é, $|f(x_n, s_n)| \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \infty$, para algum $s_n > 0$ com $s_n \rightarrow 0$ e algum $x_n \in \Omega$, $x_n \rightarrow x_0 \in \bar{\Omega}$, o estudo do problema (P) tem se dividido, principalmente, em dois casos: $f(x, s) \geq 0$, $x \in \Omega$, $s > 0$ e $f(x, s)$ mudando de sinal.

Em particular, para não linearidades singulares da forma $f(x, s) = a(x)g(s)$, $a > 0$, isto se torna

$$(+) \quad g(s) > 0, s > 0$$

$$(-) \quad \text{med} \{s > 0 / g(s) > 0\}, \text{med} \{s > 0 / g(s) < 0\} > 0.$$

De agora em diante, designaremos essas singularidades como sendo do “tipo (+)” e do “tipo (-)” para cada um dos casos acima.

Para o singularidades do primeiro tipo, isto é, do “tipo(+)”, os pioneiros neste campo foram, ao que nos parece, Maybee e Fulks [31], em 1960. No entanto, o trabalho que impulsionou o estudo deste tipo de problema foi o artigo publicado em 1977 por Crandall, Rabinowitz e Tartar [20]. Eles, assim como Maybee e Fulks, estudaram o problema (P) considerando $p = 2$. Em particular, foi mostrado em [20] que se $f(x, s) = s^{-\alpha}$, $\alpha > 1$ então o problema (P) tem solução $C^{\frac{2}{1+\alpha}}(\bar{\Omega})$.

Desde então, vários casos particulares para o problema (P) foram investigados. Considere o caso

$$(P_1) \begin{cases} -\Delta u = a(x)u^{-\alpha}, & x \in \Omega \\ u > 0, & \Omega \\ u = 0, & \partial\Omega, \end{cases}$$

Gática, Olikier e Waltman [27] mostraram, em 1989, a existência de solução quando $\Omega = B_1 \subset \mathbb{R}^N$ é a bola unitária, $\alpha > 0$ e $a(x) \geq 0$.

Em 1991, Lazer e McKenna [43] mostraram que se $a(x)$ é uma função positiva em $\overline{\Omega} \subset \mathbb{R}^N$ então o problema (P_1) tem solução $u \in C^2(\Omega) \cap C^1(\overline{\Omega})$.

Ainda para singularidades do “tipo (+)”, considere o problema mais geral de (P_1) dado por

$$(P_2) \quad \begin{cases} -\Delta u = \lambda a(x)h(u) + \sigma b(x)g(u), & x \in \Omega \\ u > 0, & \Omega \\ u = 0, & \partial\Omega, \end{cases}$$

Coclite e Palamieri [13] mostraram, em 1989, que existe $\lambda^* > 0$ tal que o problema (P_1) possui solução para $0 < \lambda \leq \lambda^*$ e não possui solução para $\lambda > \lambda^*$. Para tanto consideraram, $\Omega = B_R \subset \mathbb{R}^N$, $a(x) = b(x) \equiv 1$, $h(s) = s^q$, $s > 0$, $g(s) = s^{-\gamma}$, $s > 0$, onde $1 < q < (N + 2)/(N - 2)$, $0 < \gamma < 1$ e $\sigma = 1$.

Em 2001, Su e Wu [55] consideraram $\lambda = \sigma = 1$, $h(s) = s^\alpha$, $s > 0$, e $g(s) = s^{-\gamma}$, $s > 0$, com $\alpha \in (0, 1)$, $0 < \gamma < \frac{1}{N}$, Ω um domínio limitado e $a(x), b(x)$ funções Hölder contínuas em $\overline{\Omega}$ e mostraram sob algumas condições de suavidade em Ω , que existe uma única solução $u \in C^{2+\min(\alpha, \gamma)}(\Omega) \cap C^{1, \theta}(\overline{\Omega})$, para algum $\theta > 0$.

Em 2005, Zhang [59] considerou $a(x) = \sigma = 1$, $b \in L^2(\Omega)$ uma função não-negativa e $g(s) = s^{-\gamma}$, $s > 0$, em (P_2) com $0 < \gamma < 1$, $\lambda > 0$, $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ um domínio limitado suave e h uma função singular e mostrou que sob algumas hipóteses específicas, (P_2) tem pelo menos uma solução positiva.

Continuando nesta linha de raciocínio, Cirstea, Ghergu e Radulesco [10], em 2004, estudaram o problema (P_2) para $\sigma = a(x) = 1$ onde $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ é um domínio limitado com fronteira suave, $0 < h \in C^{0, \beta}[0, \infty)$ e $0 \leq g \in C^{0, \beta}[0, \infty)$, com $0 < \beta < 1$, onde somente g é singular e g, h são mais gerais que no trabalho de Zhang [59]. Eles mostraram que sob algumas hipóteses em h, g , se $\lim_{s \rightarrow 0} h(s)/s = 0$ então (P_2) possui única solução em $C^2(\Omega) \cap C^{1, 1-\beta}(\overline{\Omega})$ para todo $\lambda \in \mathbb{R}$ e se $\lim_{s \rightarrow 0} h(s)/s > 0$ então existe $\lambda^* > 0$ tal que (P_2) não possui solução para $\lambda \geq \lambda^*$.

Em 2007, Gonçalves e Santos [34] estudaram o problema (P_2) mais geral, por admitir g e/ou h funções singulares com $(\sigma(g, h)/t)' < 0$ e $\sigma(0, h)$, $\sigma(g, 0)$ satisfazendo $\lim_{t \rightarrow 0} (\sigma(g, h)(t)/t) = \sigma_0(g, h)$, $\lim_{t \rightarrow \infty} (\sigma(g, h)(t)/t) = \sigma_\infty(g, h)$, onde $\sigma_\infty(g, h) \in [0, \infty)$, $\sigma_0(g, h) \in (0, \infty]$ e $\sigma(g, h)(t) = g(t) + h(t)$. Eles mostraram que sob estas hipóteses (P_2) possui solução $u \in C^2(\Omega) \cap C(\overline{\Omega})$ se $a(x)\sigma_\infty(h, 0) + b(x)\sigma_\infty(0, g) < \lambda_1$, $q.t.p$ $x \in \Omega$, onde λ_1 [e o primeiro autovalor do problema de Dirichlet.

Silva e Perera [50], em 2007, consideraram o problema (P) com $f(x, u) = h(x, u) + \sigma g(x, u)$, onde g, h são funções de Carathéodory em $\Omega \times (0, \infty)$ e $\Omega \times [0, \infty)$ e $\sigma \geq 0$ é um parâmetro, e obtiveram solução para (P_2) no espaço $W_{loc}^{1,p}$, onde Ω apresenta uma condição de fronteira bem geral.

Em 2009, Mohammed [45] estudou (P) para $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ onde $\partial\Omega \in C^{1,\gamma}$, $\gamma \in (0, 1)$ onde f é singular em $\Omega \times (0, \infty)$ mostrando que sob algumas hipóteses em f , então (P) possui solução em $W_0^{1,p}(\Omega)$.

Em 2010, Gonçalves, Rezende e Santos [32], mostraram que (P) tem solução para $f(x, u) = \lambda h(x, u)$, onde $\lambda_* < \lambda < \lambda^*$, para alguns $\lambda_*, \lambda^* > 0$. Em particular, se $h(x, u)$ satisfaz $h(x, s) \xrightarrow{s \rightarrow 0} \infty$ e $h(x, s) \xrightarrow{s \rightarrow \infty} 0$, então $\lambda_* = 0$ e $\lambda^* = \infty$, para cada $x \in \Omega$.

Mas, quando voltamos a nosso interesse principal, isto é, considerar a perturbação do operador em (Q) do “tipo (-)”, o que é equivalente a considerar g singular do “tipo (+)”, a quantidade de trabalhos é mais restrita.

Em 1995, Chen [8] considerou o problema parabólico não linear

$$(C) \quad \begin{cases} v_t = v^a(\Delta v + v), & \text{em } \{x \in B_R, t > 0\} \\ v(x, t) = 0, & \text{sobre } \{x \in B_R, t > 0\} \\ v(x, 0) = v_0(x) \geq 0, & x \in B_R, \end{cases}$$

e estabeleceu condições em a, R e $v_0(x)$ para que o tempo de “blow-up” de v , digamos $T > 0$, seja finito. Deste modo, Chen mostrou que encontrar uma solução para o problema (C) da forma $v(x, t) = (T - t)^{-\frac{1}{a}}u(x)$ é equivalente a mostrar que u é uma solução para o problema

$$(Q_2) \quad \begin{cases} -\Delta u = u - \frac{u^{1-\alpha}}{\alpha}, & x \in B_R \\ u > 0, & B_R \\ u = 0, & \partial B_R, \end{cases}$$

para $1 < \alpha < 2$, isto é, um caso particular para o problema (Q) .

Em 1997, utilizando principalmente o Método de Shooting, Chen [9] mostrou que existem números reais $0 < R_1 < R_2$, $R_i = R_i(N, \alpha)$, $i = 1, 2$, tais que o problema (Q_2) tem solução $u \in C^2(B_R) \cap C^1(\overline{B_R})$ se, e somente se, $R_1 < R \leq R_2$. Além disso, se u é uma solução de (Q_2) para $R = R_2$, então $u(R_2) = u'(R_2) = 0$.

Em 2001, Hirano e Shioji [35] melhoraram os resultados obtidos por Chen, pois con-

sideraram o problema

$$(Q_3) \quad \begin{cases} -\Delta u = u - g(u), & x \in B_R \\ u > 0, & B_R \\ u = 0, & \partial B_R \end{cases}$$

e provaram que (Q_3) tem solução positiva e radialmente simétrica em $C^1(\overline{B_R}) \cap C^\infty(B_R)$ se $g : (0, \infty) \rightarrow (0, \infty)$ é de classe $C^\infty(B_R)$ tal que $(g(s)/s)' < 0$ para todo $s > 0$ satisfazendo $m_1 s^{-\alpha} \leq g(s) \leq m_2 s^{-\alpha}$, $s > 0$, para constantes positivas m_1, m_2 e $\alpha \in (0, 1)$ satisfazendo $m_1 \leq m_2 < 2m_1/(1 - \alpha)$, onde o domínio B_R é tal que o primeiro autovalor do operador $-\Delta$ com a condição de fronteira de Dirichlet homogênea, digamos $\lambda_1 = \lambda_1(R)$, satisfaz:

$$1 - \frac{2(1 - \alpha)m_1}{2Nm_2 - (1 - \alpha)(N - 2)m_1} \leq \lambda_1 < 1.$$

Em 2003, Gonçalves e Santos [33] melhoraram os trabalhos Hirano e Shioji por considerarem, além de outras coisas, o operador p -Laplaciano, $p > 1$ e g não necessariamente limitada por múltiplos da função $s^{-\alpha}$, $s > 0$. Mais especificamente, consideraram o problema

$$(GS) \quad \begin{cases} -\Delta_p u = u^{p-1} - g(u), & B_R, \\ u > 0, & B_R, \\ u = 0, & \partial B_R, \end{cases}$$

para $g : (0, \infty) \rightarrow (0, \infty)$ de classe C^1 satisfazendo as hipóteses

$$(GS_1) \quad (i) \lim_{s \rightarrow 0} \frac{g(s)}{s^{p-1}} = \infty, \quad (ii) \lim_{s \rightarrow \infty} \frac{g(s)}{s^{p-1}} = 0, \quad (iii) \left(\frac{g(s)}{s^{p-1}} \right)' < 0, \quad s > 0$$

$$(GS_2) \quad (i) F_{\frac{1}{p}}(s) \rightarrow \infty, \text{ quando } s \rightarrow \infty, \quad (ii) F_\theta(s) \leq 0 \text{ para todo } s \geq 0$$

e para algum $\theta > \frac{1}{p}$, onde $F_\theta(s) := G(s) - \theta s g(s)$, $s > 0$, e

$$1 \leq p \leq p^* := \frac{Np}{N-p}, \text{ se } p < N \text{ e } 1 \leq p < \infty, \text{ se } N \leq p$$

Utilizando principalmente Métodos Variacionais no espaço X_R , argumentos de Ponto Fixo e técnicas de EDO, Gonçalves e Santos [33] demonstraram o seguinte resultado, cuja demonstração será o principal objetivo do capítulo 2.

Teorema GS: *Suponha (GS_1) e (GS_2) . Então existem $R_1, R_2 > 0$ tal que (GS) possui:*

- i) *pelo menos uma solução radial $u = u_R \in C^2(B_R \setminus \{0\}) \cap C^1(\overline{B}_R)$, $u'(r) < 0$, com $r \in (0, R)$, dado $R_1 < R \leq R_2$. Além disso, $u \in C^2(B_R)$ se, e somente se, $1 < p \leq 2$;*
- ii) *nenhuma solução quando $R \leq R_1$.*

Ainda sob o ponto de vista de singularidades do “tipo $(-)$ ”, Ouyang, Shi e Yao [48], em 1997, e Dávila e Montenegro [21], em 2009, e Peng, em 2010, utilizaram, principalmente, o Método de “Shooting” para estudar a seguinte classe de problemas

$$(DM_R) : \begin{cases} -\Delta u = u^q - u^{-\beta}, & B_R \\ u > 0, & B_R \\ u = 0, & \partial B_R, \end{cases}$$

onde $q > -1$, $q \neq 1$ (isto é, $q \neq p - 1$, se $p = 2$) e $0 < \beta < 1$. Dávila e Montenegro [21] obtiveram um resultado de existência e unicidade para o problema (DM_R) cuja demonstração será o objetivo do capítulo 3.

Teorema DM_R : *Suponha $1 < q < (N+2)/(N-2)$ se $N \geq 3$, $1 < q < \infty$ se $N = 2$. Então existe $R_2 > 0$ tal que (DM_R) possui única solução radial $u = u_R \in C^2(B_R \setminus \{0\}) \cap C^1(\overline{B}_R)$ se, e somente se, $0 < R \leq R_2$. Além disso, essa solução u_R satisfaz $u_{R_2}(R_2) = u'_{R_2}(R_2) = 0$ e $u'_R(R) < 0$, se $0 < R < R_2$.*

Ouyang, Shi e Yao, em 1997, utilizando, além do Método de “Shooting”, o Lema de Bifurcação de Crandall-Rabinowitz [19], obteram, em particular, o seguinte resultado, cuja demonstração não será feita neste trabalho.

Teorema OSY: *Suponha $0 < q < 1$. Então existem $0 < R_1 < R_2$ tal que o problema (DM_R) possui em $C^2(B_R \setminus \{0\}) \cap C^1(\overline{B}_R)$:*

- i) *nenhuma solução para $R < R_1$;*
- ii) *pelo menos uma solução para $R = R_1$;*
- iii) *pelo menos duas soluções para $R_1 < R \leq R_2$;*
- iv) *pelo menos uma solução para $R > R_2$.*

onde tal solução satisfaz $u = u_R \in C^2(B_R \setminus \{0\}) \cap C^1(\overline{B}_R)$.

Peng [49], em 2010, estudou o problema (DM_R) quando $-1 < q < 0$ e obteve o seguinte resultado, cuja demonstração não será realizada neste trabalho:

Teorema PG: *Suponha $0 < -q < \beta < 1$. Então existe $R_1 > 0$ tal que o problema (DM_R) possui em $C^2(B_R \setminus \{0\}) \cap C^1(\overline{B}_R)$:*

- i) *nenhuma solução $R < R_1$.*
- ii) *pelo menos uma solução para $R = R_1$;*
- iii) *exatamente duas soluções para $R > R_1$.*

Por outro lado, se $0 < \beta < -q < 1$, então para cada $R > 0$ o problema (P) possui única solução radial.

Observe que os Teoremas (GS), (DM_R) , (OSY) e (PG), em particular, esclarecem a importancia da variação do expoente q quanto a existência, não existência, unicidade e multiplicidade de solução para o seguinte caso particular do problema (Q)

$$\begin{cases} -\Delta u = u^q - u^{-\beta}, & \text{em } B_R \\ u > 0, & B_R \\ u = 0, & \partial B_R, \end{cases}$$

onde $0 < \beta < 1$ e $q > -1$.

Esta dissertação está organizada da seguinte forma:

No Capítulo 1 apresentamos algumas definições e propriedades referentes a um espaço de funções que será utilizado no decorrer do trabalho.

No Capítulo 2 estudaremos o problema (GS) . Trataremos a questão de existência de soluções clássicas positivas via Método Variacional.

No Capítulo 3 estudaremos o problema (DM_R) , tratando a questão de existência e unicidade de soluções positivas via Método de “Shooting”, combinado com propriedades da aplicação $T : D(T) \subset (0, \infty) \rightarrow (0, \infty)$, a qual designaremos por extremo maximal à direita.

Os Apêndices A , B e C estarão relacionados respectivamente aos Capítulos 1, 2 e 3, onde serão demonstrados alguns resultados utilizados no decorrer do trabalho. Por fim, o Apêndice D apresentará alguns resultados clássicos de Análise utilizados no decorrer do trabalho.

CAPÍTULO 1

RESULTADOS CLÁSSICOS

Neste capítulo, faremos uma breve apresentação de alguns tópicos relacionados a um subespaço do espaço das funções absolutamente contínuas e equações diferenciais, tais como existência de solução, regularização e estudo de primeiro autovalor. Além disso apresentaremos algumas propriedades provindas de um certo PVI.

1.1 Sobre os Espaços X_R e L^p_{N-1}

Esta seção consiste em introduzir os espaços de funções sob os quais estaremos trabalhando, além de apresentar propriedades utilizadas no decorrer das demonstrações. Para tanto, consideremos as definições

Definição 1.1. *Considere $1 \leq p < \infty$ e $v \in L^p(a, b)$, $v > 0$. Definimos o espaço de Lebesgue com peso v , $L^p(a, b; v)$, como o conjunto de todas as funções mensuráveis em (a, b) tais que a norma*

$$\|u\|_{p,v} = \int_a^b v(r)|u(r)|^p dr,$$

é finita.

Note que $u \in L^p(a, b; v)$ se, e somente se, o produto $uv^{\frac{1}{p}} \in L^p(a, b)$. Neste caso

$$\|u\|_{p,v} = \|uv^{\frac{1}{p}}\|_p,$$

o que mostra que $L^p(a, b; v)$ munido com a norma $\|\cdot\|_{p,v}$ é um espaço de Banach.

Neste sentido, considere os espaços

$$L_{N-1}^p := \{u : (0, R] \rightarrow \mathbb{R} \text{ mensurável à Lebesgue} / \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr < \infty\},$$

munido com a norma

$$\|u\|_L = \int_0^R r^{N-1} |u(r)|^p dr.$$

Definição 1.2. *Seja $I \subset \mathbb{R}$ um intervalo. Uma função $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ é dita absolutamente contínua em I se, para todo $\epsilon > 0$ existir $\delta > 0$ tal que, para toda sequência de subintervalos disjuntos finitos $[x_k, y_k] \subset I$*

$$\sum_k |y_k - x_k| < \delta \text{ implica } \sum_k |f(y_k) - f(x_k)| < \epsilon.$$

Considere o subconjunto de $AC((0, R])$:

$$X_R := X_R^{N-1} = \{u : (0, R] \rightarrow \mathbb{R} \text{ absolutamente contínua} / u(R) = 0, \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr < \infty\},$$

munido com a norma

$$\|u\|_{N-1}^p = \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr.$$

O mesmo argumento utilizado acima, tanto L_{N-1}^p quanto X_R são espaços de Banach.

Definição 1.3. *Dizemos que o espaço normado X está imerso no espaço normado Y , e escrevemos $X \hookrightarrow Y$ para designar esta imersão, se*

- (i) X é um subespaço vetorial de Y , e
- (ii) o operador identidade I definido de X em Y por $Ix = x$, para todo $x \in X$ é contínuo.

Observação 1.4. *Desde que, I seja linear, (ii) é equivalente à existência de uma constante M tal que*

$$\|Ix\|_Y \leq M \|x\|_X, \quad x \in X$$

onde $\|\cdot\|_X$ e $\|\cdot\|_Y$ são as normas dos espaços X e Y respectivamente.

Definição 1.5. *Considere X e Y espaços normados. Dizemos que, $T : X \rightarrow Y$ é uma aplicação compacta se $T(A)$ é relativamente compacto em Y quando A é limitado em X , isto é, $\overline{T(A)}^{\|\cdot\|_Y} \subset Y$ é compacto.*

Definição 1.6. Dizemos que X está compactamente imerso em Y se o operador I for compacto.

Lema 1.7. Considere os espaços X_R e L^p_{N-1} . Então:

$$X_R \xrightarrow{cpta} L^p_{N-1}, \text{ para } p < N \text{ e } 1 \leq p < p^* := \frac{Np}{N-p} \quad (1.1)$$

$$X_R \xrightarrow{cpta} L^p_{N-1}, \text{ para } p \geq N \text{ e } 1 \leq p < \infty \quad (1.2)$$

$$X_R \text{ é uniformemente convexo} \quad (1.3)$$

Adicionalmente $p = p^*$, então as imersões (1.1) e (1.2) são apenas contínuas.

Demonstração: Para (1.1), confira Clement, Figueiredo & Mitidieri [11]. Para (1.2), considere $u \in X_R$ e $N - 1 < \tilde{N}$, então

$$\begin{aligned} \|u\|_{\tilde{N}}^p &= \int_0^R r^{\tilde{N}} |u'(r)|^p dr = \int_0^R r^{\tilde{N}-(N-1)+N-1} |u'(r)|^p dr \\ &\leq R^{\tilde{N}-(N-1)} \int_0^R r^{N-1} |u'(r)|^p dr = C_2 \|u\|_{N-1}^p. \end{aligned}$$

Isto garante a imersão contínua de X_R^{N-1} em $X_R^{\tilde{N}}$. Para compacidade, seja $N - 1 \leq p < N_1$ tal que $p < \frac{N_1 p}{N_1 - p}$, onde $1 \leq p < \infty$. Segue de (1.1) e a imersão anterior

$$X_R \hookrightarrow X_R^{N_1} \xrightarrow{cpta} L^p_{N-1}$$

como queríamos.

Para (1.3), considere a aplicação linear $\varphi : X_R \rightarrow L^p$ definida por $\varphi(u) = r^{\frac{N-1}{p}} u'$. Logo

$$\|\varphi(u)\|_{L^p}^p = \int_0^R r^{N-1} |u'(r)|^p dr = \|u\|_{X_R}^p,$$

isto é, φ é um isomorfismo isométrico do espaço de Banach X_R sobre um subespaço fechado uniformemente convexo $\varphi(X_R) \subset L^p$, de onde segue que X_R é uniformemente convexo. ■

Observação 1.8. Um resultado mais geral pode ser encontrado em Gonçalves e Santos [33], onde é garantida a imersão compacta para espaços X_R e L^p_{N-1} com pesos mais gerais.

1.2 Regularização de soluções em X_R

Considere o problema

$$\begin{cases} -(r^{N-1}|u'|^{p-2}u')' = r^{N-1}k(r), & \text{em } (0, R) \\ u \geq 0 \text{ em } (0, R), \quad u(R) = u'(0) = 0, \end{cases} \quad (1.4)$$

onde $N \geq 1$, $p > 1$ e $k(0, R) \rightarrow \mathbb{R}$ é uma função apropriada.

Entenderemos como uma solução clássica para (1.4) uma função $u : [0, R] \rightarrow [0, \infty)$ onde $u \in C^1([0, R]) \cap C([0, R])$ tal que $r^{N-1}|u'|^{p-2}u'$ é derivável em $(0, R)$ e satisfaz (1.4).

Considere $v \in X_R$, $v \geq 0$ com $\text{supp}(v) \subset (0, R)$ compacto. Multiplicando (1.4) por v e integrando, obtemos

$$\int_0^R r^{N-1}|u'(r)|^{p-2}u'(r)v'(r)dr = \int_0^R r^{N-1}k(r)v(r)dr, \quad r \in (0, R) \quad (1.5)$$

Neste sentido, dizemos que u é uma *solução fraca* do problema (1.4) se a igualdade (1.5) ocorrer para toda $v \in X_R$ com $\text{supp}(v) \subset (0, R)$ compacto. Obviamente toda solução clássica de (1.4) é uma solução fraca. O próximo lema nos dará condições para garantir regularidade das soluções fracas de (1.4).

Lema 1.9. *Seja $k \in L^1_{loc}(0, R)$. Se $u \in X_R$ é uma solução fraca para (1.4), então $u \in C^1(0, R)$, $r^{N-1}|u'|^{p-2}u'$ é derivável em $(0, R)$ e $-(r^{N-1}|u'|^{p-2}u')' = r^{N-1}k(r)$ em $(0, R)$. Além disso, se $k \in C(0, R)$, então $u \in C^2(\mathbb{A}_p)$ onde*

$$\mathbb{A}_p = \{r \in (0, R) / |u'(r)|^{p-2} < \infty\}. \quad (1.6)$$

Note que se $p \geq 2$, então $\mathbb{A}_p = (0, R)$

Demonstração: Dado $r \in (0, R)$ com $r \neq R/2$ e $\epsilon > 0$ tal que $r + \epsilon < R/2$ ou $R/2 + \epsilon < r$ defina as funções $v_{r,\epsilon}^-$, se $0 < r < R/2$ e $v_{r,\epsilon}^+$, se $R/2 < r < R$ por

$$v_{r,\epsilon}^-(s) = \begin{cases} 0, 0 \leq s \leq r, \\ \text{linear}, r \leq s \leq r + \epsilon, \\ 1, r + \epsilon \leq s \leq \frac{R}{2}, \\ \text{linear}, \frac{R}{2} \leq s \leq \frac{R}{2} + \epsilon, \\ 0, \frac{R}{2} + \epsilon \leq s \leq R, \end{cases} \quad v_{r,\epsilon}^+(s) = \begin{cases} 0, 0 \leq s \leq \frac{R}{2}, \\ \text{linear}, \frac{R}{2} \leq s \leq \frac{R}{2} + \epsilon, \\ 1, \frac{R}{2} + \epsilon \leq s \leq r, \\ \text{linear}, r \leq s \leq r + \epsilon, \\ 0, r + \epsilon \leq s \leq R, \end{cases}$$

e note que $v_{r,\epsilon}^-, v_{r,\epsilon}^- \in X_R$ e $\text{supp}(v_{r,\epsilon}^-), \text{supp}(v_{r,\epsilon}^+) \subset (0, R)$. Tomando $v = v_{r,\epsilon}^-$, segue de (1.5)

$$\begin{aligned} \frac{1}{\epsilon} \int_r^{r+\epsilon} s^{N-1}|u'(s)|^{p-2}u'(s)ds - \frac{1}{\epsilon} \int_{\frac{R}{2}}^{\frac{R}{2}+\epsilon} s^{N-1}|u'(s)|^{p-2}u'(s)ds - \int_r^{r+\epsilon} s^{N-1}k(s)v_{r,\epsilon}^- ds \\ - \int_{r+\epsilon}^{\frac{R}{2}} s^{N-1}k(s)ds - \int_{\frac{R}{2}}^{\frac{R}{2}+\epsilon} s^{N-1}k(s)v_{r,\epsilon}^- ds = 0, \end{aligned}$$

Analogamente, para $v = v_{r,\epsilon}^+$

$$\begin{aligned} \frac{1}{\epsilon} \int_{\frac{R}{2}}^{\frac{R}{2}+\epsilon} s^{N-1} |u'(s)|^{p-2} u'(s) ds - \frac{1}{\epsilon} \int_r^{r+\epsilon} s^{N-1} |u'(s)|^{p-2} u'(s) ds - \int_{\frac{R}{2}}^{\frac{R}{2}+\epsilon} s^{N-1} k(s) v_{r,\epsilon}^-(s) ds \\ - \int_{\frac{R}{2}+\epsilon}^r k(s) s^{N-1} ds - \int_r^{r+\epsilon} s^{N-1} k(s) v_{r,\epsilon}^-(s) ds = 0. \end{aligned}$$

Fazendo $\epsilon \rightarrow 0$ em ambos os casos e usando o Teorema D.6, obtemos

$$-r^{N-1} |u'(r)|^{p-2} u'(r) = \int_{\frac{R}{2}}^r s^{N-1} k(s) ds + C, \text{ q.t.p em } (0, R), \quad (1.7)$$

onde $C = C(R)$ é uma constante real. Derivando (1.7), obtemos

$$-(r^{N-1} |u'|^{p-2} u')' = r^{N-1} k(r), r \in (0, R). \quad (1.8)$$

Além disso, dado $r_0 \in (0, R)$ com $u'(r_0) \neq 0$, então $|\int_{\frac{R}{2}}^r s^{N-1} k(s) ds + C_R| > 0$, para alguma vizinhança de r_0 , digamos V_{r_0} . Assim, para $r \in V_{r_0}$, segue por (1.7) que $u'(r)$ não muda de sinal e, portanto, u' é contínua em r_0 .

Se $u'(r_0) = 0$, então dada uma sequência $r_n \rightarrow r_0$, temos

$$|u'(r_n) - u'(r_0)|^{p-1} = \left| r_n^{1-N} \left[\int_{\frac{R}{2}}^r s^{N-1} k(s) ds + C_R \right] \right| \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \left| r_0^{1-N} \left[\int_{\frac{R}{2}}^r s^{N-1} k(s) ds + C_R \right] \right| = 0,$$

o que mostra a continuidade em r_0 também neste caso, isto é, $u \in C^1(0, R)$.

Por fim, note que

$$u'(r) = r^{-\frac{N-1}{p-1}} \left| \int_0^r t^{N-1} k(t) dt \right|^{\frac{1}{p-1}},$$

e, se $r \in \mathbb{A}_p$, então por (1.8)

$$(p-1)r^{N-1} |u'(r)|^{p-2} u''(r) = -(N-1)r^{N-2} |u'(r)|^{p-2} u'(r) - r^{N-1} k(r)$$

isto é

$$u''(r) = -\frac{(N-1)}{r(p-1)} u'(r) - \frac{1}{p-1} \frac{k(r)}{|u'(r)|^{p-2}},$$

mostrando que $u \in C^2(\mathbb{A}_p)$ se $k \in C(0, R)$. ■

O próximo resultado irá nos mostrar o comportamento de u e u' , onde u é solução de (1.4) perto da origem. Este resultado será importante no Capítulo 2 por garantir que $\lim_{r \rightarrow 0} u(r) \neq \infty$.

Lema 1.10. *Seja $H : (0, \infty) \rightarrow (0, \infty)$ uma função contínua tal que*

$$\left(\frac{H(s)}{s^{p-1}} \right)' \leq 0, \quad s > 0.$$

Se $u \in X_R$ satisfaz $u(r) > 0$, $u'(r) < 0$ e

$$r^{N-1}|u'(r)|^{p-1} \leq \int_0^r s^{N-1}H(u(s))ds$$

para algum $\epsilon \in (0, R)$ e $r \in (0, \epsilon)$. Então $u \in L^\infty(0, R)$ e $u'(r) \xrightarrow{r \rightarrow 0} 0$.

Demonstração: Seja $\epsilon \in (0, R)$, $r \in (0, \epsilon)$ e $r_0 \leq \min \{\epsilon, 1\}$. Segue que

$$\begin{aligned} r^{N-1}|u'(r)|^{p-1} &\leq \int_0^r s^{N-1}H(u(s))ds = \int_0^r s^{N-1} \frac{H(u(s))}{u(s)^{p-1}} u(s)^{p-1} ds \\ &\leq \underbrace{\frac{H(u(r_0))}{u(r_0)^{p-1}}}_{K_1} \int_0^r s^{N-1} u(s)^{p-1} ds, \end{aligned}$$

onde a última desigualdade é garantida sempre que $s \leq r_0$.

Pelo Lema 1.7:

$$\begin{aligned} r^{N-1}|u'(r)|^{p-1} &\leq K_1 \int_0^r s^{N-1}|u(s)|^{p-1} ds \leq \frac{K_1}{u(r_0)} \int_0^r s^{N-1}|u(s)|^p ds \\ &\leq \underbrace{K_2 \int_0^R s^{N-1}|u'(s)|^p ds}_{K_3}. \end{aligned}$$

Deste modo, $|u'(r)| \leq K_4 r^{\frac{1-N}{p-1}}$.

Integrando de r até r_0

$$\begin{aligned} u(r) - u(r_0) &= - \int_r^{r_0} u'(s) ds \leq \int_r^{r_0} |u'(s)| ds \\ &\leq K_4 \int_r^{r_0} s^{\frac{1-N}{p-1}} ds \\ &= M_1 + M_2 r^{\frac{p-N}{p-1}}, \end{aligned}$$

isto é, $u(r)^{p-1} \leq M_3 + M_4 r^{p-N}$, $r \in (0, \epsilon)$.

Assim

$$\begin{aligned} r^{N-1}|u'(r)|^{p-1} &\leq K_1 \int_0^r s^{N-1} u(s)^{p-1} ds \leq K_1 \int_0^r s^{N-1} (M_3 + M_4 s^{p-N}) ds \\ &= K_1 \int_0^r M_3 s^{N-1} ds + K_1 \int_0^r M_4 s^{p-1} ds = K_1 \left(\frac{M_3}{N} r^N + \frac{M_4}{p} r^p \right) \\ &= K_1 r^{N-1} \left(\frac{M_3}{N} r + \frac{M_4}{p} r^{p-N+1} \right). \end{aligned}$$

Por outro lado, pelo Teorema do Valor Médio

$$u(r) - u(r_0) = |u'(\theta_r)||r - r_0| \leq |u'(\theta_r)||r_0|, \text{ para } \theta_r \in (r, r_0).$$

Logo

$$\begin{aligned} u(r)^{p-1} &\leq (|u'(\theta_r)||r_0| - u(r_0))^{p-1} \leq 2^{p-2}(|u'(\theta_r)|^{p-1}|r_0|^{p-1} + u(r_0)^{p-1}) \\ &\leq 2^{p-2} \left(K_1 \left(\frac{M_3}{N}\theta_r + \frac{M_4}{p}\theta_r^{p-N+1} \right) r_0^{p-1} + u(r_0)^{p-1} \right) < \infty, \end{aligned}$$

o que nos mostra que $u(r)$ é limitada numa vizinhança à direita da origem de onde se conclui que $u \in L^\infty(0, R)$.

Por fim,

$$r^{N-1}|u'(r)|^{p-1} \leq K_1 \int_0^r s^{N-1}u(s)^{p-1}ds \leq K_1 r^{N-1} \int_0^r u(s)^{p-1}ds.$$

Assim, $|u'(r)|^{p-1} \leq K_1 \int_0^r u(s)^{p-1}ds \xrightarrow{r \rightarrow 0} 0$, como queríamos. ■

Observação 1.11. *Os lemas (1.9) e (1.10) podem ser encontrados para situações mais gerais em Gonçalves e Santos [33].*

1.3 Sobre o primeiro autovalor em X_R

Considere o seguinte problema de autovalor

$$\begin{cases} -(r^{N-1}|u'|^{p-2}u')' = \mu(r^{N-1}|u|^{p-2}u), & \text{em } (0, R) \\ u(R) = u'(0) = 0, u \neq 0. \end{cases} \quad (1.9)$$

O Lema a seguir é um caso particular de um resultado demonstrado por Gonçalves e Santos [33], em 2003, que determina o comportamento do primeiro autovalor, com respeito a R .

Lema 1.12. *O número*

$$\mu_1 = \mu_1(R) = \inf_{\substack{u \in X_R \\ u \neq 0}} \frac{\int_0^R r^{N-1}|u'(r)|^p dr}{\int_0^R r^{N-1}|u(r)|^p dr},$$

é o menor autovalor positivo de (1.9). Além disso, o ínfimo é atingido em uma autofunção correspondente $\psi_1 \in C^1([0, R]) \cap C^2((0, R])$ com $\psi_1 > 0$ em $[0, R)$ e $\psi_1' < 0$ em $(0, R]$. Adicionalmente, $\mu_1(R)$ é contínua, decrescente em relação a R , $\mu_1(R) \xrightarrow{R \rightarrow 0} \infty$ e $\mu_1(R) \xrightarrow{R \rightarrow \infty} 0$.

Demonstração: Considere o problema de valor inicial

$$\begin{cases} -(r^{N-1}|u'|^{p-2}u')' = \lambda r^{N-1}|u|^{p-2}u, & \text{em } (0, \infty) \\ u'(0) = 0, \quad u(0) = a. \end{cases} \quad (1.10)$$

Vamos supor $\lambda = 1$. Primeiramente, note que (1.10) é equivalente ao problema integral

$$u(r) = a - \int_0^r \left| s^{1-N} \int_0^s t^{N-1}|u|^{p-2}u dt \right|^{\frac{2-p}{p-1}} \left(s^{1-N} \int_0^s t^{N-1}|u|^{p-2}u dt \right) ds. \quad (1.11)$$

Escolhendo $\kappa_a > 1$ tal que a função $|s|^{p-2}s$ é Lipschitziana em $[\frac{a}{\kappa_a}, a]$ e introduzindo, para, $\epsilon > 0$

$$X_{a,\epsilon} := \left\{ u \in C([0, \epsilon]) \mid u(0) = a, \frac{a}{\kappa_a} \leq u(r) \leq a, r \in [0, \epsilon] \right\}$$

e observando que $(X_{a,\epsilon}, \|\cdot\|_\infty)$, onde $\|\cdot\|_\infty$ é a norma do supremo, é um espaço métrico completo. Assim, as possíveis soluções de (1.12) em $[0, \epsilon]$ são os pontos fixos do operador Ψ em $X_{a,\epsilon}$, onde

$$\Psi u(r) = a - \int_0^r \left[s^{1-N} \int_0^s t^{N-1}u^{p-1} dt \right]^{\frac{1}{p-1}} ds, \quad u \in X_{a,\epsilon}.$$

Note que, para algum $\epsilon > 0$ suficientemente pequeno, para todo $u_1, u_2 \in X_{a,\epsilon}$ e algum $k \in (0, 1)$, valem:

i) $\Psi(X_{a,\epsilon}) \subset X_{a,\epsilon}$

De fato, para $u \in X_{a,\epsilon}$

$$\begin{aligned} \int_0^r \left[s^{1-N} \int_0^s t^{N-1}u^{p-1} dt \right]^{\frac{1}{p-1}} ds &\leq \int_0^r \left[s^{1-N} \int_0^s t^{N-1}a^{p-1} dt \right]^{\frac{1}{p-1}} ds \\ &\leq a \left(\frac{1}{N} \right)^{\frac{1}{p-1}} \int_0^r s^{\frac{1}{p-1}} ds \\ &\leq a \left(\frac{1}{N} \right)^{\frac{1}{p-1}} \frac{p-1}{p} \epsilon^{\frac{p}{p-1}}. \end{aligned}$$

Assim, pela definição de $\Psi(u)$ e a desigualdade obtida acima, $\Psi(u) \in C([0, \epsilon])$.

Como u foi arbitrário, segue a afirmação.

ii) $\|\Psi(u_1) - \Psi(u_2)\|_\infty \leq k\|u_1 - u_2\|_\infty$

De fato, seja $u_j \in X_{a,\epsilon}$, $j = 1, 2$. Definindo

$$A_{u_j}(s) = s^{1-N} \int_0^s t^{N-1}u_j^{p-1} dt,$$

e usando o Lema D.16 temos

$$\begin{aligned} |\Psi u_1(r) - \Psi u_2(r)| &\leq \int_0^r |[A_{u_1}(s)]^{\frac{1}{p-1}} - [A_{u_2}(s)]^{\frac{1}{p-1}}| ds \\ &\leq c \int_0^r (A_{u_1}(s)^{\frac{2-p}{p-1}} - A_{u_2}(s)^{\frac{2-p}{p-1}}) |A_{u_1}(s) - A_{u_2}(s)| ds, \end{aligned}$$

onde

$$\begin{aligned} |A_{u_1}(s) - A_{u_2}(s)| &\leq s^{1-N} \int_0^s t^{N-1} |u_1^{p-1} - u_2^{p-1}| dt \\ &= s^{1-N} \int_0^s t^{N-1} |(u_1 - u_2)P(u_1, u_2)| dt \leq \frac{C}{N} \|u_1 - u_2\|_\infty s, \end{aligned}$$

para $P(u_1, u_2)(u_1 - u_2) = u_1^{p-1} - u_2^{p-1}$.

Assim, para $p > 2$

$$|A_{u_j}(s)|^{\frac{2-p}{p-1}} \leq \left(\frac{a}{\kappa_a}\right)^{\frac{2-p}{p-1}} \left(\frac{1}{N}\right)^{\frac{2-p}{p-1}} s^{\frac{2-p}{p-1}}$$

Logo

$$|\Psi u_1(r) - \Psi u_2(r)| \leq \underbrace{2c \frac{(p-1)C}{p} \left(\frac{a}{\kappa_a}\right)^{\frac{2-p}{p-1}} \left(\frac{1}{N}\right)^{\frac{1}{p-1}} \epsilon^{\frac{p}{p-1}}}_{= C_1} \|u_1 - u_2\|_\infty.$$

De maneira análoga, para $1 < p \leq 2$

$$|\Psi u_1(r) - \Psi u_2(r)| \leq \underbrace{2c \frac{(p-1)C}{p} \left(\frac{1}{N}\right)^{\frac{1}{p-1}} \epsilon^{\frac{p}{p-1}}}_{= C_2} \|u_1 - u_2\|_\infty,$$

como afirmado.

Portanto, pelo Teorema do Ponto fixo de Banach, Ψ tem um único $u \in X_{a,\epsilon}$ e, assim, (1.10) admite única solução. Afirmamos que $T(a) = \infty$, onde

$$T(a) = \sup \{r > 0, \mid (1.10) \text{ tem uma única solução em } [0, r)\},$$

A prova deste fato é não trivial e pode ser encontrada do Apêndice A.

Tomando isto como verdade, então existe $z_a^* > 0$ tal que $u(z_a^*) = 0$, caso contrário, se $u(r) > 0$ para todo $r > 0$, então por (1.11), $u'(r) < 0$ para todo $r > 0$ de forma que $r^{N-1}|u'(r)|^{p-2}u'(r) \leq -C_0$, sempre que $r \geq M$, para algum $M > 0$. Assim

$$-u'(r) \geq C_0 r^{\frac{p-N}{p-1}}, \quad r \geq M. \quad (1.12)$$

Temos três casos a se considerar. Se $p > N$, então integrando de M a r ,

$$u(r) \leq u(M) + C_0 \frac{p-N}{p-1} \left(M^{\frac{p-N}{p-1}} - r^{\frac{p-N}{p-1}} \right) \xrightarrow{r \rightarrow \infty} -\infty$$

o que é um absurdo.

Se $N = p$, então integrando novamente de M a r ,

$$u(r) \leq u(M) + C_0 (\ln M - \ln r) \xrightarrow{r \rightarrow \infty} -\infty$$

o que é um absurdo.

Se $N > p$, então $u(r) \xrightarrow{r \rightarrow \infty} 0$ pois se $u(r) \geq C_1 > 0$, $r > 0$, seguiria da integração de (1.10) de 0 a r que

$$|u'(r)|^{p-1} > \frac{1}{N} C_1^{p-1} r, \quad r > 0,$$

e portanto

$$u(r) < u(0) - C_2 r^{\frac{p}{p-1}} \xrightarrow{r \rightarrow \infty} -\infty$$

o que é impossível. Assim, integrando (1.12) de r a ∞ , obtemos

$$u(r) \geq C_3 r^{\frac{p-N}{p-1}}, \quad r > M_2.$$

Por outro lado, como $u'(r) < 0$, $r > 0$, então integrando (1.10) de 0 a r

$$-r^{N-1} |u'(r)|^{p-2} u'(r) = \int_0^r t^{N-1} u^{p-1} dt \geq u(r)^{p-1} \int_0^r t^{N-1} dt = u(r)^{p-1} \frac{r^N}{N},$$

ou seja,

$$-\frac{u'(r)}{u(r)} \geq \left(\frac{1}{N} \right)^{\frac{1}{p-1}} r^{\frac{1}{p-1}}.$$

Integrando de M_2 a r

$$\ln u(r) - \ln M_2 \leq \left(\frac{1}{N} \right)^{\frac{1}{p-1}} \frac{p-1}{p} r^{\frac{p}{p-1}},$$

ou seja,

$$u(r) \leq C_4 e^{-C_5 r^{\frac{p}{p-1}}}, \quad r \geq M_2.$$

Assim

$$0 < C_3 \leq C_6 r^{\frac{N-p}{p-1}} e^{-C_5 r^{\frac{p}{p-1}}} \xrightarrow{r \rightarrow \infty} -\infty$$

o que é um absurdo. Portanto, $u(z_a^*) = 0$ para algum $z_a^* > 0$. Para simplificar notação, tomemos $a = \lambda = 1$ e seja $z^* := z_1^*$ o menor zero de u . O caso geral é tratado de maneira análoga.

Afirmação: $\tilde{\mu}_1 := \tilde{\mu}_1(R) = \left(\frac{z^*}{R}\right)^p$ é o menor autovalor de (1.9) cuja autofunção correspondente é

$$\psi_1(r) = u\left(\frac{z^*}{R}r\right), \quad r \in [0, R].$$

De fato, pela forma que foi definida, $\psi_1 \in C^1([0, R]) \cap C^2((0, R])$, $\psi_1'(0) = 0$, com $\psi_1 > 0$ em $[0, R)$ e $\psi_1' < 0$ em $(0, R]$. Além disso, temos

$$r^{N-1}|\psi_1'(r)|^{p-2}\psi_1'(r) = \left(\frac{z^*}{R}\right)^{p-1} r^{N-1} \left|u'\left(\frac{z^*}{R}r\right)\right|^{p-2} u'\left(\frac{z^*}{R}r\right).$$

Assim

$$-(r^{N-1}|\psi_1'(r)|^{p-2}\psi_1'(r))' = \left(\frac{z^*}{R}\right)^p \left(r^{N-1} \left|u'\left(\frac{z^*}{R}r\right)\right|^{p-2} u'\left(\frac{z^*}{R}r\right)\right)',$$

o que mostra que $\tilde{\mu}_1$ é um autovalor para (1.10) com autofunção ψ_1 .

Vamos mostrar que de fato ele é o menor. Seja μ um autovalor de (1.9) com autofunção associada φ . Definindo

$$z(r) = \varphi(0)u(\mu^{\frac{1}{p}}r), \quad r \in [0, R]$$

onde u é a única solução de (1.10). Segue que

$$-(r^{N-1}|z'(r)|^{p-2}z'(r))' = -\mu(r^{N-1}|z(r)|^{p-2}z(r))$$

ou seja, z é solução de (1.10) para $a = \varphi(0)$ e $\lambda = \mu$.

Por unicidade de solução para (1.10), segue que $z = \varphi$. Como φ é autofunção de (1.9), então $u(\mu^{\frac{1}{p}}R) = 0$ e, como z^* é o menor zero de u , $\mu^{\frac{1}{p}}R \geq z^*$, mostrando que $\mu \geq \tilde{\mu}_1$.

Por outro lado, observe que μ_1 definido no enunciado pode ser reescrito por

$$\mu_1 = \inf_{\substack{v \in X_R \\ \|v\|_L=1}} \int_0^R r^{N-1}|v'(r)|^p dr \quad (1.13)$$

e, pela imersão de X_R em L_{N-1}^p , $\int_0^R r^{N-1}|v'(r)|^p dr \geq C_7$, de modo que $\mu_1(R) \geq C_7$. Considere

$$S := \{u \in X_R \mid K(u) = 1\}, \quad \text{onde } K(u) = \int_0^R r^{N-1}|u(t)|^p dt,$$

e $J : S \rightarrow \mathbb{R}$ definida por $J(u) = \int_0^R r^{N-1}|u'(t)|^p dt$.

Claramente, $J, K \in C^1(X_R)$ e $\mu_1 = \inf_{u \in S} J(u)$. Seja u_n uma sequência em S tal que $J(u_n) \rightarrow \mu_1$. Logo, $\|u_n\|_{X_R} < \infty$ e, sendo X_R reflexivo, converge fracamente, a menos de

subsequencia, digamos $u_n \rightharpoonup \phi_1$. Mas, como $X_R \xrightarrow{\text{cpa}} L_{N-1}^p$, $u_n \xrightarrow{L_{N-1}^p} \phi_1$ de forma que, por (1.13), $|\phi_1|_{L_{N-1}^p} = 1$, isto é, $\phi \in S$. Adicionalmente, $\mu_1 \leq J(\phi_1) \leq \liminf J(u_n) = \mu_1$ e, como $J(\phi_1) = J(|\phi_1|)$, ϕ_1 é não negativo.

Considere $\Lambda \in \mathbb{R}$ um multiplicador de Lagrange satisfazendo $\langle J'(\phi_1), v \rangle = \Lambda \langle K'(\phi_1), v \rangle$, $v \in X_R$, onde [cf, Apêndice B]

$$\langle J'(u), v \rangle = p \int_0^R r^{N-1} |u'|^{p-2} u' v' dr \quad (1.14)$$

$$\langle F'(u), v \rangle = p \int_0^R r^{N-1} |u|^{p-2} u v dr. \quad (1.15)$$

Em especial, se tomarmos $v = \phi_1$, então

$$\langle J'(\phi_1), \phi_1 \rangle = \int_0^R r^{N-1} |\phi_1'|^p dr = \Lambda \underbrace{\int_0^R r^{N-1} \phi_1^p dr}_{=1} = \Lambda$$

donde segue que $\Lambda = \mu_1$. Portanto

$$\int_0^R r^{N-1} |\phi_1'(r)|^{p-2} \phi_1'(r) v'(r) dr = \mu_1 \int_0^R r^{N-1} |\phi_1(r)|^{p-2} \phi_1(r) v(r) dr, \quad \forall v \in X_R. \quad (1.16)$$

Além disso, pela definição de solução fraca

$$\int_0^R (r^{N-1} |\psi_1'(r)|^{p-2} \psi_1'(r)) v'(r) dr = \tilde{\mu}_1 \int_0^R r^{N-1} |\psi_1(r)|^{p-2} \psi_1(r) v(r) dr, \quad \forall v \in X_R.$$

Por fim, $\mu_1 = \tilde{\mu}_1$. De fato, pela definição de μ_1 e a igualdade anterior segue que $\mu_1 \geq \tilde{\mu}_1$. Por outro lado, dado $r \in (0, R)$ e $\epsilon > 0$ considere a função $v := v_{\epsilon, r}$ definida por

$$v(s) = \begin{cases} 1, & \text{se } 0 \leq s \leq r, \\ \text{linear}, & \text{se } r \leq s \leq r + \epsilon, \\ 0, & \text{se } r + \epsilon \leq s \leq R. \end{cases}$$

Se tomarmos esta v em (1.16), então

$$-\frac{1}{\epsilon} \int_r^{r+\epsilon} t^{N-1} |\phi'(t)|^{p-2} \phi'(t) dt = \mu_1 \left(\int_0^r t^{N-1} |\phi(t)|^{p-2} \phi(t) dt + \int_r^{r+\epsilon} t^{N-1} |\phi(t)|^{p-2} \phi(t) v(t) dt \right).$$

Fazendo $\epsilon \rightarrow 0$ e usando o Teorema (D.6), segue que

$$-r^{N-1} |\phi'(r)|^{p-2} \phi'(r) = \mu_1 \int_0^r t^{N-1} |\phi(t)|^{p-2} \phi(t) dt = \mu_1 \int_0^r t^{N-1} \phi(t)^{p-1} dt > 0,$$

donde segue que

$$-(r^{N-1}|\phi'(r)|^{p-2}\phi'(r))' = \mu_1 r^{N-1}|\phi(r)|^{p-2}\phi(r).$$

Além disso, como $\phi_1' < 0$, segue que $\phi_1 > 0$ em $[0, R)$. Por outro lado, definindo $H(s) = \mu_1\phi_1(s)$, então

$$\left(\frac{H(s)}{s^{p-1}}\right)' = \left(\frac{\mu_1\phi_1(s)}{s^{p-1}}\right)' = \mu_1 \left(\frac{\phi_1'(s)s^{p-1} - (p-1)\phi_1(s)}{s^{2p-2}}\right) < 0.$$

Pelo Lema 1.10, $\phi_1(r) \xrightarrow{r \rightarrow 0} 0$ o que mostra que μ_1 é um autovalor de (1.12). Mas, sendo $\tilde{\mu}_1$ o menor, segue que $\tilde{\mu}_1 \geq \mu_1$. Logo $\tilde{\mu}_1 = \mu_1$, como queríamos.

Por fim, considerando (1.16) e a definição de primeira autofunção, μ_1 é também atingido em ψ_1 e, pela definição de $\tilde{\mu}_1$, $\mu_1(R)$ é contínua e decrescente em R com $\mu_1(R) \xrightarrow{R \rightarrow 0} \infty$ e $\mu_1(R) \xrightarrow{R \rightarrow \infty} 0$. ■

1.4 Sobre o problema de Valor Inicial (NN_a)

Consideremos o PVI

$$(NN_a) \quad \begin{cases} -(r^{N-1}|u'|^{p-2}u')' = r^{N-1}f(u), & (0, T(a)) \\ u(0) = a, u'(0) = 0, u > 0 \end{cases}$$

onde $a > 0$ é dado e $f : (0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$ uma função dada. Considere $u(\cdot, a)$ uma solução positiva para (NN_a) e seja

$$D(T) = \{a \in \mathbb{R}_+^* / u(r, a) = 0 \text{ para algum } r > 0\}$$

Defina a aplicação $T : D(T) \rightarrow \mathbb{R}_+^*$ por

$$T(a) = \sup \{r > 0 / u(r, a) > 0\}$$

Lema 1.13. *Suponha $f \in C^1(0, \infty)$. Então o problema (NN_a) admite única solução $u = u(r, a) \in C^1([0, T(a))) \times C^2(\mathbb{A}_p)$. Além disso, considerando $p = 2$, então a solução $u(\cdot, \cdot) \in C^1([0, T(a))) \times C^2(0, \infty)$.*

Demonstração: Dado $a > 0$, note que resolver (NN_a) é equivalente a resolver o seguinte sistema de equações integrais

$$\begin{cases} u(r, a) = a + \int_0^r v(s, a)ds, \\ v(r, a) = - \left| r^{1-N} \int_0^r s^{N-1} f(u(s, a))ds \right|^{\frac{1}{p-1}}, \end{cases} \quad (1.17)$$

onde $v(r, a) = u'(r, a)$.

Para isso, tome $a_0, B > 0$ tal que $|a - a_0| \leq B$ e $a_0 > 3B$. Dado $\epsilon > 0$, defina o espaço

$$X_\epsilon = (X_\epsilon, \|\cdot\|) = \{(u, v) | u, v : [0, \epsilon] \rightarrow \mathbb{R} \text{ são contínuas e } v(0) = 0\},$$

que munido com a norma

$$\|(u, v)\| = \max \left\{ \max_{0 \leq r \leq \epsilon} |u(r)|, \max_{0 \leq r \leq \epsilon} |v(r)| \right\} \quad (1.18)$$

é um espaço de Banach [cf, Apêndice A].

Seja $\phi_a : X_\epsilon \rightarrow C([0, \epsilon]) \times C([0, \epsilon])$, onde $\phi_a = (\phi_a^{(1)}, \phi_a^{(2)})$, definida por

$$\phi_a(u, v) = \left(a + \int_0^r v(s) ds, - \left| r^{1-N} \int_0^r s^{N-1} f(u(s)) ds \right|^{\frac{1}{p-1}} \right), \quad r > 0.$$

e o espaço de Banach (cf, Apêndice A)

$$C_{a,\epsilon} = \left\{ (u, v) \in X_\epsilon : \max_{0 \leq t \leq \epsilon} |u(t) - a| \leq B, \max_{0 \leq t \leq \epsilon} |v(t)| \leq B \right\} \subset X_\epsilon.$$

Note que:

i) Existe $\epsilon > 0$ suficientemente pequeno tal que $\phi_a(C_{a,\epsilon}) \subset C_{a,\epsilon}$.

Primeiramente notemos que ϕ_a está bem definida, isto é, que cada entrada de $\phi_a^{(i)} \in C([0, \epsilon])$, para $i = 1, 2$. Como $v \in C([0, \epsilon])$, então $\phi_a^{(1)} \in C([0, \epsilon])$, para todo $\epsilon > 0$. Por outro lado, pela continuidade de f , então $\phi_a^{(2)} \in C([0, \epsilon])$, para todo $\epsilon > 0$. Para $r = 0$, temos

$$\begin{aligned} \lim_{r \rightarrow 0} \phi_a^{(2)}(u, v)(r) &= \left| \lim_{r \rightarrow 0} \frac{\int_0^r s^{N-1} f(u(s)) ds}{r^{N-1}} \right|^{\frac{1}{p-1}} \\ &= \left| \lim_{r \rightarrow 0} \frac{r^{N-1} f(u(r))}{(N-1)r^{N-2}} \right|^{\frac{1}{p-1}} \\ &= \left| \lim_{r \rightarrow 0} \frac{r f(u(r))}{N-1} \right|^{\frac{1}{p-1}} = 0 = \phi_a^{(2)}(u, v)(0). \end{aligned} \quad (1.19)$$

Assim, $\phi_a^{(2)} \in C([0, \epsilon])$. Logo se $(u, v) \in C_{a,\epsilon}$, então $\phi_a(u, v) \in X_\epsilon$. Seja

$$M = \sup \{|f(u(r))|, |f'(u(r))| : |u - a_0| \leq 2B\} < \infty.$$

Então

$$\begin{aligned} \left| \lim_{r \rightarrow 0} \phi_a^{(2)}(u, v)(r) - a \right| &\leq \max_{0 \leq r \leq \epsilon} \left| \int_0^r v(s) ds \right| \\ &\leq \max_{0 \leq r \leq \epsilon} \int_0^r \|v(s)\|_\infty ds \\ &\leq \max_{0 \leq r \leq \epsilon} Br \leq B\epsilon, \quad r \in (0, \epsilon) \end{aligned}$$

e

$$\begin{aligned} \left| \lim_{r \rightarrow 0} \phi_a^{(2)}(u, v)(r) \right| &\leq \max_{0 \leq r \leq \epsilon} \left| r^{1-N} \int_0^r s^{N-1} f(u(s)) ds \right|^{\frac{1}{p-1}} \\ &\leq \max_{0 \leq r \leq \epsilon} \left| r^{1-N} \int_0^r s^{N-1} \|f\|_\infty ds \right|^{\frac{1}{p-1}} \\ &\leq \max_{0 \leq r \leq \epsilon} \left(\frac{Mr}{N} \right)^{\frac{1}{p-1}} \leq \left(\frac{M\epsilon_1}{N} \right)^{\frac{1}{p-1}}, \quad r \in [0, \epsilon_1) \end{aligned}$$

para $\epsilon_1 > 0$ tal que $(M\epsilon_1/N)^{\frac{1}{p-1}} < B$. Assim $\phi_a(C_{a, \epsilon_1}) \in C_{a, \epsilon_1}$, como queríamos.

ii) ϕ_a é k-contrativa em C_{a, ϵ_1}

De fato, sejam $(u_1, v_1), (u_2, v_2) \in C_{a, \epsilon_1}$. Pela definição da norma em X_{ϵ_1} , temos dois casos a considerar

$$\|\phi_a(u_1, v_1) - \phi_a(u_2, v_2)\| \leq \max_{0 \leq r \leq \epsilon_1} \int_0^r |v_1(s) - v_2(s)| ds$$

ou

$$\|\phi_a(u_1, v_1) - \phi_a(u_2, v_2)\| \leq \max_{0 \leq r \leq \epsilon_1} \left| |A|^{\frac{1}{p-1}} - |D|^{\frac{1}{p-1}} \right|$$

onde $A = \left(r^{1-N} \int_0^r s^{N-1} f(u_1(s)) ds \right)$ e $D = \left(r^{1-N} \int_0^r s^{N-1} f(u_2(s)) ds \right)$.

Para o primeiro caso, segue que

$$\|\phi_a(u_1, v_1) - \phi_a(u_2, v_2)\| \leq \max_{0 \leq r \leq \epsilon_1} \int_0^r |v_1(s) - v_2(s)| ds \leq \epsilon_1 \|(u_1, v_1) - (u_2, v_2)\|.$$

Para o segundo caso, observe que

$$\begin{aligned} \|\phi_a(u_1, v_1) - \phi_a(u_2, v_2)\| &\leq \max_{0 \leq r \leq \epsilon_1} \left| A^{\frac{1}{p-1}} - D^{\frac{1}{p-1}} \right| \\ &= \max_{0 \leq r \leq \epsilon_1} r^{\frac{1-N}{p-1}} \left| |A|^{\frac{p}{p-1}-2} A - |D|^{\frac{p}{p-1}-2} D \right| \\ &\leq \max_{0 \leq r \leq \epsilon_1} r^{\frac{1-N}{p-1}} C_p \left| |A|^{\frac{p}{p-1}-2} - |D|^{\frac{p}{p-1}-2} \right| |A - D|. \end{aligned}$$

onde usamos o Lema D.16. Como $B \leq u_i(r, a) \leq a_0 + B, r \in [0, \epsilon_1], i = 1, 2$, então $f(u_i(r))$ está bem definida, é contínua em $[0, \epsilon_1]$ e derivável em $(0, \epsilon_1)$. Pelo Teorema do Valor Médio

$$|f(u_1(s)) - f(u_2(s))| = |f'(\theta(s))||u_1(s) - u_2(s)|,$$

onde $\theta(s) \in (\min \{u_1, u_2\}, \max \{u_1, u_2\})$. Assim $|f'(\theta(s))| \leq M$.

Logo

$$\begin{aligned} |A - D| &\leq \left| r^{1-N} \int_0^r s^{N-1} |f(u_1(s)) - f(u_2(s))| ds \right| \\ &\leq \frac{Mr}{N} \|(u_1, v_1) - (u_2, v_2)\| \end{aligned}$$

e como consequência

$$\|\phi_a(u_1, v_1) - \phi_a(u_2, v_2)\| \leq C \|(u_1, v_1) - (u_2, v_2)\|$$

onde

$$C = \max_{0 \leq r \leq \epsilon_1} \frac{M}{N} r^{\frac{p-N}{p-1}} C_p \left| |A|^{\frac{p}{p-1}-2} - |D|^{\frac{p}{p-1}-2} \right|.$$

Seja, então, $k = \min \{\epsilon_1, C\} \in (0, 1)$. Deste modo

$$\|\phi_a(u_1, v_1) - \phi_a(u_2, v_2)\| \leq k \|(u_1, v_1) - (u_2, v_2)\|,$$

como queríamos.

Estes argumentos nos permitem concluir, pelo Teorema do Ponto Fixo de Banach, que ϕ_a tem um único ponto fixo em C_{a, ϵ_1} , isto é, existem únicos $(u, v) = (u_a, v_a) \in C_{a, \epsilon_1}$ solução de (NN_a) .

Para mostrar que $u \in C^1(0, \infty)$ na variável a , considere

$$\varphi : C([0, \epsilon_1]) \times C([0, \epsilon_1]) \times (0, \infty) \rightarrow C([0, \epsilon_1]) \times C([0, \epsilon_1])$$

definida por

$$\varphi(u, v, a) = (u, v) - \phi_a(u, v)$$

para $\epsilon_1 > 0$ e ϕ_a definidos anteriormente. Então

$$\varphi(u, v, a) = \left(u - a - \int_0^r v(s) ds, v - \left| r^{1-N} \int_0^r s^{N-1} f(u(s)) ds \right|^{\frac{1}{p-1}} \right), \quad r > 0$$

com $\varphi(u, v, a)(0) = 0$. Consideremos $p = 2, a_0, B > 0$ como definidos anteriormente e

$$h = (h_1, h_2, h_3) \in C([0, \epsilon_1]) \times C([0, \epsilon_1]) \times (a_0 - B, a_0 + B)$$

. Então

$$\begin{aligned}
 \langle \varphi'(u, v, a), h \rangle &= \lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{\varphi((u, v, a) + \delta(h_1, h_2, h_3)) - \varphi(u, v, a)}{\delta} \\
 &= \lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{\varphi(u + \delta h_1, v + \delta h_2, a + \delta h_3) - \varphi(u, v, a)}{\delta} \\
 &= \lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{\left(\delta(h_1 - h_3 - \int_0^r h_2 ds), \delta h_2 + r^{1-N} \int_0^r s^{N-1} (f(u + \delta h_1) - f(u)) ds \right)}{\delta} \\
 &= \left(h_1 - h_3 - \int_0^r h_2 ds, h_2 + \lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{r^{1-N} \int_0^r s^{N-1} (f(u + \delta h_1) - f(u)) ds}{\delta} \right).
 \end{aligned}$$

Mostraremos que para $r \in (0, \epsilon_1)$

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{r^{1-N} \int_0^r s^{N-1} (f(u(s) + \delta h_1(s)) - f(u(s))) ds}{\delta} = r^{1-N} \int_0^r s^{N-1} f'(u(s)) h_1(s) ds.$$

Para isso seja, para cada $r \in (0, \epsilon)$,

$$g_\delta(s) = \frac{s^{N-1} f(u(s) + \delta h_1(s)) - f(u(s))}{\delta}, \quad s \in (0, r).$$

Notemos que:

- i) $\{g_\delta(s)\}$ é uma seqüência de funções mensuráveis, pois g_δ é contínua em $(0, r)$
- ii) $\lim_{\delta \rightarrow 0} g_\delta(s) = s^{N-1} f'(u(s)) h_1(s)$

De fato, pelo Teorema do valor médio

$$|f(u + \delta h_1)(s) - f(u(s))| \leq |f'(\theta_\delta)| |\delta h_1|$$

onde $\theta_\delta(s) \in (\min_{0 \leq s \leq r} \{u(s), u(s) + \delta h_1(s)\}, \max_{0 \leq s \leq r} \{u(s), u(s) + \delta h_1(s)\})$.

Como u é limitada, segue que $\theta_\delta(s)$ é limitada. Então

$$\begin{aligned}
 \lim_{\delta \rightarrow 0} g_\delta(s) &= \lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{s^{N-1} (f(u(s) + \delta h_1(s)) - f(u(s)))}{\delta} \\
 &= s^{N-1} \lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{f'(\theta_\delta(s)) \delta h_1}{\delta} = s^{N-1} f'(u(s)) h_1
 \end{aligned}$$

iii) $g_\delta \leq H \in L^1([0, r])$

$$|g_\delta(s)| = \frac{s^{N-1}}{\delta} |(f(u + \delta h_1)(s) - f(u(s)))\delta| \leq |f'(\theta_\delta)h_1| \leq M|h_1(s)|$$

Pelo Teorema da Convergência Dominada, segue nossa afirmação e assim

$$\langle \varphi'(u, v, a), h \rangle = \left(h_1 - h_3 - \int_0^r h_2(s)ds, \quad h_2 + r^{1-N} \int_0^r s^{N-1} h_1(s) f'(u(s)) ds \right),$$

para todo $h \in C([0, \epsilon_1]) \times C([0, \epsilon_1]) \times (0, \infty)$. Além disso, note que

$$\begin{aligned} \|\langle \varphi'(u, v, a), h \rangle - \langle \varphi'(u_1, v_1, a_1), h \rangle\|_\infty &= \left\| \left(0, r^{1-N} \int_0^r s^{N-1} h_1 [f'(u) - f'(u_1)] ds \right) \right\|_\infty \\ &\leq \max_{0 \leq r \leq \epsilon} r^{1-N} \int_0^r s^{N-1} \|h_1\|_\infty |f'(u) - f'(u_1)| ds. \end{aligned}$$

Desde que $f \in C^1((0, r])$, $u \in C^2([0, r])$ e $B \leq u(s) \leq a + B$, $0 \leq s \leq r$, segue que

$$\|\langle \varphi'(u, v, a), h \rangle - \langle \varphi'(u_1, v_1, a_1), h \rangle\|_\infty \rightarrow 0,$$

quando $(u, v, a) \rightarrow (u_1, v_1, a_1)$, isto é, $\varphi'(u, v, a)$ é contínua em $C([0, \epsilon]) \times C([0, \epsilon]) \times (0, \infty)$, o que implica que $\varphi(u, v, a)$ é C^1 , pelo Teorema (D.13).

Por fim, notemos que

- i) $\varphi \in C^1, \forall (u, v, a) \in C([0, \epsilon]) \times C([0, \epsilon]) \times (0, \infty)$
- ii) $\varphi(u_0, v_0, a_0) = 0$, onde (u_0, v_0, a_0) é o ponto fixo de $\phi(u, v)$
- iii) $\varphi_x(u_0, v_0, a_0)$ é injetiva, onde $x = (u, v)$. De fato, sendo $\varphi_x(u, v, a)$ linear, então é suficiente mostrar que $\text{Ker}(\varphi_x(u, v, a)) = 0$. Assim, se $\varphi_x(u, v, a)(h_2, h_2) = 0$ então

$$\begin{cases} h_1(r) - \int_0^r h_2(s)ds = 0 \\ h_2(r) + r^{1-N} \int_0^r s^{N-1} f'(u_0(s))h_1(s)ds = 0 \end{cases}$$

Assim h_1 é diferenciável e

$$\begin{cases} h_1'(r) = h_2(r) \\ r^{N-1}h_2(r) = - \int_0^r s^{N-1} f'(u_0(s))h_1(s)ds \end{cases}$$

de onde concluímos que

$$\begin{cases} (r^{N-1}h_1'(r))' = r^{N-1} f'(u_0(r))h_1(r) \\ h_1(0) = h_1'(0) = 0. \end{cases}$$

Como a função $h \equiv 0$ satisfaz a EDO acima, segue do Teorema de existência e unicidade que $h_1 \equiv 0$ e, consequentemente, $h_2 \equiv 0$, como queríamos.

Logo $\varphi_x(u_0, v_0, a_0) \neq 0$. Portanto, pelo Teorema da Função Implícita [cf, D.14], existem vizinhanças Λ de a_0 em $(0, \infty)$, Ω de (u_0, v_0) em $C([0, \epsilon_1]) \times C([0, \epsilon_1])$ e uma aplicação $g \in C^1(\Lambda, C([0, \epsilon_1]) \times C([0, \epsilon_1]))$, tais que

i) $\varphi(g(a), a) = 0, \forall a \in \Lambda$

ii) $\varphi(u, v, a) = 0, \forall (u, v, a) \in \Lambda \times \Omega \Rightarrow (u, v) = g(a) = (g_1(a), g_2(a))$

De onde segue que $u \in C^1(0, \infty)$ em a . ■

1.5 Propriedades da solução $u(\cdot, a)$ de (NN_a)

Neste capítulo apresentaremos alguns resultados que serão utilizados nas demonstrações dos resultados apresentados no Capítulo 2. Considere o problema

$$\begin{cases} u'' + \frac{(N-1)}{r}u' + f(u) = 0, & 0 < r < R, \\ u'(0) = u(R) = 0, \end{cases}$$

onde $f \in C^2$.

O teorema a seguir, retirado de Smoller e Wasserman [54], 1984, constitui-se na base para a demonstração do Teorema DM_R

Teorema 1.14. *Suponha $f \in C^2$ tal que $f(s) \geq m > 0$ para $s \geq M$, $m, M \in \mathbb{R}$. Então*

(i) *Para qualquer $a > M$, existe um $r_a > 0$ tal que $u(r_a, a) = M$.*

(ii) *Seja $g = u'(r_a, a)$. Se $gr_a \rightarrow -\infty$ quando $a \rightarrow \infty$, então o problema*

$$\begin{cases} u'' + \frac{(N-1)}{r}u' + f(u) = 0, & 0 < r < R, \\ u'(0) = u(R) = 0, \end{cases}$$

tem uma solução positiva, com $R = T(a)$, para algum $a > 0$.

Considere o seguinte caso particular para (NN_a) , tomando $p = 2$ e $f(s) = s^q - s^{-\beta}$

$$(DM_a) \quad \begin{cases} u' + \frac{N-1}{r}u' + f(u) = 0, & (0, T(a)) \\ u(0) = a, \quad u'(0) = 0, \quad u > 0. \end{cases}$$

Dada uma solução $u(\cdot, a)$ de (DM_a) , defina o funcional energia

$$E_u(r) = \frac{1}{2}(u')^2(r) + F(u(r)),$$

onde

$$F(s) = \int_0^s f(t)dt = \frac{s^{q+1}}{q+1} - \frac{s^{1-\beta}}{1-\beta}$$

Neste caso temos

$$E'_u(r) = -\frac{N-1}{r}(u')^2(r).$$

Em particular, $E'_u(\bar{r}) = 0$ se, e somente se, $u'(\bar{r}) = 0$, para algum $\bar{r} > 0$. Se isso acontece e $u(\bar{r}) = 1$, então pelo Teorema de Existência e Unicidade de EDO's, $u(r) \equiv 1$. Se $u(\bar{r}) \neq 0$, então por (DM_a) , $u''(\bar{r}) = -f(\bar{r}) \neq 0$ o que implica que $E'_u(r) < 0$ numa vizinhança de \bar{r} com $r \neq \bar{r}$. Neste caso, se $u \neq 1$, então $E'_u(r) < 0$.

O Lema apresentado a seguir apresenta algumas propriedades qualitativas da solução $u(\cdot, a)$ de (DM_a) .

Lema 1.15. *Seja $p_2 = [(q+1)/(1-\beta)]^{\frac{1}{q+\beta}} > 1$ tal que $F(p_2) = 0$ e $u = u(\cdot, a)$ uma solução de (DM_a) . Então*

- a) $0 \leq u(r) \leq \max\{a, p_2\}$, para todo $r \in [0, T(a))$.
- b) Se $E_u(r_0) < 0$ para algum $r_0 \in [0, T(a))$, então $T(a) = \infty$.
- c) Se $0 < a \leq p_2$ então $T(a) = \infty$.
- d) Se $T(a) = \infty$, então $\lim_{r \rightarrow \infty} u(r) = 1$ e $\lim_{r \rightarrow \infty} u'(r) = 0$
- e) Se $T(a) < \infty$, então $u'(r) < 0$, $r \in (0, T(a))$, $u \in C^1([0, T(a)))$ com $u(T(a)) = 0$ e $u'(T(a)) \leq 0$.

Demonstração: Conferir Dávila e Montenegro [21], Lema 2.1. ■

Os próximos Lemas apresentam o comportamento assintótico da solução $u(\cdot, a)$ numa vizinhança de $T(a)$, além de serem ferramentas essenciais para a demonstração da unicidade de solução para a equação (DM_a)

Lema 1.16. *Seja $u = u(\cdot, a)$ uma solução de (DM_a) com $T(a) < \infty$ satisfazendo $u'(T(a)) = 0$. Então para algum $\delta > 0$ temos, para $r \rightarrow T(a)$:*

$$u(r) = c(T(a) - r)^\alpha + O((T(a) - r)^{\alpha+\delta}), \tag{1.20}$$

$$u'(r) = -c\alpha(T(a) - r)^{\alpha-1} + O((T(a) - r)^{\alpha+\delta-1}), \tag{1.21}$$

$$u''(r) = c\alpha(\alpha - 1)(T(a) - r)^{\alpha-2} + O((T(a) - r)^{\alpha+\delta-2}), \tag{1.22}$$

onde $\alpha = 2/(1 + \beta) > 1$ e $c > 0$ satisfaz $c^{-1-\beta} = \alpha(\alpha - 1)$.

Demonstração: Conferir Dávila e Montenegro [21], Lema 2.2. ■

Lema 1.17. *Seja $u = u(\cdot, a)$ uma solução de (DM_a) com $T(a) < \infty$ e $u'(T(a)) < 0$. Então, para $r \rightarrow T(a)$, tem-se:*

$$u(r) = O(T(a) - r), \quad (1.23)$$

$$u'(r) = O(1), \quad (1.24)$$

$$u''(r) = O((T(a) - r)^{-\beta}), \quad (1.25)$$

Demonstração: Conferir Dávila e Montenegro [21], Afirmação 2.3. ■

Um próximo Lema será de vital importância neste trabalho por garantir a diferenciabilidade da aplicação $T(a)$.

Lema 1.18. *Seja $u = u(\cdot, a_1)$ uma solução de (DM_a) com $T(a_1) < \infty$ e $u'(T(a_1), a_1) < 0$. Então a aplicação $a \rightarrow T(a)$ é finita e diferenciável numa vizinhança de a_1 .*

Demonstração: Conferir Dávila e Montenegro [21], Lema 2.5. ■

Por fim apresentaremos um resultado que garante a unicidade de solução, desde que $u(T(a), a) = 0$ e $u'(T(a), a) = 0$.

Lema 1.19. *Suponha que $u_1(\cdot, a_1)$ e $u_2(\cdot, a_2)$ sejam soluções de (DM_a) satisfazendo $T(a_1) = T(a_2) = T < \infty$, $u_1(T) = u_1'(T) = 0$ e $u_2(T) = u_2'(T) = 0$. Então $u_1 \equiv u_2$ em $(0, T(a))$.*

Demonstração: Conferir Dávila e Montenegro [21], Lema 2.4. ■

Observação 1.20. *Propriedades semelhantes as mencionadas acima podem ser encontradas em Chen [9], Ouyang, Shi e Yao [48], Peng [49], Gazzola, Serrin e Tang [26], dentre outros.*

CAPÍTULO 2

ESTUDO RADIAL DO PROBLEMA GS

Neste capítulo, nos propomos a investigar a existência de soluções radiais para uma forma particular do problema (Q) utilizando $q = p - 1$, isto é,

$$(GS) : \quad \begin{cases} -\Delta_p u = u^{p-1} - g(u) & B_R \\ u > 0, & B_R \\ u = 0, & \partial B_R, \end{cases}$$

onde $g : (0, \infty) \rightarrow (0, \infty)$ é de classe C^1 .

Formas particulares do problema (Q) começaram a ser estudados recentemente. Mais especificamente, Chen [9], em 1997, considerou o problema

$$\begin{cases} -\Delta u = u - \frac{u^{1-\alpha}}{\alpha}, & x \in B_R \\ u > 0, & B_R \\ u = 0, & \partial B_R, \end{cases}$$

onde $1 < \alpha < 2$ e demonstrou que existem $R_1, R_2 > 0$, com $R_1 < R_2$ tal que o problema tem solução radialmente simétrica em $C^2(B_R) \cap C^1(\bar{B}_R)$ se, e somente se, $R_1 < R \leq R_2$.

Hirano e Shioji [35], em 2001, melhoraram o trabalho de Chen por considerarem o problema mais geral

$$\begin{cases} -\Delta u = u - g(u), & x \in B_R \\ u > 0, & B_R \\ u = 0, & \partial B_R, \end{cases} \quad (2.1)$$

e provaram que o problema tem solução positiva e radialmente simétrica no espaço $C^1(\overline{B_R}) \cap C^\infty(B_R)$ se $g : (0, \infty) \rightarrow (0, \infty)$ é de classe $C^\infty(B_R)$ tal que $(g(s)/s)' < 0$ para todo $s > 0$, $m_1 s^{-\alpha} \leq g(s) \leq m_2 s^{-\alpha}$, $s > 0$, para constantes positivas m_1, m_2 e $\alpha \in (0, 1)$ satisfazendo $2m_1/(1 - \alpha) > m_2 \geq m_1$, onde o domínio B_R é tal que o primeiro autovalor do operador $-\Delta$ com a condição de fronteira de Dirichlet homogênea, digamos λ_1 , satisfaz

$$1 - \frac{2(1 - \alpha)m_1}{2Nm_2 - (1 - \alpha)(N - 2)m_1} \leq \lambda_1 < 1.$$

A técnica adotada por Hirano e Shioji consistia em encontrar uma solução fraca para (2.1) em $W_{rad}^{1,2}(B_R)$ e, utilizando um argumento de regularização, determinar uma solução $C^\infty(B_R) \cap C^1(\overline{B_R})$.

Inspirados neste trabalho, Gonçalves e Santos [33], em 2003, melhoraram o resultado de Hirano e Shioji por considerarem o operador p -Laplaciano e exigirem hipóteses mais gerais para g , a saber,

$$(GS_1) \quad (i) \lim_{s \rightarrow 0} \frac{g(s)}{s^{p-1}} = \infty, \quad (ii) \lim_{s \rightarrow \infty} \frac{g(s)}{s^{p-1}} = 0, \quad (iii) \left(\frac{g(s)}{s^{p-1}} \right)' < 0,$$

$$(GS_2) \quad (i) F_{\frac{1}{p}}(s) \rightarrow \infty, \text{ quando } s \rightarrow \infty, \quad (ii) F_\theta(s) \leq 0 \text{ para todo } s \geq 0$$

e para algum $\theta > \frac{1}{p}$, onde $F_\theta(s) := G(s) - \theta s g(s)$, $s > 0$, e

$$1 \leq p \leq p^* := \frac{Np}{N-p}, \text{ se } p < N \text{ ou } 1 \leq p < \infty, \text{ se } N \leq p$$

Tais hipóteses permitem linearidades menos restritivas do que as exigidas por Hirano e Shioji como, por exemplo, $g(s) = c_1 s^{-p} + c_2 s^q$, $s > 0$, onde $p \in [0, 1)$, $q \in (-1, q^* - 1]$ e $c_1, c_2 \geq 0$, além de englobar todas as funções consideradas em [35]. Notemos que a hipótese considerada em $(GS_2)(i)$ é uma caso geral da hipótese de não quadraticidade considerada por Costa e Magalhães [18].

Observação 2.1. Por $(GS_1) - (GS_2)$ temos $pG(s) - sg(s) \geq 0$ para $s > 0$. Deste modo, segue que

$$\frac{1}{\theta s} \leq \frac{G(s)}{g(s)}$$

Assim, para $s > 1$, segue por integração que

$$G(s) \leq as^p, a > 0.$$

Por outro lado, se $0 \leq s \leq 1$, então pela continuidade de $G(s)$ tem-se $G(s) \leq M$, onde $M = \max_{s \in [0,1]} G(s)$. Deste modo,

$$G(s) \leq as^p + M, \text{ para todo } s > 0.$$

Para a prova do Teorema (GS) a principal técnica utilizada foi o Método Variacional. Tal prova consistia, essencialmente, em minimizar um funcional associado ao problema em uma variedade do tipo Nehari em X_R , isto é, determinar os pontos minimizantes sobre uma variedade do tipo

$$\mathcal{N} = \{u \in X_R \setminus \{0\}; \langle \phi'(u), u \rangle = 0\}.$$

Uma motivação para a aplicação desta técnica reside no fato das hipóteses utilizadas admitirem singularidades para g . Assim, o funcional associado ao problema pode não possuir derivadas de Gâteaux em todas as direções o que impossibilita, por exemplo, o uso argumentos de deformação e princípios de máximo.

Determinar soluções radiais para o problema espacial (GS) é equivalente a encontrar soluções para o problema [cf, Apêndice B]

$$(GS_{rad}) : \begin{cases} -(r^{N-1}|u'|^{p-2}u')' = r^{N-1}(u^{p-1} - g(u)), \text{ em } (0, R) \\ u > 0, \text{ em } [0, R), u(R) = u'(0) = 0. \end{cases}$$

Consideremos então o funcional associado a (GS_{rad}) , $I : X_R \rightarrow \mathbb{R}$ dado por

$$I(u) := \frac{1}{p} \int_0^R r^{N-1}|u'|^p dr - \frac{1}{p} \int_0^R r^{N-1}|u|^p dr + \int_0^R r^{N-1}G(u)dr, \quad u \geq 0,$$

e observamos que pela Observação 2.1 e o Lema 1.7 segue que I está bem definido, pois

$$\begin{aligned} I(u) &= \frac{1}{p} \int_0^R r^{N-1}|u'|^p dr - \frac{1}{p} \int_0^R r^{N-1}|u|^p dr + \int_0^R r^{N-1}G(u)dr \\ &\leq \frac{1}{p} \left(C \int_0^R r^{N-1}|u'|^p dr \right) + \int_0^R s^{N-1}(as^p + M)ds \\ &= \frac{1}{p} \left(C \int_0^R r^{N-1}|u'|^p dr \right) + a \frac{R^{p+N}}{p+N} + M \frac{R^N}{N} \\ &= C_2 \|u\|^p + a \frac{R^{p+N}}{p+N} + M \frac{R^N}{N} < \infty, \text{ para cada } u \in X_R \end{aligned}$$

Dividiremos este capítulo em 3 seções. A primeira delas tratará de um funcional energia cuja utilização transcende esta dissertação. A segunda trará informações acerca do funcional I , enquanto a terceira trará a conclusão deste capítulo, isto é, a finalização da demonstração do Teorema GS.

2.1 Sobre o Funcional Energia associado a $u(\cdot, a)$

Seja u uma solução clássica para (GS_{rad}) e consideremos o funcional energia, definido por

$$E_u(r) = \frac{p-1}{p} |u'(r)|^p + F(u(r)), \quad r > 0$$

onde $F(s) := \int_0^s f(t)dt$ e $f(s) = s^{p-1} - g(s)$, $s > 0$.

Lema 2.2. *Considere (GS_1) . Então:*

- a) f é crescente, $f(s) \xrightarrow{s \rightarrow 0^+} -\infty$, $f(s) \xrightarrow{s \rightarrow \infty} \infty$ e $f(p_1) = 0$.
- b) $F(0) = F'(p_1) = F(p_2) = 0$, $F'(s) < 0$, $s < p_1$ e $F'(s) > 0$, $s > p_1$ com $F(s) \xrightarrow{s \rightarrow \infty} \infty$. Em particular, $p_1 < p_2$ são únicos.

Demonstração: Note que $f(s) = s^{p-1} - g(s) = s^{p-1} \left(1 - \frac{g(s)}{s^{p-1}}\right)$, $s > 0$. Assim

- i) $f(s) \rightarrow \infty$, quando $s \rightarrow \infty$, por $(GS_1)(ii)$
- ii) $f(s) < 0$ para s suficientemente pequeno, por $(GS_1)(i)$

Pela continuidade de f , (i) e (ii), f possui pelo menos um zero, digamos p_1 . Tal zero é único, pois do contrário, existiria q_1 tal que

$$\frac{g(p_1)}{p_1^{p-1}} = 1 = \frac{g(q_1)}{q_1^{p-1}},$$

o que é um absurdo por $(GS_1)(iii)$. Logo, $f(s) > 0$, $s > p_1$ e $f(s) < 0$, $s < p_1$.

Por fim, note que $F'(s) < 0$, $s < p_1$ e $F'(s) > 0$, $s > p_1$, o que mostra que p_1 é um ponto de mínimo de F , ou seja, $F(p_1) < F(s)$, $s > 0$. Em especial $F(p_1) < F(0) = 0$. Além disso, por $(GS_1)(i)$, existe $S > 0$ tal que

$$1 - \frac{g(s)}{s^{p-1}} \geq \frac{1}{2}, \quad s \leq S.$$

Daí,

$$F(s) = \int_0^s f(t)dt = \int_0^S f(t)dt + \int_S^s f(t)dt \geq C + \frac{1}{2p} s^p, \quad s \geq S.$$

ou seja, $F(s) \rightarrow \infty$, para $s \rightarrow \infty$. Isto mostra que F possui um zero, digamos p_2 , que é único pois F é crescente para $s > p_1$. ■

Lema 2.3. *Suponha (GS_1) e seja $u > 0$ uma solução clássica para (GS_{rad}) . Então $E_u(r)$ é decrescente em $(0, R)$.*

Demonstração: Primeiramente, note que

$$\lim_{r \rightarrow 0} E_u(r) = \frac{p-1}{p} |u'(0)|^p + F(u(0)) = 0 =: E_u(0)$$

isto é, $E_u \in C^1([0, R])$. Por outro lado, se $u \in \mathbb{A}_p$ [cf, (1.6)]

$$\begin{aligned} E'_u(r) &= (p-1)|u'(r)|^{p-2}u'(r)u''(r) + f(u(r))u'(r) \\ &= (p-1)|u'(r)|^{p-2}u'(r)u''(r) - \frac{N-1}{r}|u'(r)|^p - (p-1)|u'(r)|^p u'(r)u''(r) \quad (2.2) \\ &= -\frac{N-1}{r}|u'(r)|^p \leq 0, \quad r \in \mathbb{A}_p \end{aligned}$$

onde usamos (GS_{rad}) para a segunda igualdade

Note que E_u é não crescente em $(0, R)$. De fato, suponha o contrário, isto é, que existam $x, y \in (0, R)$ com $x < y$ e $E_u(x) < E_u(y)$. Como consequência, existiria um intervalo $(a, b) \subset [x, y]$ com E crescente em (a, b) , pois, do contrário, qualquer intervalo $I \subset [x, y]$ conteria $c, d \in \mathbb{R}$ com $c < d$ e $E_u(c) \geq E_u(d)$, ou seja, existiriam sequências x_n e y_n com $x_n < y_n$, $x_n \searrow x$ e $y_n \nearrow y$ tal que $E_u(x_n) \geq E_u(y_n)$. Como E é contínua, passando o limite obteríamos $E_u(x) \geq E_u(y)$, o que é um absurdo, mostrando a existência do intervalo (a, b) .

A existência de (a, b) implica que u é constante em (a, b) pois, caso contrário, existiria r_0 tal que $u'(r_0) \neq 0$, $r_0 \in (a, b)$. Pela continuidade de u , existe um intervalo $I_\delta \in (a, b)$, tal que $u'(r) \neq 0$, $\forall r \in I_\delta$. Neste caso, $E' \leq 0$ em I_δ o que é novamente impossível visto que E_u é crescente em (a, b) . Assim u é constante em (a, b) , ou seja, E_u é constante em (a, b) , o que é novamente impossível já que E_u é crescente em (a, b) . Assim $E'_u < 0$ em $(0, R)$, como afirmado. ■

2.2 Sobre a função de Euler associada ao problema GS

Como discutido anteriormente, o funcional

$$I(u) := \frac{1}{p} \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr - \frac{1}{p} \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr + \int_0^R r^{N-1} G(u) dr, \quad u \in \mathbb{A}_p, \quad u \geq 0$$

pode não ser Gâteaux diferenciável em algumas direções.

No sentido de restringir o domínio da definição de I e contornar este problema, consideremos o conjunto:

$$U := U_R = \left\{ u \in X_R / u \geq 0, \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr < \int_0^R r^{N-1} u^p dr \right\},$$

e a variedade em X_R do tipo Nehari [cf, Apêndice B]

$$\begin{aligned} V := V_R &= \{u \in U / \langle I'(u), u \rangle = 0\} \\ &= \left\{ u \in U / \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr + \int_0^R r^{N-1} u g(u) dr = \int_0^R r^{N-1} u^p dr \right\} \end{aligned} \quad (2.3)$$

Observemos que U é não vazio pois, pelo Lema 1.12, existe um único $R_1 > 0$ tal que $\mu_1(R_1) = 1$. Como μ_1 é decrescente, segue diretamente da definição de μ_1 e U que para $R_1 < R$ a autofunção ψ_1 pertence a U .

Caminhando no sentido de mostrar que V é não-vazio utilizaremos um lema técnico acerca de uma função auxiliar.

Lema 2.4. *Suponha (GS_1) e (GS_2) , então dado $u \in U$, a função*

$$\xi(t) = \int_0^R r^{N-1} g(tu(r)) \frac{u(r)}{t^{p-1}} dr, \quad t > 0$$

é contínua, decrescente e satisfaz, $\xi(t) \xrightarrow{t \rightarrow 0} \infty, \xi(t) \xrightarrow{t \rightarrow \infty} 0$

Demonstração: Primeiramente, notemos que ξ está bem definida, pois por $(GS_1)(iii)$, obtemos $sg'(s) < (p-1)g(s)$ e, integrando de 0 a s ,

$$0 \leq sg(s) < pG(s), \quad s > 0.$$

Assim, por (GS_2)

$$\xi(t) = \int_0^R r^{N-1} g(tu(r)) \frac{u(r)}{t^{p-1}} dr < p \int_0^R r^{N-1} \frac{G(tu(r))}{t^p} dr \leq p \int_0^R r^{N-1} \frac{(a(tu)^p + b)}{t^p} dr < \infty.$$

Também por (GS_2) , $G(s) \xrightarrow{s \rightarrow 0} 0$. Em particular,

$$\xi(t) = \int_0^R r^{N-1} g(tu(r)) \frac{u(r)}{t^{p-1}} dr = \int_{\{u>0\}} r^{N-1} g(tu(r)) \frac{u(r)}{t^{p-1}} dr.$$

Assim, para $s < t$, segue por $(GS_1)(iii)$, que

$$\xi(t) = \int_{\{u>0\}} r^{N-1} \frac{g(tu(r))}{(tu(r))^{p-1} u(r)^p} dr < \int_{\{u>0\}} r^{N-1} \frac{g(su(r))}{(su(r))^{p-1} u(r)^p} dr = \xi(s),$$

mostrando que ξ é decrescente.

Afirmção: $\xi(t) \xrightarrow{t \rightarrow 0} \infty$.

De fato, se $t_n \rightarrow 0$, então por $(GS_1)(iii)$

$$g(t_n u(r)) \frac{u(r)}{t_n^{p-1}} = u(r)^p \frac{g(t_n u(r))}{(t_n u)^{p-1}} \xrightarrow{t_n \rightarrow 0} \infty, \text{ para cada } r \in \{u > 0\}.$$

Pelo Lema de Fatou e $(GS_1)(i)$

$$\lim_{t_n \rightarrow 0} \xi(t_n) \geq \liminf \int_{\{u>0\}} r^{N-1} g(t_n u(r)) \frac{u(r)}{t_n^{p-1}} dr \geq \int_{\{u>0\}} r^{N-1} u(r) \liminf \frac{g(t_n u(r))}{t_n^{p-1}} dr \geq \infty,$$

como queríamos.

Afirmção: $\xi(t) \xrightarrow{t \rightarrow \infty} 0$.

De fato, se $t_n \rightarrow \infty$, então por $(GS_1)(iii)$

$$u(r)^p \frac{g(t_n u(r))}{(t_n u)^{p-1}} \xrightarrow{t_n \rightarrow \infty} 0, \text{ } r \in \{u > 0\}.$$

Novamente por $(GS_1)(iii)$

$$u(r)^p \frac{g(tu(r))}{(tu)^{p-1}} \leq (u(r))^p \frac{g(u(r))}{(u)^{p-1}} = ug(u) \in L^1(0, R),$$

para $t \geq 1$.

Assim, pelo Teorema da Convergência Dominada $\xi(t) \xrightarrow{t \rightarrow \infty} 0$. A continuidade de ξ também segue do Teorema da Convergência Dominada. ■

De posse deste lema, podemos mostrar que V é não-vazio.

Lema 2.5. *Suponha (GS_1) e (GS_2) . Então $V = V_R$ é não vazio para $R_1 < R$ onde $R_1 > 0$ é tal que $\mu(R_1) = 1$.*

Demonstração: Dado $u \in U$, note que existe único $t = t_u > 0$ tal que $tu \in V$. De fato, se $u \in U$, então

$$\int_0^R r^{N-1} u^p dr - \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr > 0, \text{ para } u \geq 0.$$

Mas, pelo Lema 2.2, $\xi(t)$ é positiva e decrescente. Logo existe único $t = t_u > 0$ tal que

$$\int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr - \int_0^R r^{N-1} u^p dr + \int_0^R r^{N-1} g(tu(r)) \frac{u(r)}{t^{p-1}} dr = 0. \quad (2.4)$$

Multiplicando a expressão acima por t^p , segue que

$$\int_0^R r^{N-1} |tu'|^p dr - \int_0^R r^{N-1} (tu)^p dr + \int_0^R r^{N-1} g(tu(r)) tu(r) dr = 0,$$

mostrando que $tu \in V$, como queríamos ■

Estamos prontos para mostrar que I assume mínimo em V .

Lema 2.6. *Suponha (GS_1) e (GS_2) . Então o funcional*

$$I(u) := \frac{1}{p} \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr - \frac{1}{p} \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr + \int_0^R r^{N-1} G(u) dr, \quad u \in X_R, \quad u \geq 0,$$

assume mínimo em V .

Demonstração: Seja $u \in V$, que sabemos ser não vazio pelo Lema anterior. Então pela definição de V

$$\frac{1}{p} \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr - \frac{1}{p} \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr = \int_0^R r^{N-1} u g(u) dr. \quad (2.5)$$

Por (2.2) e (2.5), podemos reescrever $I(u)$ como

$$I(u) = \int_0^R r^{N-1} F_{\frac{1}{p}}(u) dr,$$

onde $F_{\frac{1}{p}}(s) = G(s) - (1/p)sg(s) > 0$, $s > 0$ com $F_{\frac{1}{p}}(0) = 0$ e $F_{\frac{1}{p}}$ crescente, por $(GS_1)(iii)$.

Como $u \in V$, então $u \in U$ e, conseqüentemente, $u \geq 0$ e $\inf_V I \geq 0$. Seja $(u_n) \subset V$ uma seqüência tal que $I(u_n) \searrow \inf_V I$ e defina

$$t_n = \|u_n\|_{X_R} \text{ e } w_n = \frac{u_n}{\|u_n\|_{X_R}}.$$

Pelo fato de X_R ser reflexivo e w_n limitada, $w_n \xrightarrow{X_R} w$. Além disso, pela imersão garantida pelo Lema 1.7, $w_n \xrightarrow{L_{N-1}^p} w$. Logo, pelo Lema D.3, $w_n \rightarrow w$ q.t.p. em $(0, R)$.

Afirmamos que, a menos de subsequência, $\|w_n\|_{X_R} \rightarrow \|w\|_{X_R}$. De fato, note que $t_n \rightarrow t$, para algum $t \in (0, \infty)$ pois, do contrário, $t_n \rightarrow \infty$ ou $t_n \rightarrow 0$. Suponha o primeiro caso, então $u_n(r) = t_n w_n(r) \rightarrow \infty$, para cada r tal que $w(r) > 0$. Note que, como $u_n \in V \subset U$ e $w_n \rightarrow w \in L_{N-1}^{p-1}$, então $|w|_{L_{N-1}^{p-1}} \geq 1$, logo $w > 0$ em pelo menos um conjunto de medida positiva.

Por outro lado, como $u_n \in V$, então

$$I(u_n) = \int_0^R r^{N-1} F_{\frac{1}{p}}(u_n) dr.$$

Logo, pelo fato de $F_{\frac{1}{p}}(u_n) \geq 0$ e o lema de Fatou

$$\lim_{n \rightarrow \infty} I(u_n) \geq \liminf \int_0^R r^{N-1} F_{\frac{1}{p}}(u_n) dr \geq \int_0^R \lim_{n \rightarrow \infty} r^{N-1} F_{\frac{1}{p}}(u_n) dr \geq \infty,$$

o que é um absurdo visto que $\lim I(u_n) = \inf_V I$.

Se por outro lado, $t_n \rightarrow 0$, então $t_n w_n(r) \rightarrow 0$ para cada $r \in (0, R)$ em $\{w_n > 0\}$. Como $u_n \in V$, temos que

$$\underbrace{\int_0^R r^{N-1} |w_n'|^p dr}_= 1 + \int_0^R r^{N-1} \frac{w_n}{t_n^{p-1}} g(t_n w_n) dr = \int_0^R r^{N-1} |w_n|^p dr. \quad (2.6)$$

Mas, por $(GS_1)(i)$

$$\frac{w_n(r)}{t_n^{p-1}} g(t_n w_n(r)) = \frac{g(t_n w_n(r))}{(t_n w_n(r))^{p-1}} w_n(r)^p \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \infty, \text{ em } \{w_n > 0\}.$$

Por outro lado

$$\int_0^R r^{N-1} \frac{w_n}{t_n^{p-1}} g(t_n w_n) dr \geq \int_{\{w>0\}} r^{N-1} \frac{w_n}{t_n^{p-1}} g(t_n w_n) dr = \int_{\{w>0\}} r^{N-1} \frac{g(t_n w_n(r))}{(t_n w_n(r))^{p-1}} w_n(r)^p dr.$$

Então, pelo Lema de Fatou e $(GS_1)(i)$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^R r^{N-1} \frac{w_n}{t_n^{p-1}} g(t_n w_n) dr \geq \liminf_n \int_{\{w>0\}} r^{N-1} \frac{w_n(r)^p}{(t_n w_n(r))^{p-1}} g(t_n w_n(r)) dr \geq \infty,$$

contrariando, novamente, o fato de $\lim I(u_n) = \inf_V I$. Logo, $t_n \rightarrow t \in (0, \infty)$.

Deste modo, $u_n(r) = t_n w_n(r) \xrightarrow{q.t.p} t w(r) := u(r)$ em $(0, R)$ e por (2.6) e o Lema de Fatou,

$$\begin{aligned} \int_0^R r^{N-1} |w|^p dr &= \lim \int_0^R r^{N-1} |w_n|^p dr \\ &= 1 + \lim \int_0^R r^{N-1} \frac{w_n}{t_n^{p-1}} g(t_n w_n) dr \geq 1 + \int_0^R r^{N-1} \frac{w}{t^{p-1}} g(t w) dr. \end{aligned} \quad (2.7)$$

Por outro lado, como $w_n \xrightarrow{X_R} w$, então $\|w\|_{X_R} \leq \liminf_n \|w_n\|_{X_R}$ e

$$\int_0^R r^{N-1} |w'|^p dr \leq \liminf \int_0^R r^{N-1} |w'_n|^p dr = 1 < \int_0^R r^{N-1} |w|^p dr, \quad (2.8)$$

onde a última desigualdade é garantida por (2.6) e (2.7). Note que o raciocínio acima garante que $w \in U$ e, pelo Lema 2.5, existe $s > 0$ tal que $sw \in V$.

Por fim note que $\|w\| = 1$, pois, caso contrário, $\|w\| < 1$ e, pelo Lema 2.2

$$\begin{aligned}
 \xi_w(s) &= \int_0^R r^{N-1} g(sw(r)) \frac{w(r)}{s^{p-1}} dr \\
 &= \int_0^R r^{N-1} |w|^p dr - \int_0^R r^{N-1} |w'|^p dr \\
 &> \int_0^R r^{N-1} |w|^p dr - 1 \\
 &\geq \int_0^R r^{N-1} g(tw(r)) \frac{w(r)}{t^{p-1}} dr = \xi_w(t).
 \end{aligned}$$

Como ξ é decrescente, então, pelo raciocínio acima, $s > t$. Assim

$$\inf_{v \in V} I(v) \geq \liminf \int_0^R r^{N-1} F_{\frac{1}{p}}(u_n) dr > \int_0^R r^{N-1} F_{\frac{1}{p}}(tw) dr > \int_0^R r^{N-1} F_{\frac{1}{p}}(sw) dr = I(sw),$$

o que impossível visto que $sw \in V$. Logo $\|w\| = 1$ e nossa afirmação está provada.

Assim, como $w_n \xrightarrow{X_R} w$, $\|w_n\| \rightarrow \|w\|$ e X_R é uniformemente convexo, então $w_n \xrightarrow{X_R} w$. Consequentemente, $u_n \xrightarrow{X_R} u$, mostrando que $u \in V$, como queríamos. ■

2.3 Conclusão da demonstração do Teorema GS

Inicialmente, seja $R_1 > 0$ tal que U é não-vazio, isto é, $\mu_1(R_1) = 1$. Considere também o único $R_2 > R_1$ satisfazendo

$$\mu_1(R_2) = \begin{cases} 1 - \frac{p}{\theta p N - (N - p)}, & \text{se } p < N \\ 1 - \frac{1}{\theta p}, & \text{se } p > N. \end{cases}$$

onde a existência de tal R_2 segue do fato de μ_1 ser decrescente em relação a R . Assim, dado $R \in (R_1, R_2]$, tomemos $u = u_R \in V$ dado pelo Lema 2.5, isto é, $u \in V$ tal que $I(u) = \min_{v \in V} I(v)$. Afirmamos que tal u é a solução de (GS). Provaremos esta afirmação por passos.

Passo 1. $u > 0$ em $(0, R)$

Afirmação: Não existe $r_0 \in (0, R)$ tal que $u(r_0) = 0$, $u_1 \neq 0$ e $u_2 \neq 0$, onde

$$u_1(r) = \begin{cases} u(r), & r \leq r_0 \\ 0, & r \geq r_0 \end{cases} \quad \text{e} \quad u_2(r) = \begin{cases} 0, & r \leq r_0 \\ u(r), & r \geq r_0 \end{cases}$$

De fato, suponha que tal r_0 exista e que $u_1, u_2 \neq 0$. Então, como $u_1 + u_2 = u \in V$

$$\int_0^R r^{N-1} |u'_1 + u'_2|^p dr + \int_0^R r^{N-1} (u_1 + u_2) g(u_1 + u_2) dr = \int_0^R r^{N-1} |u_1 + u_2|^p dr.$$

Mas, pela forma que u_1 e u_2 foram definidas, podemos reescrever a expressão acima como

$$\begin{aligned} \int_0^R r^{N-1} |u'_1|^p dr + \int_0^R r^{N-1} u_1 g(u_1) dr + \int_0^R r^{N-1} |u'_2|^p dr + \int_0^R r^{N-1} u_2 g(u_2) dr = \\ \int_0^R r^{N-1} |u_1|^p dr + \int_0^R r^{N-1} |u_2|^p dr. \end{aligned}$$

Assim podemos supor (caso contrário, consideraríamos u_2)

$$\int_0^R r^{N-1} |u'_1|^p dr + \int_0^R r^{N-1} |u_1| g(u_1) dr \leq \int_0^R r^{N-1} |u_1|^p dr,$$

ou seja, $u_1 \in U$. Pelo Lema 2.5 existe único $s > 0$ tal que $su_1 \in V$. Dividindo a expressão acima por s^{p-1} e usando o fato de $su_1 \in V$ obtemos

$$\xi(s) = \int_0^R r^{N-1} \frac{|su_1|^p}{s^p} dr - \int_0^R r^{N-1} \frac{|su'_1|^p}{s^p} dr \geq \int_0^R r^{N-1} u_1 g(u_1) dr = \xi(1),$$

o que mostra que $s \in (0, 1]$. Assim $u(r) \geq su_1(r), r \in (0, R)$. Por outro lado, como $u(r) \neq su_1(r), r \in (0, r_0)$

$$\begin{aligned} I(u) &= \frac{1}{p} \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr - \frac{1}{p} \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr + \int_0^R r^{N-1} G(u) dr \\ &> \frac{1}{p} \int_0^R r^{N-1} |u'_1|^p dr - \frac{1}{p} \int_0^R r^{N-1} |u_1|^p dr + \int_0^R r^{N-1} G(u_1) dr = I(u_1) \end{aligned}$$

contradizendo o fato de $I(u) = \min_V I$.

Afirmação: Não existe $r_0 \in (0, R)$ tal que $u(r) = 0$ para $r \in [r_0, R]$.

De fato, suponha que não seja verdade, ou seja, existe $r_0 \in (0, R)$ tal que $u(r) = 0$ para $r \in [r_0, R]$. Para cada $s > 0$ seja $u_s(r) := u(r/s)$. Note que $u_s \in U$, para cada $s \in [1, 1 + \epsilon)$, para algum $\epsilon > 0$, pois

- $u_s \in X_R$ se, e somente se, $r_0 \leq R/s \leq R$. Em especial, $s \geq 1$
- Pelo Teorema D.5

$$\int_0^R r^{N-1} |u'_s|^p dr = s^{N-p} \int_0^{R/s} r^{N-1} |u'|^p dr. \quad (2.9)$$

Pelo mesmo Teorema

$$\int_0^R r^{N-1} |u_s|^p dr = s^N \int_0^{R/s} r^{N-1} |u|^p dr. \quad (2.10)$$

Definindo, então

$$H(s) = s^{-p} \frac{\int_0^{R/s} r^{N-1} |u'|^p dr}{\int_0^{R/s} r^{N-1} |u|^p dr}, \quad s > 0$$

temos que $H(1) < 1$ pois $u \in U$. Então, pela continuidade de H , $H(s) < 1$ para $s \in [1, 1 + \epsilon)$, para algum $\epsilon > 0$.

Considere as seguintes funções, definidas para $t > 0$ e $s \in [1, 1 + \epsilon)$

$$\begin{aligned} \varphi(s, t) &= \frac{t^p}{p} \left(s^{N-p} \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr - s^N \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr \right) + s^N \int_0^R r^{N-1} G(tu) dr, \\ \psi(s, t) &= t^p \left(s^{N-p} \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr - s^N \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr \right) + s^N \int_0^R r^{N-1} (tu)g(tu) dr. \end{aligned}$$

Assim, temos que

$$\begin{aligned} \varphi(s, t) &= I(tu_s) \quad (2.11) \\ \psi(s, t) &= \int_0^R r^{N-1} |tu'_s|^p dr - \int_0^R r^{N-1} |tu_s|^p dr + \int_0^R r^{N-1} (tu_s)g(tu_s) dr. \end{aligned}$$

Isto é, $\psi(1, 1) = 0$, pois $u \in V$. Por outro lado, temos

$$\begin{aligned} \frac{\partial \psi}{\partial t}(t, s) &= pt^{p-1} \left(s^{N-p} \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr - s^N \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr \right) \\ &+ s^N \int_0^R r^{N-1} (ug(tu) + tu^2 g'(tu)) dr. \end{aligned}$$

Logo, por (GS_1) , (iii),

$$\begin{aligned} \frac{\partial \psi}{\partial t}(1, 1) &= p \left(\int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr - \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr \right) + \int_0^R r^{N-1} (ug(u) + u^2 g'(u)) dr \\ &= \int_0^R r^{N-1} u(ug'(u) - (p-1)g(u)) dr < 0. \end{aligned}$$

Segue do Teorema da Função Implícita que existem $\delta \in (0, \epsilon]$ e uma função diferenciável $t = t(s)$ com $t(1) = 1$ tal que $\psi(t(s), s) = 0$, para todo $s \in [1, 1 + \epsilon)$. Logo $t(s)u_s \in V$, para $s \in [1, 1 + \epsilon)$.

Como $\varphi(1, 1) = I(u) = \min_{1 \leq s \leq 1 + \delta} \varphi(t(s), s)$, segue do fato que $u \in V$,

$$\begin{aligned} 0 \leq \frac{d}{ds} \varphi(t(s), s) \Big|_{s=1} &= \frac{\partial \varphi}{\partial t}(1, 1) \frac{dt}{ds}(1) + \frac{\partial \varphi}{\partial s}(1, 1) \\ &= \frac{N-p}{p} \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr - \frac{N}{p} \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr + N \int_0^R r^{N-1} G(u) dr. \end{aligned}$$

Mas, por (GS_2) , para $\theta > 1/p$ temos $G(s) \leq \theta s g(s)$. Logo, segue de $\psi(1, 1) = 0$

$$\begin{aligned} 0 &\leq \frac{N-p}{p} \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr - \frac{N}{p} \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr + N \int_0^R r^{N-1} G(u) dr \\ &\leq \frac{N-p}{p} \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr - \frac{N}{p} \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr + N \int_0^R r^{N-1} \theta u g(u) \\ &\leq \frac{N-p}{p} \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr - \frac{N}{p} \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr - \theta N \int_0^R r^{N-1} (|u'|^p - |u|^p) dr \\ &= \left(\frac{N-p}{p} - \theta N \right) \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr + N \left(\theta - \frac{1}{p} \right) \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr. \end{aligned} \quad (2.12)$$

Por outro lado, como $u(r) = 0$ para $r \in [r_0, R]$, então

$$\mu_1(R) \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr < \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr. \quad (2.13)$$

Portanto, por (2.12) e (2.13) e pelo fato de $\theta N > (N-p)/p$ segue que

$$\begin{aligned} 0 &\leq \left(\frac{N-p}{p} - \theta N \right) \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr + N \left(\theta - \frac{1}{p} \right) \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr \\ &< \mu_1(R) \left(\frac{N-p}{p} - \theta N \right) \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr + N \left(\theta - \frac{1}{p} \right) \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr \\ &= \left[\mu_1(R) \left(\frac{N-p}{p} - \theta N \right) + N \left(\theta - \frac{1}{p} \right) \right] \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr. \end{aligned}$$

Isto é

$$\mu_1(R) < \frac{N \left(\frac{1}{p} - \theta \right)}{\frac{N-p}{p} - \theta N} = 1 - \frac{p}{(\theta p N) - (N-p)} = \mu_1(R_2)$$

contradizendo a monotonicidade de μ_1 , pois $R < R_2$.

Afirmação: Não existe $r_0 \in [0, R)$ tal que $u(r) = 0$ para $r \in [0, r_0]$

De fato, suponha que o resultado seja falso e seja $M = \max_{0 < r < R} u(r)$. Como $u \in V$

$$\begin{aligned} \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr &= \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr + \int_0^R r^{N-1} u g(u) dr \\ &> \mu_1(R) \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr + \int_0^R r^{N-1} u g(u) dr \\ &> \mu_1(R) \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr + \int_{\{u>0\}} r^{N-1} \frac{g(u) u^p}{u^{p-1}} dr \\ &\geq \left(\mu_1 + \frac{g(M)}{M^{p-1}} \right) \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr. \end{aligned}$$

De onde se conclui que

$$(1 - \mu_1) \frac{M^{p-1}}{g(M)} > 1.$$

Além disso, pela definição de $\mu_1(R_2)$ e $\theta > 1/p$, então

$$\theta p(1 - \mu_1) \leq 1.$$

Por outro lado, afirmamos que

$$1 \leq p \frac{G(M)}{M^p}. \quad (2.14)$$

Sendo isto verdade, então para $\theta > \frac{1}{p}$

$$1 \leq p \frac{G(M)}{M^p} < p \frac{G(M)}{M^p} \frac{(1 - \mu_1) M^{p-1}}{g(M)} = p(1 - \mu_1) \frac{G(M)}{g(M) M} \leq \theta p(1 - \mu_1) \leq 1$$

o que é um absurdo, finalizando o primeiro passo.

Para provar (2.14) considere, para $s \geq 0$, a função

$$u_s(r) = \begin{cases} u(r+s), & 0 \leq r \leq \tilde{R} - s, \\ M, & \tilde{R} - s \leq r \leq \tilde{R} \\ u(r), & \tilde{R} \leq r \leq R \end{cases}$$

Note que $u_s \in U$. De fato, pela definição de u_s e o Teorema D.4

$$\begin{aligned}
 \int_0^R r^{N-1} |u'_s|^p dr &= \int_0^{\tilde{R}-s} r^{N-1} |u'(r+s)|^p dr + \int_{\tilde{R}}^R r^{N-1} |u'(r)|^p dr \\
 &= \int_s^{\tilde{R}} (r-s)^{N-1} |u'(r)|^p dr + \int_{\tilde{R}}^R r^{N-1} |u'(r)|^p dr \\
 &\leq \int_s^{\tilde{R}} r^{N-1} |u'(r)|^p dr + \int_{\tilde{R}}^R r^{N-1} |u'(r)|^p dr \\
 &= \int_s^R r^{N-1} |u'(r)|^p dr \\
 &\leq \int_0^R r^{N-1} |u'(r)|^p dr \leq \int_0^R r^{N-1} |u(r)|^p dr,
 \end{aligned} \tag{2.15}$$

pois $u \in U$, por hipótese.

Por outro lado

$$\begin{aligned}
 \int_0^R r^{N-1} |u_s|^p dr &= \int_0^{\tilde{R}-s} r^{N-1} |u(r+s)|^p dr + \int_{\tilde{R}-s}^{\tilde{R}} r^{N-1} M^p dr + \int_{\tilde{R}}^R r^{N-1} |u(r)|^p dr \\
 &\leq \int_s^{\tilde{R}} (r-s)^{N-1} |u(r)|^p dr + \int_{\tilde{R}-s}^{\tilde{R}} r^{N-1} |u(r)|^p dr + \int_{\tilde{R}}^R r^{N-1} |u(r)|^p dr.
 \end{aligned} \tag{2.16}$$

Definindo

$$H(s) = \int_s^{\tilde{R}} (r-s)^{N-1} |u(r)|^p dr - \int_0^{\tilde{R}-s} r^{N-1} |u(r)|^p dr,$$

segue que $H(0) = 0$ e

$$H'(s) = -(N-1) \int_s^{\tilde{R}} (r-s)^{N-2} |u(r)|^p dr + (\tilde{R}-s)^{N-1} |u(\tilde{R}-s)|^p$$

Assim, usando a hipótese de contradição

$$\begin{aligned}
 H'(0) &= -(N-1) \int_{r_0}^{\tilde{R}} r^{N-2} |u(r)|^p dr + \tilde{R}^{N-1} |u(\tilde{R})|^p \\
 &= -(N-1) \int_{r_0}^{\tilde{R}} r^{N-2} |u(r)|^p dr + \tilde{R}^{N-1} M^p > M^p r_0^{N-1} \geq 0
 \end{aligned} \tag{2.17}$$

Assim, por continuidade, $H(s) > 0$, para todo $0 \leq s < \epsilon$, para algum $\epsilon > 0$. Segue que

$$\int_0^{\tilde{R}-s} r^{N-1} |u(r)|^p dr \geq \int_s^{\tilde{R}} (r-s)^{N-1} |u(r)|^p dr, \quad \forall 0 \leq s < \epsilon.$$

De (2.15), (2.16) e (2.17), segue que $u_s \in U$ para $0 \leq s < \epsilon$.

Agora, considere as funções

$$\begin{aligned} \phi(t, s) &= \frac{t^p}{p} \left(\int_s^{\tilde{R}} (r-s)^{N-1} |u'|^p + \int_{\tilde{R}}^R r^{N-1} |u'|^p - \int_s^{\tilde{R}} (r-s)^{N-1} |u|^p \right) \\ &- \frac{t^p}{p} \left(\frac{M^p}{N} [\tilde{R}^N - (\tilde{R}-s)^N] - \int_{\tilde{R}}^R r^{N-1} |u|^p \right) + \int_s^{\tilde{R}} (r-s)^{N-1} G(tu) \\ &+ \frac{[\tilde{R}^N - (\tilde{R}-s)^N]}{N} G(tM) + \int_s^{\tilde{R}} r^{N-1} G(tu) \end{aligned}$$

e

$$\begin{aligned} \varphi(t, s) &= t^p \left(\int_s^{\tilde{R}} (r-s)^{N-1} |u'|^p + \int_{\tilde{R}}^R r^{N-1} |u'|^p - \int_s^{\tilde{R}} (r-s)^{N-1} |u|^p \right) \\ &- \frac{(tM)^p}{N} [\tilde{R}^N - (\tilde{R}-s)^N] + \int_s^{\tilde{R}} (r-s)^{N-1} (tu)g(tu) \\ &+ \frac{(tM)g(tM)}{N} [\tilde{R}^N - (\tilde{R}-s)^N] - t^p \int_{\tilde{R}}^R r^{N-1} |u|^p + \int_{\tilde{R}}^R r^{N-1} (tu)g(tu) \end{aligned}$$

Segue que

$$\phi(t, s) = I(tu_s) \text{ e } \varphi(t, s) = \int_0^R r^{N-1} |tu'_s|^p dr - \int_0^R r^{N-1} |tu_s|^p dr + \int_0^R r^{N-1} (tu_s)g(tu_s) dr.$$

Como $u \in V$, segue que $\varphi(1, 0) = 0$. Além disso

$$\frac{\partial \varphi}{\partial t}(t, s) = pt^{p-1} \left(\int_0^R r^{N-1} |u'_s|^p dr - \int_0^R r^{N-1} |u_s|^p dr \right) + \int_0^R r^{N-1} u_s (g(tu_s) + tu_s g'(tu_s)) dr$$

Daí, usando a Observação 2.1

$$\begin{aligned} \frac{\partial \varphi}{\partial t}(1, 0) &= p \left[\left(\int_0^{\tilde{R}} r^{N-1} (|u'|^p - |u|^p) dr + \int_{\tilde{R}}^R r^{N-1} (|u'|^p - |u|^p) dr \right) \right] \\ &+ \int_0^R r^{N-1} u (g(u) + ug'(u)) dr = \int_0^R r^{N-1} u (ug'(u) - (p-1)g(u)) dr. \end{aligned}$$

Assim, pelo Teorema da Função Implícita, existem $\delta \in (0, \epsilon]$ e uma função diferenciável $t = t(s)$, $s \in [0, \delta)$, tal que $\varphi(t(s), s) = 0$, ou seja, $t(s)u_s \in V$

Como $\varphi(1, 0) = \min_{0 \leq s \leq \delta} \varphi(t(s), s)$, então

$$\begin{aligned} 0 &\leq \frac{\partial \varphi}{\partial t}(1, 0) \frac{dt}{ds} + \frac{\partial \varphi}{\partial s}(1, 0) \\ &= \frac{1-N}{p} \int_0^{\tilde{R}} r^N |u'|^p + \frac{N-1}{p} \int_0^{\tilde{R}} r^N |u|^p - (N-1) \int_0^{\tilde{R}} r^N G(u) - \frac{M^p}{p} \tilde{R}^{N-1} + \tilde{R}^{N-1} G(M) \\ &\leq \frac{N-1}{p} \int_0^{\tilde{R}} r^N |u|^p - (N-1) \int_0^{\tilde{R}} r^N G(u) - \frac{M^p}{p} \tilde{R}^{N-1} + \tilde{R}^{N-1} G(M) \end{aligned}$$

Por outro lado

$$\begin{aligned}
 \frac{1}{p} \left(-(N-1) \int_0^{\tilde{R}} r^N \left| \frac{u}{M} \right|^p + \tilde{R}^{N-1} \right) &= \frac{-(N-1)}{pM^p} \left(\int_0^{\tilde{R}} r^N |u|^p + \tilde{R}^{N-1} \right) \\
 &\leq \frac{-(N-1)}{M^p} \int_0^{\tilde{R}} r^N G(u) + \tilde{R} \frac{G(M)}{M^p} \\
 &\leq \frac{1}{M^p} \left(-(N-1) \int_0^{\tilde{R}} r^N |u|^p \frac{G(M)}{M^p} + \tilde{R} G(M) \right) \\
 &= \frac{G(M)}{M^p} \left(\underbrace{-(N-1) \int_0^{\tilde{R}} r^N \left| \frac{u}{M} \right|^p + \tilde{R}^{N-1}}_{>0} \right),
 \end{aligned}$$

o que confirma a afirmação.

Observação 2.7. *Segue da demonstração da última afirmação que u não pode atingir um máximo global, digamos M , em $(0, R)$.*

Passo 2. $u \in C^1([0, R]) \cap C^2(\mathbb{A}_p)$ e u satisfaz (GS_{rad}) .

De fato, tome $v \in X_R$ tal que $v \geq 0$, $supp v \in (0, R)$ e t, h com $t > 0$ e $|h| \leq u_0 / \|v\|_\infty$, onde $u_0 = \max_{r \in supp v} u(r)$ e as seguintes funções

$$\varphi(t, h) = \frac{t^p}{p} \left(\int_0^R r^{N-1} |u' + hv'|^p dr - \int_0^R r^{N-1} |u + hv|^p dr \right) + \int_0^R r^{N-1} G(t(u + hv)) dr,$$

$$\phi(t, h) = t^p \left(\int_0^R r^{N-1} |u' + hv'|^p dr - \int_0^R r^{N-1} |u + hv|^p dr \right) + \int_0^R r^{N-1} t(u + hv) g(t(u + hv)) dr.$$

Note que $\varphi(t, h) = I(t(u + hv))$ e $\phi(1, 0) = 0$. Assim, temos [cf, Apêndice B]

$$\frac{\partial \phi}{\partial t}(1, 0) = \int_0^R r^{N-1} (u^2 g'(u) + (p-1)ug(u)) dr, \tag{2.18}$$

Pelo Teorema da Função Implícita, existem $\delta \in (0, \epsilon]$ e uma função diferenciável $t = t(h)$ tal que $t(0) = 1$ e $\phi(t(h), h) = 0$, para todo $h \in (-\delta, \delta)$, isto é, $t(h)(u + hv) \in V$, para $h \in (-\delta, \delta)$.

Logo $\varphi(1, 0) = I(u) = \min_V I(v) = \min_{h \in (-\delta, \delta)} I(t(h)(u + hv)) = \min_{h \in (-\delta, \delta)} \varphi(t(h), h)$ e, assim, pela definição da Derivada de Gâteaux

$$\begin{aligned}
 0 = \frac{d}{dh} \varphi(t(h), h) \Big|_{h=0} &= \frac{\partial \varphi}{\partial t}(1, 0) \frac{dt}{dh}(0) + \frac{\partial \varphi}{\partial h}(1, 0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\varphi(1, h) - \varphi(1, 0)}{h} \\
 &= \int_0^R r^{N-1} |u'|^{p-2} u' v' dr - \int_0^R r^{N-1} |u|^{p-2} u v dr + \int_0^R r^{N-1} g(u) v dr \\
 &= \langle I'(u), v \rangle
 \end{aligned}$$

Definindo $f(s) := s^{p-1} - g(s)$, $s > 0$, temos que f é contínua e

$$\int_0^R r^{N-1} |u'(r)|^{p-2} u'(r) v'(r) dr - \int_0^R r^{N-1} f(u(r)) v(r) dr = 0, \quad v \in X_R,$$

tal que $v \geq 0$ e $\text{supp}(v) \subset (0, R)$ é compacto.

Como u é contínua e $u > 0$ em $(0, R)$, segue que $f \in L^1_{loc}(0, R)$. Pelo Lema 1.14, $u \in C^1(0, R) \cap C^2(\mathbb{A}_p)$ e satisfaz a equação

$$-(r^{N-1} |u'|^{p-2} u')' = r^{N-1} f(u(r)), \quad \text{em } (0, R), \tag{2.19}$$

finalizando o passo 2.

Passo 3. u é decrescente, $u \in C^1([0, R])$ com $u(R) = 0$

Suponha que exista $\bar{r} \in (0, R)$ tal que $u'(\bar{r}) = 0$. Como,

$$F(u(\bar{r})) = E_u(\bar{r}) \geq E_u(R) = \frac{p-1}{p} |u'(R)|^p + F(u(R)) \geq 0,$$

segue que $u(\bar{r}) \geq p_2$ de forma que $f(u(\bar{r})) > 0$. Afirmamos que existe $\epsilon_1 > 0$ tal que $u'(r) \neq 0$ para $r \in (\bar{r} - \epsilon_1, \bar{r}) \cup (\bar{r}, \bar{r} + \epsilon_1)$. Caso contrário, existiria uma sequência $r_n \rightarrow \bar{r}$ tal que $u'(r_n) = 0$. Integrando (2.19) de r_n a r_{n+1} , temos

$$\int_{r_n}^{r_{n+1}} t^{N-1} f(u(t)) dt = 0.$$

Assim, pela continuidade do integrando, existiria $\theta_n \in (r_n, r_{n+1})$ satisfazendo $f(u(\theta_n)) = 0$ de forma que

$$0 = \lim_{n \rightarrow \infty} f(u(\theta_n)) = f(u(\bar{r})),$$

ou seja, $u(\bar{r}) = p_1 < p_2$, o que é impossível. Assim, para $r \in (\bar{r} - \epsilon_1, \bar{r}) \cup (\bar{r}, \bar{r} + \epsilon_1)$, segue de (2.2) que

$$(p-1)r^{N-1}|u'(r)|^{p-2}u''(r) = -(N-1)r^{N-2}|u'(r)|^{p-2}u'(r) - r^{N-1}f(u(r)). \quad (2.20)$$

Portanto

$$\lim_{r \rightarrow \bar{r}} |u'(r)|^{p-2}u''(r) = -\frac{1}{p-1}f(u(\bar{r})) < 0.$$

Assim, existe $\epsilon_2 \in (0, \epsilon_1]$ tal que $u''(r) < 0$ para $r \in (\bar{r} - \epsilon_2, \bar{r}) \cap (\bar{r}, \bar{r} + \epsilon_2)$, ou seja, $u'(r) > 0$ para $r \in (\bar{r} - \epsilon_2, \bar{r})$ e $u'(r) < 0$ para $r \in (\bar{r}, \bar{r} + \epsilon_2)$.

Afirmamos que

$$u'(r) > 0 \text{ para } r \in (0, \bar{r}) \text{ e } u'(r) < 0 \text{ para } r \in (\bar{r}, R).$$

Caso contrário, suponha que exista $r_1 > \bar{r}$ tal que $u'(r_1) = 0$ e $u'(r) < 0$ para $r \in [\bar{r}, r_1)$. Por (2.20)

$$\lim_{r \rightarrow r_1^-} \frac{f(u(r))}{|u'(r)|^{p-1}} = -(p-1) \lim_{r \rightarrow r_1^-} u''(r) = v \leq 0,$$

pois

$$\lim_{r \rightarrow r_1^-} u''(r) = \lim_{r \rightarrow r_1^-} \frac{u'(r)}{r - r_1} \geq 0.$$

Se $p \geq 2$ e $v \in (\infty, 0]$, então

$$f(u(r_1)) = \lim_{r \rightarrow r_1^-} \frac{f(u(r))}{|u'(r)|^{p-1}} |u'(r)|^{p-1} \leq 0,$$

se $v = -\infty$, então existe $\epsilon_3 \in (0, \epsilon_2]$ tal que

$$f(u(r)) < 0, \text{ para } r \in (r_1 - \epsilon_3, r_1),$$

mostrando que $f(u(r_2)) = \lim_{r \rightarrow r_1^-} f(u(r)) \leq 0$.

Se $1 < p < 2$, então

$$\frac{f(u(r_1))}{p-1} = \lim_{r \rightarrow r_1^-} \frac{f(u(r_1))}{p-1} = \lim_{r \rightarrow r_1^-} |u'(r)|^{p-1}u''(r) = \delta,$$

donde segue que $\delta \geq 0$ pois, do contrário, existiria $\epsilon_4 \in (0, \epsilon_3)$ tal que

$$|u'(r)|^{p-1}u''(r) < \delta + \epsilon < 0, \quad r \in (r_1 - \lambda_3, r_1),$$

isto é, $u''(r) < 0$ para $r \in (r_1 - \epsilon_4, r_1)$ de forma que u' é decrescente em $(r_1 - \epsilon_4, r_1)$. Assim $u'(r) > u'(r_1) = 0$, contradizendo o fato de $u'(r) < 0$ para $r < r_1$. Logo $f(u(r_1)) \leq 0$ para todo $p > 1$, ou seja, $u(r_1) \leq p_1$ e, assim

$$0 > F(u(r_1)) = E_u(r_1) \leq E_u(R) \leq 0,$$

mostrando a contradição. O caso $r_1 < \bar{r}$ é tratado analogamente, mostrando nossa afirmação. Logo \bar{r} é um máximo global de u em $(0, R)$ o que é um absurdo pela Observação 2.7.

Para finalizar precisamos mostrar que $u'(0)$ está bem definido. Para isso lembremos que

$$-r^{N-1}|u'(r)|^{p-2}u'(r) = \int_0^r t^{N-1}f(u(t))dt, \quad (2.21)$$

onde $f(s) = s^{p-1} - g(s)$. Assim

$$r^{N-1}|u'(r)|^{p-1} \leq \int_0^r t^{N-1}H(u(t))dt,$$

onde $H(s) = s^{p-1} + g(s)$ é tal que $(H(s)/s^{p-1})'$ é não-crescente, por $(GS_1)(iii)$. Logo, pelo Lema 1.10, concluímos que $u \in C^1([0, R])$, finalizando o Passo 3.

Passo 4. $u \in C^2([0, R])$ se, e somente se, $p \leq 2$

Primeiramente, como $u' < 0$, em $(0, R)$ e satisfaz

$$-(r^{N-1}|u'|^{p-2}u')' = r^{N-1}f(u(r)),$$

então

$$u'(r) = -r^{-\frac{N-1}{p-1}} \left(s^{1-N} \int_0^s t^{N-1}f(u(t))dt \right)^{\frac{1}{p-1}},$$

e

$$\begin{aligned} u''(r) &= \left(-r^{-\frac{N-1}{p-1}} \right)' \left(\int_0^r t^{N-1}f(u(t))dt \right)^{\frac{1}{p-1}} - f(u) \frac{r^{-\frac{N-1}{p-1} + N-1}}{p-1} \left(\int_0^r t^{N-1}f(u(t))dt \right)^{\frac{2-p}{p-1}} \\ &= -\frac{1}{p-1} h(r) \left(r^{1-N} \int_0^r t^{N-1}f(u(t))dt \right)^{\frac{2-p}{p-1}}, \end{aligned}$$

onde

$$h(r) = f(u(r)) - (N-1)r^{-N} \int_0^r t^{N-1} f(u(t)) ds$$

Assim,

$$\begin{aligned} \lim_{r \rightarrow 0} h(r) &= \lim_{r \rightarrow 0} f(u(r)) - (N-1) \lim_{r \rightarrow 0} \frac{\int_0^r t^{N-1} f(u(t)) dt}{r^N} \\ &= f(u(0)) - (N-1) \lim_{r \rightarrow 0} \frac{r^{N-1} f(u(r))}{Nr^{N-1}} \\ &= f(u(0)) - \frac{N-1}{N} f(u(0)) = \frac{1}{N} f(u(0)). \end{aligned}$$

Note que $u(0) > p_1$ pois, do contrário, $u(r) < p_1$ para todo $r \in (0, R)$, então $f(u(r)) < 0$, $r \in (0, R)$. Mas por (2.21) teríamos $u' > 0$ o que impossível.

Assim $u(0) > p_1$ e, conseqüentemente, $\lim_{r \rightarrow 0} h(r) > 0$. Tome $r_0 > 0$ tal que $f(u(r)) > 0$ para $r \in [0, r_0]$. Logo m e M definidos por

$$m(r) = \min_{[0, r_0]} f(u(t)) \text{ e } M(r) = \max_{[0, r_0]} f(u(t)), \quad r \in [0, r_0]$$

são ambas positivas e satisfazem

$$\frac{m(r)}{N} r^N \leq \int_0^r t^{N-1} f(u(t)) dt \leq \frac{M(r)}{N} r^N.$$

Então,

$$\left(\frac{m(r)}{N} \right)^{\frac{2-p}{p-1}} r^{\frac{2-p}{p-1}} \leq \left(r^{1-N} \int_0^r t^{N-1} f(u(t)) dt \right)^{\frac{2-p}{p-1}} \leq \left(\frac{M(r)}{N} \right)^{\frac{2-p}{p-1}} r^{\frac{2-p}{p-1}}.$$

Logo

$$\lim_{r \rightarrow 0} \left(r^{1-N} \int_0^r t^{N-1} f(u(t)) dt \right)^{\frac{2-p}{p-1}},$$

está bem definido se, e somente se, $p \leq 2$. Assim, $\lim_{r \rightarrow 0} u''(r)$ existe se, e somente se, $p \leq 2$, finalizando o passo 4.

Por fim, para mostrar a não-existência de solução suponha, por absurdo, que (GS_{rad}) tem uma solução $u = u_R$ para $R \leq R_1$. Neste caso, u satisfaz

$$-r^{N-1} |u'(r)|^{p-2} u'(r) = \int_0^r s^{N-1} f(u(s)) ds.$$

Multiplicando a expressão acima por v' , onde $v \in X_R$ e integrando, segue que

$$\begin{aligned} \int_0^R r^{N-1} |u'(r)|^{p-2} u'(r) v'(r) dr &= - \int_0^R v'(t) \int_0^r s^{N-1} f(u(s)) ds dt \\ &= \int_0^R r^{N-1} f(u(r)) v(r) ds \\ &= \int_0^R r^{N-1} u(r)^{p-1} v(r) ds - \int_0^R r^{N-1} g(u) v(r) ds, \end{aligned}$$

Tomando $v = u$, então

$$\int_0^R r^{N-1} |u'(r)|^p dr = \int_0^R r^{N-1} u(r)^p ds - \int_0^R r^{N-1} g(u) u(r) ds < \int_0^R r^{N-1} u(r)^p ds.$$

Logo

$$\mu_1(R) = \inf_{\substack{v \in X_R \\ v \neq 0}} \frac{\int_0^R r^{N-1} |v'(r)|^p dr}{\int_0^R r^{N-1} |v(r)|^p dr} \leq \frac{\int_0^R r^{N-1} |u'(r)|^p dr}{\int_0^R r^{N-1} |u(r)|^p dr} < 1 = \mu_1(R_1),$$

contradizendo o fato de μ_1 ser decrescente, finalizando a prova do Teorema GS.

CAPÍTULO 3

ESTUDO RADIAL DO PROBLEMA DM_R

O estudo do problema (Q) apresentando singularidades do “tipo $(-)$ ” tem recebido grande atenção nos últimos anos. Em Física podemos citar, por exemplo, o estudo de fluídos Não-Newtonianos e a teoria de condução de calor em materiais eletricamente condutores. Em química, podemos citar problemas envolvendo catálises químicas heterogêneas. Para maiores detalhes, podemos citar [6] e [15].

Neste sentido, considere o problema singular

$$(T) : \begin{cases} -\Delta u = \lambda u^q - \sigma(x)u^{-\beta}, & \Omega \\ u > 0, & \Omega \\ u = 0, & \partial\Omega, \end{cases}$$

onde σ é uma função dada, $\lambda > 0$ um parâmetro real e $\Omega \subset \mathbb{R}^N$, $N \geq 2$, é um domínio limitado. Obviamente o problema (T) não admite solução $u \in C^2(\bar{\Omega})$ se σ não se anular perto de $\partial\Omega$. Entretanto, sob hipóteses apropriadas em σ e λ pode-se obter soluções em $C^2(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$ com $u > 0$ em Ω . Neste sentido, definiremos u como solução clássica de (T) se $u \in C^2(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$.

Se σ é negativo, então o problema (T) apresenta singularidade do “tipo $(+)$ ”. Em especial, o caso σ negativo e $\lambda = 0$ foi amplamente estudado por vários matemáticos dentre os quais podemos citar, por exemplo, Crandall, Rabinowitz & Tartar [20], Coclite & Palmieri [13] e Lazer & McKenna [43].

Por outro lado, para σ positivo, Zhang [58], em 1996, trabalhou no problema (T)

para $\lambda \neq 0$, $\beta, q \in (0, 1)$ e $\sigma \equiv 1$, provando que (T) tem uma solução positiva u_λ para λ suficientemente grande.

Shi & Yao [53], em 1997, consideraram o caso mais geral $\sigma = K(x) \in C^{2,\alpha}(\overline{\Omega})$, onde $\alpha, \beta, q \in (0, 1)$. Fazendo

$$\begin{aligned} K_* &= \min_{x \in \Omega} K(x) \\ K^* &= \max_{x \in \Omega} K(x) \\ E &= \{u \in C^{2,\alpha}(\Omega) \cap C^1(\overline{\Omega}) : u^\beta \in L^1(\Omega)\}. \end{aligned}$$

Eles mostraram que

- i) Se $K^* < 0$, então (T) tem única solução se, e somente se, $u_\lambda \in E$, qualquer que seja $\lambda \in \mathbb{R}$;
- ii) Se $K_* > 0$, então existe $\lambda_* > 0$ tal que (T) admite uma solução $u \in C^{2,\alpha}(\Omega) \cap C^1(\overline{\Omega})$ para $\lambda > \lambda_*$ e não admite solução para $\lambda < \lambda_*$;
- iii) Se $K_* < K < K^*$, então existe $\lambda_* > 0$ tal que (T) tem pelo menos uma solução $u_\lambda \in E$ para $\lambda > \lambda_*$.

Em contraste com o caso $\sigma < 0$, a unicidade não é preservada para $\sigma > 0$, como citado em [53]. Ouyang, Shi e Yao [48], em 1996, consideraram o caso $\sigma \equiv \lambda$, isto é,

$$(OSY) : \begin{cases} -\Delta u = \lambda(u^q - u^{-\beta}), & x \in B_1 \\ u > 0, & B_1 \\ u = 0, & \partial B_1, \end{cases}$$

onde $B_1 \subset \mathbb{R}^N$ é a bola unitária. Neste trabalho, foi provado o seguinte teorema

Teorema OSY *Suponha $0 < \beta, q < 1$. Então, existe $0 < \lambda_1 < \lambda_2$ tal que (OSY) possui:*

- i) *nenhuma solução para $\lambda < \lambda_1$,*
- ii) *uma solução para $\lambda = \lambda_2$,*
- iii) *duas soluções para $\lambda_1 < \lambda \leq \lambda_2$,*
- iv) *uma única solução para $\lambda = \lambda_1$.*

Além disso, todas as soluções podem ser encontradas em uma curva $\Gamma = \Gamma_1 \cup \Gamma_2$, onde

$$\begin{aligned} \Gamma_1 &:= \{(\lambda, u_1(\cdot, \lambda)) : \lambda \in [\lambda_1, \infty), u_1 \text{ é solução maximal de } (OSY)\} \\ \Gamma_2 &:= \{(\lambda, u_2(\cdot, \lambda)) : \lambda \in [\lambda_1, \lambda_2], u_2 \text{ é solução minimal de } (OSY)\} \end{aligned}$$

E em $\lambda = \lambda_1$, $u_1(\cdot, \lambda_1) = u_2(\cdot, \lambda_1)$ e em $\lambda = \lambda_2$ a solução satisfaz:

$$\begin{cases} -\Delta u = \lambda u^q - u^{-\beta}, & \text{em } B_1 \\ u = \frac{\partial u}{\partial n} = 0, & \partial B_1, \end{cases}$$

Onde $(\lambda_2, u_2(\cdot, \lambda_2))$ é a única solução do problema acima.

Este resultado sugere que a questão de unicidade, existência, não existência e comportamento assintótico da solução deve estar associado ao parâmetro λ e ao expoente q .

Em 2009, Dávila e Montenegro [21] consideraram o problema $\sigma = 1$ e $\Omega = B_1$, isto é

$$(DM_\lambda) : \begin{cases} -\Delta u = \lambda u^q - u^{-\beta}, & x \in B_1 \\ u > 0, & B_1 \\ u = 0, & \partial B_1, \end{cases}$$

onde $\lambda > 0$ é um parâmetro real e provaram que o seguinte resultado:

Teorema DM_λ *Suponha que $0 < \beta < 1$ e que $1 < q < (N + 2)/(N - 2)$ se $N \geq 3$, $1 < p < \infty$ se $N = 2$. Então existe $\lambda_1 > 0$ tal que (DM_λ) tem única solução radial $u_\lambda \in C^2(B_1 \setminus \{0\}) \cap C^1(\bar{B}_1)$ se, e somente se, $0 < \lambda \leq \lambda_1$. Além disso, $u'_\lambda(1) < 0$ se $0 < \lambda < \lambda_1$ e $u'_\lambda(1) = 0$ se $\lambda = \lambda_1$.*

Na próxima seção apresentaremos o paralelo que existe entre os problemas (DM_R) e (DM_λ) .

3.1 Equivalência entre os problemas (DM_λ) e (DM_R)

Sob nosso ponto de interesse, isto é, casos particulares do problema (Q) , considere a seguinte mudança de parâmetros em (DM_λ) :

$$R = \lambda^{\frac{-1-\beta}{2(q+\beta)}} \text{ e } v(r) = \lambda^{\frac{1}{q+\beta}} u(\lambda^{\frac{-1-\beta}{2(q+\beta)}} r), \quad r \in (0, R]$$

Lema 3.1. *Considere $0 < \beta < 1$, $1 < q < (N + 2)/(N - 2)$ e $\lambda > 0$. Então u é uma solução radial para (DM_λ) se, e somente se, v é uma solução radial para DM_R definido por*

$$(DM_R) \quad \begin{cases} -\Delta u = u^q - u^{-\beta}, & B_R \\ u > 0, & B_R \\ u = 0, & \partial B_R, \end{cases}$$

onde $B_R \subset \mathbb{R}^N$ é a bola de raio R

Demonstração: A forma radial do problema (DM_R) é:

$$u''(t) + \frac{N-1}{t}u'(t) + \lambda u^q(t) - u(t)^{-\beta} = 0, \quad t \in (0, 1). \quad (3.1)$$

Considerando $t = \lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}}r$, onde $t \in (0, 1)$, então $r \in (0, R)$, para $R := \lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}}$, e podemos reescrever (3.1) como

$$u''(\lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}}r) + \frac{N-1}{\lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}}r}u'(\lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}}r) + \lambda u(\lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}}r)^q - u(\lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}}r)^{-\beta} = 0$$

Definindo $v(r) := \lambda^{\frac{1}{q+\beta}}u(\lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}}r)$, então

$$\begin{aligned} v'(r) &= \lambda^{\frac{1}{q+\beta}}u'(\lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}}r)\lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}} = \lambda^{\frac{1-\beta}{2(q+\beta)}}u'(\lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}}r) \\ v''(r) &= \lambda^{\frac{1-\beta}{2(q+\beta)}}u''(\lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}}r)\lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}} = \lambda^{\frac{-\beta}{q+\beta}}u''(\lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}}r). \end{aligned}$$

Assim,

$$\begin{aligned} 0 &= u''(\lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}}r) + \frac{N-1}{\lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}}r}u'(\lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}}r) + \lambda u(\lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}}r)^q - u(\lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}}r)^{-\beta} \\ &= v''(r)\lambda^{\frac{\beta}{q+\beta}} + \frac{N-1}{\lambda^{-\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}}r}v'(r)\lambda^{\frac{-1+\beta}{2(q+\beta)}} + \lambda \left(\lambda^{-\frac{1}{q+\beta}}v(r) \right)^q + \left(\lambda^{-\frac{1}{q+\beta}}v(r) \right)^{-\beta} \\ &= \lambda^{\frac{\beta}{q+\beta}} \left(v''(r) + \frac{N-1}{r}v'(r) + v^q(r) - v^{-\beta}(r) \right). \end{aligned}$$

Deste modo, resolver (3.1) é equivalente a resolver

$$v''(r) + \frac{N-1}{r}v'(r) + v(r)^q - v(r)^{-\beta} = 0, \quad r \in (0, R), \quad R = \lambda^{\frac{1+\beta}{2(q+\beta)}}$$

como queríamos. ■

Neste caso, o Teorema (DM_λ) pode ser reescrito como:

Teorema DM *Suponha $0 < \beta < 1$ e que $1 < q < (N+2)/(N-2)$ se $N \geq 3$, $1 < q < \infty$ se $N = 2$. Então existe $R_2 > 0$ tal que (DM) admite única solução radial $u = u_R \in C^2(B_R \setminus \{0\}) \cap C^1(\bar{B}_R)$ se, e somente se, $0 < R \leq R_2$. Além disso, $u'(R) < 0$ se $0 < R < R_2$ e $u'(R_2) = 0$.*

A demonstração do Teorema (DM) será o objetivo deste capítulo. Para tanto, consideremos a forma radial de (DM) , que é um caso especial de (GS_{rad}) simplesmente considerando $p = 2$ e $g(s) = s^{-\beta}$, $s > 0$

$$(DM_{rad}) \quad \begin{cases} u'' + \frac{N-1}{r}u' + u^q - u^{-\beta} = 0, & (0, R) \\ u'(0) = u(R) = 0, \quad u > 0, & [0, R) \end{cases}$$

Para estudar o problema DM_{rad} , vamos considerar o seguinte caso particular de (NN_a)

$$(DM_a) \quad \begin{cases} u'' + \frac{N-1}{r}u' + u^q - u^{-\beta} = 0, & (0, T(a)) \\ u(0) = a, \quad u'(0) = 0, \quad u > 0 \end{cases}$$

onde $a > 0$ é o parâmetro de “shooting” e $T(a)$ o intervalo maximal a direita onde a solução $u(r, a)$ de DM_a é definida, isto é [cf, pág 20]

$$T(a) = \sup \{r / u(r, a) > 0\}.$$

onde $D(T)$ é definido por:

$$D(T) = \{a \in \mathbb{R}_+^* / u(r, a) = 0, \text{ para algum } r > 0\}$$

Como visto na Seção (1.3) do Capítulo 1, a equação

$$\begin{cases} -(r^{N-1}|u'|^{p-2}u')' = r^{N-1}f(u), & r > 0 \\ u(0) = a, \quad u'(0) = 0, \quad u > 0 \end{cases}$$

admite solução se $f : (0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$ for de classe C^1 . Além disso, para o caso $p = 2$, a solução desta EDO é C^2 na variável “ r ” e C^1 na variável “ a ”, como visto no Lema 1.13. Deste modo, temos garantido que (DM_a) admite única solução com as características acima.

Ainda no Capítulo 1 vimos algumas propriedades qualitativas da solução de (DM_a) . Assim, iniciaremos este capítulo com as propriedades associadas a $\phi(r, a) = \frac{\partial u}{\partial a}(r, a)$ onde $u(r, a)$ é a solução de DM_a . Tendo concluído este passo teremos todas as ferramentas necessárias para a demonstração do Teorema DM.

3.2 Propriedades de $\phi(r, a) = (\partial u / \partial a)(r, a)$

Nesta seção nos concentraremos em apresentar algumas propriedades que a função $\phi(r, a) = \frac{\partial u}{\partial a}(r, a)$ apresenta. Ao que nos parece, Coffman [14], em 1972, introduziu o estudo da função $\phi(r, a)$, utilizando idéias de Kolodner, de 1955. Desde então vários autores utilizaram tal técnica, por exemplo, Cortazar, Elgueta e Felmer [17], Kwong e Zhang [42], Chen e Lin [7], McLeod e Serrin [44], Yanagida [57] entre outros.

Em especial provaremos as seguintes propriedades de $\phi(r, a)$:

Lema 3.2. *Seja $a > 1$ tal que $T(a) < \infty$, então existe $r_0 \in (0, T(a))$ tal que $\phi(r_0) = 0$.*

Lema 3.3. *Seja $a > 1$ tal que $T(a) < \infty$. Então a função $\phi(r)$ tem um único zero em $(0, T(a))$. Além disso $\phi > 0$ em $[0, r_0)$ e $\phi < 0$ em $(r_0, T(a))$, onde $\phi(r_0) = 0$.*

Lema 3.4. *Seja $a > 1$ tal que $T(a) < \infty$. Então:*

i) se $u'(T(a)) < 0$, então $\phi(T(a)) < 0$;

ii) se $u'(T(a)) = 0$, então $\lim_{r \rightarrow T(a)} \phi(T(a)) = 0$. Além disso, existe único $r_1 \in (r_0, T(a))$ tal que $\phi'(r_1) = 0$, $\phi' < 0$ em $[r_0, r_1)$ e $\phi' > 0$ em $(r_1, T(a))$, onde $\phi(r_0) = 0$ e $\phi'(r) = d\phi(r)/dr$;

Entretanto precisaremos de dois lemas técnicos auxiliares para nossas demonstrações. Para tanto, considere o PVI

$$\begin{cases} w'' + \frac{N-1}{r}w' - f'(u)w = 0, & r \in (0, T(a)) \\ w'(0) = 0, \quad w(0) = 1, \end{cases} \quad (3.2)$$

onde $f'(s) = qs^{q-1} + \beta s^{-\beta-1}$, $s > 0$.

Lema 3.5. *Seja $a > 1$ tal que $T(a) < \infty$ e $u = u(\cdot, a)$ uma solução para (DM_a) . Então a função $\phi(r, a) = \frac{\partial u}{\partial a}(r, a)$ é a única solução para o problema (3.2).*

Demonstração: Vimos que, como $u = u(\cdot, a)$ satisfaz (DM_a) , então u satisfaz a equação integral

$$\begin{aligned} u(r, a) &= a + \int_0^r v(s, a) ds, \quad r \in (0, T(a)) \\ v(r, a) &= -r^{-(N-1)} \int_0^r s^{N-1} f(u(s, a)) ds, \quad r \in (0, T(a)) \end{aligned}$$

onde $v(r, a) = u'(r, a)$. Derivando u em relação a a

$$\phi(r, a) = \frac{\partial u}{\partial a}(r, a) = 1 + \int_0^r \frac{\partial v}{\partial a}(s, a) ds,$$

onde

$$\frac{\partial v}{\partial a}(r, a) = -r^{-(N-1)} \int_0^r s^{N-1} f'(u(s, a)) \frac{\partial u}{\partial a}(s, a) ds.$$

Isso mostra que $\phi(r, a)$ é uma solução para (3.2). A unicidade é garantida pelo Lema 1.13. ■

O próximo lema apresenta uma importante idéia introduzida por Kwong [41] que provou que o quociente $-ru'(r, a)/u(r, a)$ é decrescente. Isto será uma ferramenta essencial para determinar a existência de solução para (DM_a) .

Lema 3.6. *Seja $a > 1$ tal que $T(a) < \infty$. Então $-ru'(r, a)/u(r, a)$ é estritamente decrescente em $(0, T(a))$.*

Demonstração: Seja $w(r) = ru'(r)$, então:

$$\left(\frac{ru'(r)}{u(r)}\right)' = \frac{(ru''(r) + u'(r))u(r) - r(u'(r))^2}{u^2(r)} = \frac{ru''(r)u(r) + u'(r)u(r) - r(u'(r))^2}{u^2(r)}.$$

Logo

$$r^{N-1} \left(\frac{ru'(r)}{u(r)}\right)' u^2(r) = r^{N-1}(w'(r)u(r) - u'(r)w(r)), \quad \forall r \in (0, T(a)). \quad (3.3)$$

Para provar nossa afirmação é suficiente mostrar que $(w'(r)u(r) - u'(r)w(r)) > 0$, $r \in (0, T(a))$. Para tanto, note que como $u \in C^3(0, T(a))$, então

$$\begin{aligned} w' &= ru'' + u' \\ w'' &= ru''' + 2u'', \end{aligned}$$

e, derivando, (DM_a)

$$u''' + \frac{N-1}{r} \left(\frac{u''r - u'}{r}\right) + f'(u)u' = 0.$$

Juntando estas equações

$$\begin{aligned} 0 &= w'' - 2u'' + \frac{N-1}{r}(w' - 2u') + f'(u)u'r \\ &= w'' + \frac{N-1}{r}w' - 2(u'' + \frac{N-1}{r}u') + f'(u)u'r \\ &= w'' + \frac{N-1}{r}w' + 2f(u) + f'(u)u'r, \end{aligned}$$

ou seja

$$-(r^{N-1}w')' = (2f(u) + f'(u)u')r^{N-1}, \quad r \in (0, T(a)).$$

Equivalentemente

$$-\Delta w = 2f(u) + f'(u)u', \quad \text{em } B_{T(a)} \quad (3.4)$$

Por outro lado, pelo Teorema de Green

$$\int_0^r (u\Delta w - w\Delta u)t^{N-1}dt = r^{N-1}(w'(r)u(r) - u'(r)w(r)), \quad r \in (0, T(a)),$$

onde

$$u\Delta w - w\Delta u = (2f(u)u + ru f'(u)u' - ru' f(u))$$

por (3.4) e (DM_a) .

Logo,

$$\begin{aligned}
 & \int_0^r t^{N-1}(2f(u)u + tuf'(u)u' - tu'f(u))dt \\
 &= \int_0^r t^N f'(u)uu'dt + \int_0^r t^N f(u)u'dt + 2 \int_0^r t^{N-1}f(u)udt \\
 &= t^N f(u)u \Big|_0^r - \int_0^r f(u)(t^N u)'dt - t^N F(u) \Big|_0^r + N \int_0^r t^{N-1}F(u)dt + 2 \int_0^r t^{N-1}f(u)udt \\
 &= r^N(f(u)u - F(u)) - \int_0^r t^N f(u)u'dt - (N-2) \int_0^r t^{N-1}f(u)udt + N \int_0^r t^{N-1}F(u)dt \\
 &= r^N(f(u)u - F(u)) - t^N F(u) \Big|_0^r + 2N \int_0^r t^{N-1}F(u)dt - (N-2) \int_0^r t^{N-1}f(u)udt \\
 &= r^N(f(u)u - 2F(u)) + \int_0^r t^{N-1}(2NF(u) - (N-2)f(u)u)dt
 \end{aligned}$$

O que nos fornece

$$r^{N-1}(w'u - u'w) = r^N(f(u)u - 2F(u)) + \int_0^r t^{N-1}(2NF(u) - (N-2)f(u)u)dt \quad (3.5)$$

Percebamos que

$$\begin{aligned}
 f(s)s - 2F(s) &= (s^q - s^{-\beta})s - 2 \left(\frac{s^{p+1}}{p+1} - \frac{s^{-\beta+1}}{-\beta+1} \right) \\
 &= s^{p+1} \left(1 - \frac{2}{p+1} \right) + s^{1-\beta} \left(\frac{2}{\beta+1} - 1 \right) > 0, \quad s > 0 \quad (3.6)
 \end{aligned}$$

Afirmação:

$$\int_0^r t^{N-1}(2NF(u) - (N-2)f(u)u)dt > 0, \quad r \in (0, T(a))$$

Definindo

$$G(s) := 2NF(s) - (N-2)f(s)s,$$

segue de $1 < q < (N+2)(N-2)$ e de $0 < s < 1$ que G é crescente e possui um zero, digamos $d > 0$, de modo que $G(s) > 0$ se $s > d$ e $G(s) < 0$ se $0 < s < d$. Se $s \geq d$, então a afirmação está provada. Supondo que $0 < s < 1$, então, por (3.5) e (3.6)

$$\begin{aligned}
 \int_0^r t^{N-1}(2NF(u) - (N-2)f(u)u)dt &> \int_0^{T(a)} t^{N-1}(2NF(u) - (N-2)f(u)u)dt \\
 &= \lim_{r \rightarrow T(a)} [r^{N-1}(w'u - wu')].
 \end{aligned}$$

pois $T(a)^N(f(u(T(a)))u(T(a)) - 2F(u(T(a)))) = 0$.

Por outro lado, sendo $a > 1$ e $T(a)$ finito tem-se E_u limitado. Logo u' e u'' são limitadas e, conseqüentemente, $w' = ru'' + u'$ é limitado. Assim, se $u'(T(a)) = 0$, então $\lim_{r \rightarrow T(a)} w'(r)u(r) = \lim_{r \rightarrow T(a)} w(r)u'(r) = 0$ e nosso resultado está provado. Por outro lado, se $u'(T(a)) < 0$, então, pelo Lema 1.17 e o fato de $0 < \beta < 1$,

$$\begin{aligned} w'(r)u(r) &= (ru'' + (c+1)u')u \\ &= (T(a) - r)^{1-\beta} \underbrace{\frac{u}{T(a) - r}}_{\text{limitado}} \underbrace{\frac{u''}{(T(a) - r)^{-\beta}}}_{\text{limitado}} + (c+1)u' \underbrace{\frac{u}{(T(a) - r)}}_{\text{limitado}} (T(a) - r), \end{aligned}$$

mostrando que $w'(r)u(r) \rightarrow 0$, se $r \rightarrow T(a)$. De maneira análoga, $\lim_{r \rightarrow T(a)} w(r)u'(r) = 0$

Em ambos os casos

$$\int_0^{T(a)} t^{N-1} (2NF(u) - (N-2)f(u)u) dt = 0$$

O que confirma nossa afirmação e, conseqüentemente, o lema. ■

Demonstração do Lema 3.2: Inicialmente, note que existe $b \geq 0$ suficientemente pequeno tal que $f'(s)(s-b) - f(s) > 0, \forall s \geq b$. De fato,

$$\begin{aligned} f'(s)(s-b) - f(s) &= (qs^{q-1} + \beta s^{-\beta-1})(s-b) - (s^q - s^{-\beta}) \\ &= s^{q-1}[-bq + (q-1)s + (\beta+1)(s^{-\beta-q-1} - b\beta s^{-\beta-q})] \\ &= s^{q-1}[-bq + (q-1)s + s^{-\beta-q}((\beta+1)s - b\beta)] \\ &\geq s^{q-1}[-bq + (q-1)s + s^{-\beta-q}((\beta+1)b - b\beta)] \\ &= s^{q-1}(-bq + (q-1)s + bs^{-\beta-q}). \end{aligned}$$

Definindo $v(s) = -bq + (q-1)s + bs^{-\beta-q}, s > 0$, então $v(s) \xrightarrow{s \rightarrow 0^+} \infty$, e

$$v''(s) = b(\beta+q)(\beta+q+1)s^{-\beta-q-2} > 0, s > 0$$

Isto mostra que v é convexa o que garante a existência de um único ponto de mínimo, digamos s_1 , dado explicitamente por

$$s_1 = \left(\frac{a(\beta+q)}{q-1} \right)^{\frac{1}{1+q+\beta}}.$$

Substituindo s_1 em $v(s)$,

$$\begin{aligned} v(s_1) &= (q-1) \left(\frac{b(\beta+q)}{q-1} \right)^{\frac{1}{1+q+\beta}} - bq + \left(\frac{b(\beta+q)}{q-1} \right)^{\frac{\beta-q}{1+q+\beta}} \\ &= -bq + \left(\frac{b(\beta+q)}{q-1} \right)^{\frac{1}{1+q+\beta}} \left[q-1 + \frac{(q-1)b}{b(q+\beta)} \right] \\ &= -bq + \left(\frac{b(\beta+q)}{q-1} \right)^{\frac{1}{1+q+\beta}} \left[\frac{(q-1)(q+\beta+1)}{q+\beta} \right]. \end{aligned}$$

Logo, para $s > 0$

$$f'(s)(s-b) - f(s) \geq b^{\frac{1}{1+q+\beta}} \left\{ \left(\frac{(\beta+q)}{q-1} \right)^{\frac{1}{1+q+\beta}} \left[\frac{(q-1)(q+\beta+1)}{q+\beta} \right] - qb^{\frac{q+\beta}{1+q+\beta}} \right\}.$$

que é positivo para b suficientemente pequeno, como afirmado.

Agora, sendo $u' < 0$ em $(0, T(a))$ e $u(T(a), a) = 0$, então existe $r_1 \in (0, T(a))$ tal que $u(r_1) = b$ e $u(r) > b$, $r \in [0, r_1)$. Pelo Lema 3.5, ϕ satisfaz

$$(r^{N-1}\phi(r))' + r^{N-1}\phi f'(u) = 0, \quad r \in (0, T(a))$$

então

$$(r^{N-1}\phi(r))'(u(r) - a) + r^{N-1}\phi f'(u(r))(u(r) - a) = 0, \quad r \in (0, T(a))$$

Integrando de 0 a r_1

$$\begin{aligned} 0 &= \int_0^{r_1} (r^{N-1}\phi(r))'(u(r) - a)dr + \int_0^{r_1} r^{N-1}\phi(r)f'(u(r))(u(r) - a)dr \\ &= \underbrace{r^{N-1}\phi'(r)(u(r) - a)}_{=0} \Big|_0^{r_1} - \int_0^{r_1} r^{N-1}\phi'(r)u'(r)dr + \int_0^{r_1} r^{N-1}\phi(r)f'(u(r))(u(r) - a)dr \\ &= -r^{N-1}u'(r)\phi(r) \Big|_{r_1}^0 + \int_0^{r_1} \underbrace{(r^{N-1}u'(r))'}_{-r^{N-1}f(u(r))} \phi(r)dr + \int_0^{r_1} r^{N-1}\phi(r)f'(u(r))(u(r) - a)dr. \end{aligned}$$

de onde segue que

$$\int_0^{r_1} r^{N-1}\phi(r) [f'(u)(u-a) - f(u)]dr = r_1^{N-1}u'(r_1)\phi(r_1). \quad (3.7)$$

Se ϕ fosse não-negativa em $(0, r_1)$, então da continuidade de ϕ e de $\phi(0) = 1$ teríamos a integral acima positiva. Em contra-partida, o lado direito é não-positivo pois $\phi(r_1) \geq 0$ e $u'(r_1) \leq 0$. Assim, existe $r_0 \in (0, r_1)$ tal que $\phi(r_0) = 0$.

Demonstração do Lema 3.3: Seja $v(r) = ru'(r) + cu$, $r \in (0, T(a))$, onde $c \in \mathbb{R}$ é uma constante a ser determinada. Segue que

$$v'(r) = ru''(r) + (c+1)u'(r)$$

$$v''(r) = ru'''(r) + (c+2)u''(r).$$

Derivando (DM_a) em relação a r , obtemos

$$0 = u''' + \frac{N-1}{r} \left(\frac{u''r - u'}{r} \right) + f'(u)u' = \frac{1}{r} \left[u'''r + \frac{N-1}{r}(u''r - u') + rf'(u)u' \right].$$

Reescrevendo essas equações

$$\begin{aligned} 0 &= v'' - (c-2)u' + \frac{N-1}{r}(v' - (c+1)u' - u') + rf'(u)u' \\ &= v'' + \frac{N-1}{r}v' - (c+2)(u'' + \frac{N-1}{r}u') + f'(u)(u'r + uc) - cf'(u)u \\ &= v'' + \frac{N-1}{r}v' - (c+2)(u'' + \frac{N-1}{r}u') + f'(u)(ru' + uc) - cf'(u)u. \end{aligned}$$

Daí

$$v'' + \frac{N-1}{r}v' + f'(u)v = -(c+2)f(u) + cf'(u)u. \quad (3.8)$$

Suponha, por absurdo, que ϕ admita mais de um zero, digamos r_0 e r_1 , e seja r_0 o menor. Tomemos c de forma que

$$0 = -(c+2)f(s_0) + f'(s_0)s_0c, \text{ onde } u(r_0) = s_0,$$

isto é,

$$c = \frac{2(s_0^{q+\beta} - 1)}{(q-1)s_0^{q+\beta} + \beta + 1}.$$

Dado c como acima consideremos $\psi(s) = -(c+2)f(s) + cf'(s)s$, $s > 0$. Assim $\psi(s_0) = 0$ e

$$\begin{aligned} \psi(s) &= -(c+2)f(s) + cf'(s)s \\ &= -(2+c)(s^q - s^{-\beta}) + c(ps^{q-1} + \beta s^{-\beta-1})s \\ &= s^{-\beta} [s^{\beta+q}(-2 + c(q-1)) + 2 + c(\beta+1)]. \end{aligned}$$

Assim

$$\begin{aligned}
 \psi'(s) &= -\beta s^{-\beta-1} \{s^{\beta+q} [-2 + c(q-1) + 2 + c(\beta+1)] + s^{-\beta} [(q+\beta)s^{\beta+q-1}(-2-c+cq)]\} \\
 &= -\beta s^{-q-1}(-2 + c(p-1)) - \beta s^{-\beta-1}(2 + c(\beta+1)) + (\beta+q)s^{q-1}(-2 + c(q-1)) \\
 &= -\beta s^{-q-1}(2 + c(\beta+1)) + ps^{q-1}(-2 + c(q-1)) \\
 &< qs^{q-1}(-2 + c(q-1)) < 0,
 \end{aligned}$$

pois

$$\begin{aligned}
 c &= \frac{2s_0^{q+\beta} - 2}{(q-1)s_0^{q+\beta} + \beta + 1} \\
 &< \frac{2s_0^{q+\beta}}{(q-1)s_0^{q+\beta} + \beta + 1} \\
 &< \frac{2s_0^{q+\beta}}{(q-1)s_0^{q+\beta}} < \frac{2}{q-1}.
 \end{aligned}$$

Isto mostra que $\psi(s)$ é decrescente e, conseqüentemente

$$\begin{cases} \text{Se } s < s_0, \text{ então } \psi(s) > 0, \\ \text{Se } s > s_0, \text{ então } \psi(s) < 0 \end{cases} \quad (3.9)$$

Por outro lado, sabemos, pelo Lema 3.5 e por (3.8), que

$$\Delta\phi + f'(u)\phi = 0,$$

e

$$\Delta v + f'(u)v = \psi(u),$$

de onde concluímos que

$$v\Delta\phi - \phi\Delta v = \psi(u)\phi.$$

Multiplicando a equação encontrada por r^{N-1} e integrando, segue que

$$\int_0^r t^{N-1}\phi(t)\psi(u(t))dt = \int_0^r t^{N-1}(v\phi'' - \phi v'')dt = r^{N-1}(\phi v' - v\phi')(r) \quad (3.10)$$

Mas, usando (3.9), conclui-se que

$$\int_0^r t^{N-1}\phi(t)\psi(u)dt < 0, \quad \forall r \in (0, r_1), \quad (3.11)$$

pois:

- Se $0 < r \leq r_0$, então $\phi(r) > 0$ e $\psi(u(r)) < 0$, pois $u(r) > u(r_0) = s_0$,
- Se $r_0 < r \leq r_1$, então $\phi(r) < 0$ e $\psi(u(r)) > 0$, pois $u(r) < u(r_0) = s_0$.

Tomando $r = r_0$ em (3.10) e usando (3.11), $v(r_0)\phi'(r_0) < 0$, pois $\phi(r_0) = 0$. Mas $\phi'(r_0) \leq 0$, pois $\phi(0) = 1$, $\phi(r_0) = 0$ e $\psi(r) > 0, r \in [0, r_0]$, de onde concluímos que $v(r_0) < 0$. Por outro lado, o Lema 3.6 garante que $v'(r) < 0, r \in (0, T(a))$. Logo $v(r_1) < v(r_0) < 0$ e de forma análoga, segue de (3.10) que $\phi'(r_1) < 0$, o que é um absurdo.

Deste modo, segue a unicidade de r_0 e, como consequência do raciocínio acima, que $\phi > 0$ em $[0, r_0)$ e $\phi < 0$ em $(r_0, T(a))$, como queríamos.

Demonstração do Lema 3.4: Consideremos $v = ru' + cu$, onde c é dado pelo lema anterior.

i) Suponha, por contradição, que $u'(T(a)) < 0$ e $\phi(T(a)) = 0$, então $v(T(a)) < 0$. Fazendo $r \rightarrow T(a)$ em (3.10) e usando (3.11), segue que

$$0 > \int_0^{T(a)} t^{N-1} \phi(t) \psi(u(t)) dt = \lim_{r \rightarrow T(a)} [r^{N-1} (v\phi' - \phi v')] = \lim_{r \rightarrow T(a)} r^{N-1} v(r) \phi'(r)$$

de onde concluímos que $\lim_{r \rightarrow T(a)} \phi'(r) v(r) < 0$. Isto implica que $\lim_{r \rightarrow T(a)} \phi'(r) = -\epsilon < 0$, pois $v(T(a)) < 0$. Então $\phi'(r) < -\epsilon/2, r \in (T(a) - \delta, T(a))$, para algum $\delta > 0$. Assim

$$\phi(T(a) - \lambda) - \phi(r) = \int_r^{T(a)+\lambda} \phi'(t) dt < -\frac{\epsilon}{2}(T(a) + \lambda - r),$$

para $\lambda > 0$ suficientemente pequeno. Logo, fazendo $\lambda \rightarrow 0$ segue que

$$\phi(r) > \frac{\epsilon}{2}(T(a) - r), \quad r < T(a),$$

contradizendo o fato de $\phi < 0$ em $(r_0, T(a))$.

ii) Primeiramente, notemos que $\phi' > 0$ para algum $r \in (r_0, T(a))$. De fato, suponha que $\phi' \leq 0$ em $[r_0, T(a))$. Então $\lim_{r \rightarrow T(a)} \phi(r) = k < 0$. Mas, pelo Lema 3.5,

$$\phi'' + \frac{N-1}{r} \phi' + f'(u) \phi = 0.$$

Pelo Lema 1.16 temos $u \geq O((T(a) - r)^\alpha)$. Assim

$$\begin{aligned} f'(u) &= qu^{q-1} + \beta u^{-\beta-1} \\ &\leq C_1(T(a) - r)^{\alpha(q-1)} + C_2(T(a) - r)^{-2} \\ &\leq C(T(a) - r)^{-2}(1 + (T(a) - r)^{\alpha(q-1)+2}) \end{aligned}$$

onde $C > 0$ é uma constante real. Neste caso,

$$0 = \phi'' + \frac{N-1}{r}\phi' + f'(u)\phi \leq \phi'' + f'(u)\phi \leq \phi'' + C_3\phi(T(a) - r)^{-2}.$$

Como, por hipótese, $\phi < 0$ para $r > r_0$, então

$$\phi'' \geq C_4(T(a) - r)^{-2}$$

onde C_4 é uma constante positiva e r perto de $T(a)$, o que implica que $\phi(r) \rightarrow \infty$ quando $r \rightarrow T(a)$, o que é um absurdo.

Como $f'(s) > 0$, concluímos que ϕ não possui máximo local quando $\phi < 0$ e não possui mínimo local quando $\phi > 0$. Logo, em $(0, r_0)$, tem-se $\phi' \leq 0$. Por outro lado, como ϕ' muda o seu sinal, seja r_1 o menor zero para $\phi'(r)$, $r \in (r_0, T(a))$. Segue que ϕ' não possui outro zero em $(r_1, T(a))$ pois isto iria contra o fato de ϕ não possuir máximo local em $(r_0, T(a))$. Logo $\phi' > 0$ perto de $T(a)$ e existe $\lim_{r \rightarrow T(a)} \phi(r) = k$. Suponha que $k < 0$. Pelo mesmo argumento utilizado acima, concluímos que $\phi(r) \rightarrow \infty$, quando $r \rightarrow T(a)$, o que é um absurdo. Logo, $\lim_{r \rightarrow T(a)} \phi(r) = 0$, como afirmado.

3.3 Conclusão da demonstração do Teorema DM

Esta seção é destinada a completar a demonstração o Teorema DM. Para tanto, provaremos a seguinte proposição.

Proposição 3.7. *Existe $a_1 > 1$ tal que*

- i) se $0 < a < a_1$ então $T(a) = \infty$,*
- ii) se $a = a_1$, então $T(a) < \infty$ e a correspondente solução para (DM_a) satisfaz $u'(T(a_1), a_1) = 0$;*
- iii) se $a > a_1$, então $T(a) < \infty$ e a correspondente solução para (DM_a) satisfaz $u'(T(a), a) < 0$.*

Para provar este resultado, precisamos de alguns resultados técnicos, enunciados em lemas.

Lema 3.8. *Suponha $a > 1$ tal que $T(a) < \infty$ e $u'(T(a)) = 0$. Seja $r_0 \in (0, T(a))$ tal que $\phi(r_0) = 0$ e $r_1 \in (r_0, T(a))$ tal que $\phi'(r_1) = 0$. Então existe $r^* \in (r_0, r_1)$ onde $u(r^*) < 1$.*

Demonstração: Suponha, do contrário, que $u \geq 1$ em $[r_0, r_1]$ e seja $b = u(r_0)$. Como $u' < 0$, então $1 \leq u \leq b$ em $[r_0, r_1]$. Sabemos, por (3.7) e de $\phi(r_1) < 0$, pois $r_0 < r_1$, que

$$\int_{r_0}^{r_1} \phi(r)[f'(u(r))(u(r) - b) - f(u(r))r^{N-1}]dr = r_1^{N-1}u'(r_1)\phi(r_1) < 0.$$

Por outro lado, para $1 \leq s \leq b$

$$\begin{aligned} f'(s)(s - b) - f(s) &= (qs^{q-1} + \beta s^{-\beta-1})(s - b) - (s^q - s^{-\beta}) \\ &= s^{q-1} [-bq + (q - 1)s + (\beta + 1)(s^{-\beta-q-1} - b\beta s^{-\beta-q})] \\ &= s^{q-1} \{-bq + (q - 1)s + s^{-\beta-q}((\beta + 1)s - b\beta)\} \\ &\leq s^{q-1} \{-bq + (q - 1)s + s^{-\beta-q}((\beta + 1)b - b\beta)\} \\ &= s^{q-1} [(q - 1)s + b(s^{-\beta-p} - q)] \\ &\leq s^{q-1} [(q - 1)s + b(1 - q)] \\ &= s^{q-1}(q - 1)(s - b) \leq 0. \end{aligned}$$

Assim, como $\phi < 0$ em (r_0, r_1) , então pelas contas acima

$$\int_{r_0}^{r_1} \phi(r)(f'(u(r))(u(r) - b) - f(u(r))r^{N-1})dr \geq 0,$$

o que é um absurdo. ■

Lema 3.9. *Suponha $a > 1$ tal que $T(a) < \infty$ e $u'(T(a)) = 0$. Assim para $a_1 \in (1, a)$ com $a - a_1$ suficientemente pequeno, tem-se $T(a_1) = \infty$.*

Demonstração: Pelos Lemas 3.4 e 3.10, existe $r_2 \in (r_0, T(a))$ tal que $u(r_2, a) < 1$, com $\phi(r_2) < 0$ e $\phi'(r_2) < 0$. Então para $a_1 < a$ com $a - a_1$ suficientemente pequeno,

$$1 > u(r_2, a_1) > u(r_2, a) \text{ com } 0 > u'(r_2, a_1) > u'(r_2, a),$$

pois $u(r_2, \cdot) \in C^1(0, \infty)$. Denotando $u_1 = u(r_2, a_1)$ e $u = u(r_2, a)$, então as desigualdades acima garantem

$$F(u_1(r_2)) < F(u(r_2)) \text{ e } u_1'(r_2)^2 < u'(r_2)^2.$$

Logo,

$$E_{u_1}(r_2) < E_u(r_2).$$

Mostraremos, em três passos, que $T(a) = \infty$.

Passo 1: $u_1 > u, \forall r \in (r_2, T(a))$

Suponha que o resultado seja falso e considere $r_3 = \inf \{r \in (r_2, T(a)) \mid u(r) = u_1(r)\}$. Como $u(r_2) < u_1(r_2)$, podemos concluir que $u'_1(r_3) \leq u'(r_3)$. De fato, $u'_1(r_3) < u'(r_3)$ pois, do contrário, sendo $u(r_3) = u_1(r_3)$ e $u'(r_3) = u'_1(r_3)$, então pelo teorema de unicidade de EDO's, $u_1 \equiv u$ em $[r_2, r_3]$. Assim, de $0 < u'_1(r_3) < u'(r_3)$ e $u_1(r_3) = u(r_3)$, temos

$$E_{u_1}(r_3) > E_u(r_3).$$

Seja $r_4 = \inf \{r \in (r_2, r_3) \mid E_u(r) = E_{u_1}(r)\}$. Então

$$E_{u_1}(r_2) < E_u(r_2) \text{ e } E_{u_1}(r_4) < E_u(r_4),$$

indicam que $E'_{u_1}(r_4) \geq E'_u(r_4)$ o que implica $u'(r_4)^2 \geq u'_1(r_4)^2$. Por outro lado, pela definição de r_3 , $u_1 > u$ em (r_2, r_3) . Em particular, $u_1(r_4) > u(r_4)$ e, conseqüentemente, $F(u_1(r_4)) < F(u(r_4))$ de onde concluímos que $E_u(r_4) > E_{u_1}(r_4)$, contradizendo a definição de r_4 .

Passo 2: $E_{u_1} < E_u, \forall r \in (r_2, T(a))$.

Suponha que seja falso. Defina $r_5 = \inf \{r \in (r_2, T(a)) \mid E_u(r) = E_{u_1}(r)\}$. Pelo raciocínio anterior, $E'_{u_1}(r_5) \geq E'_u(r_5)$ o que implica $u'(r_5)^2 \geq u'_1(r_5)^2$. Como $u(r_5) > u_1(r_5)$ temos $F(u_1(r_5)) < F(u(r_5))$. Logo $E_u(r_5) > E_{u_1}(r_5)$, contradizendo a definição de r_5 .

Passo 3: $u_1(T(a)) > 0$. Em particular, $T(a_1) > T(a)$

Suponha que $u_1(T(a)) = 0$. Como $E_{u_1}(T(a)) \leq E_u(T(a)) = 0$ concluímos que $u'_1(T(a)) = 0$. Pelo Lema 1.19, $u \equiv u_1$ em $(0, T(a))$ o que nos gera um absurdo visto que, $u_1(0) = a_1 \neq a = u(0)$.

Assim $u_1(T(a)) > 0$ e $E_{u_1}(T(a)) < 0$. Logo, pelo Lema 1.15, $T(a_1) = \infty$. ■

Lema 3.10. *Suponha $a > 1$ tal que $T(a) < \infty$ e $u'(T(a)) = 0$. Então para $a_1 > a$ com $a_1 - a$ suficientemente pequeno, tem-se $T(a_1) < \infty$ e $u'(T(a_1), a_1) < 0$.*

Demonstração: Analogamente ao lema anterior, tomemos $\bar{r}_1 \in (r_0, T(a))$ onde $u(\bar{r}_1) < 1, \phi(\bar{r}_1) < 0$ e $\phi'(\bar{r}_1) < 0$. Denotemos $u_1 = u(\bar{r}_1, a_1)$ e $u = u(\bar{r}_1, a)$. Então para $a_1 > a$,

com $a_1 - a$ suficientemente pequeno,

$$1 > u(\bar{r}_1) > u_1(\bar{r}_1) > 0 \text{ e } 0 > u'(\bar{r}_1) > u'_1(\bar{r}_1),$$

de onde segue que

$$E_{u_1}(\bar{r}_1) > E_u(\bar{r}_1).$$

Passo 1: Seja $[0, T(a_1))$ um intervalo para o qual u_1 existe. Então $T(a_1) \leq T(a)$ e $u_1 < u$, para todo $r \in [\bar{r}_1, T(a_1))$.

É suficiente mostrarmos que $u_1 < u$ em $[\bar{r}_1, \min(T(a), T(a_1))]$. Suponha o contrário e defina $r_2 = \inf \{r \in [\bar{r}_1, \min(T(a_1), T(a)) \mid u_1(r) > u(r)\}$. Então $u(r_2) = u_1(r_2)$ e $u'(r_2) < u'_1(r_2) < 0$. Assim $u'(r_2)^2 > u'_1(r_2)^2$ e $F(u(r_2)) > F(u_1(r_2))$, o que implica $E_u(r_2) > E_{u_1}(r_2)$. Por outro lado, sendo $E_u(\bar{r}_1) < E_{u_1}(\bar{r}_1)$, fica bem definido

$$r_3 = \inf \{r \in (\bar{r}_1, r_2) \mid E_{u_1}(r) = E_u(r)\}.$$

Assim, $E_{u_1}(r_3) = E_u(r_3)$ e $E'_{u_1}(r_3) \leq E'_u(r_3)$. Neste caso $u'_1(r_3)^2 \geq u'(r_3)^2$. Por outro lado, como $u_1(r_3) < u(r_3) < 1$ e $u'(r_3)^2 > (u'_1(r_3))^2$ temos $E_{u_1}(r_3) > E_u(r_3)$, contradizendo a definição de r_3 . Isto mostra que $u_1 < u$ em $[\bar{r}_1, \min(T(a), T(a_1))]$

Passo 2: $E_{u_1} > E_u$, em $[\bar{r}_1, T(a_1))$

Suponha o contrário e defina $r_4 = \inf \{r \in [\bar{r}_1, T(a_1)) \mid E_{u_1}(r) > E_u(r)\}$. Então $E_{u_1}(r_4) = E_u(r_4)$ e $E'_{u_1}(r_4) \leq E'_u(r_4)$. Neste caso, $u'_1(r_4)^2 \geq u'(r_4)^2$. Por outro lado, pelo Passo 1, $u_1(r_4) < u(r_4) < 1$ e, portanto, $F(u_1(r_4)) > F(u(r_4))$. Concluimos que $E_{u_1}(r_4) > E_u(r_4)$, contradizendo a definição de r_4 .

Passo 3: $T(a_1) < T(a)$ e $u'(T(a_1)) < 0$.

Se $T(a_1) = R$, então $u_1(T(a_1)) = u'_1(T(a_1)) = 0$. Assim, pelo Lema 1.19, $u_1 = u$ em $[0, T(a_1)]$, o que é um absurdo. Logo $T_1 < R$ e, como consequência do Passo 2, $E_u(R) < E_{u_1}(T(a_1)) \geq 0$. Como $u(T_1) < u_1(\bar{r}_1) < 1$, então $F(u_1(T(a_1))) \leq 0$ de onde concluímos que $u'_1(T(a_1)) \neq 0$, como queríamos. ■

De posse destes lemas, estamos aptos a demonstrar a a Proposição 3.7.

Demonstração da Proposição 3.7: Pelo Lema 1.15, considere

$$\begin{aligned} \mathbb{A} &= \{a > 1 \mid T(a) = \infty\} \\ \mathbb{B} &= \{a > 1 \mid T(a) < \infty \text{ e } u'(T(a), a) < 0\} \\ \mathbb{C} &= \{a > 1 \mid T(a) < \infty \text{ e } u'(T(a), a) = 0\}. \end{aligned}$$

onde \mathbb{A}, \mathbb{B} e \mathbb{C} são disjuntos e $(1, \infty) = \mathbb{A} \cup \mathbb{B} \cup \mathbb{C}$.

Lema 3.11. $D(T) \neq \emptyset$. Isto é, existe $a > 1$ tal que $T(a) < \infty$.

Demonstração: Inicialmente, notemos que pelo Lema 1.15(b), uma condição necessária para $T(a) < \infty$ é $a \geq p_2$. Neste sentido, considere $a > \bar{a} > p_2 > 1$ e $u(\cdot, a)$ uma solução para DM_a e definamos $q(a) = u'(T_{\bar{a}}, a)$, onde $T_{\bar{a}} = T_{\bar{a}, a}$ é o "tempo" que a solução $u(\cdot, a)$ partindo de $s = 0$ leva para atingir a reta $u = T_{\bar{a}}$, que existe pelo Teorema 1.14. Faremos duas afirmações cuja prova poderão ser encontradas no Apêndice C.

Afirmação 1.

$$u'(r, a) < 0, \quad r \in (0, T_{\bar{a}}) \quad (3.12)$$

Afirmação 2. Seja $u = u(\cdot, a)$ solução de DM_a . Então

$$-q(a)T_{\bar{a}, a} \geq -(N-2)(a - \bar{a}) + \frac{f(\bar{a})}{2\bar{a}} \int_{\bar{a}}^a T_{\xi}^2 d\xi, \quad (3.13)$$

para cada $\bar{a} > 1$.

Observemos agora que, como $f(s) = s^q - s^{-\beta}$, então

$$-(r^{N-1}u'(r))' = r^{N-1}f(u(r)) \leq r^{N-1}u^q(r) \leq r^{N-1}a^q.$$

Integrando de 0 a r ,

$$-r^{N-1}u'(r) \leq \frac{a^q r^N}{N}, \quad \text{ou seja,} \quad -u'(r) \leq \frac{pr}{N}.$$

Integrando novamente de $r = 0$ a $r = T_{\xi}$, temos

$$-u(T_{\xi}) + u(0) \leq \frac{a^q T_{\xi}^2}{2N},$$

e, então,

$$T_{\xi}^2 \geq \frac{2N(a - \xi)}{a^q}.$$

Substituindo em (3.13), obtemos

$$\begin{aligned} -q(a)T_{\bar{a}} &\geq -(N-2)(a - \bar{a}) + \frac{f(\bar{a})}{2\bar{a}} \int_{\bar{a}}^a \frac{2N}{a^q} (a - \xi) d\xi \\ &= -(N-2)(a - \bar{a}) + \frac{f(\bar{a})}{2\bar{a}} \left[2N(a - \bar{a}) - \frac{2N}{a^q} \left(\frac{a^2}{2} - \frac{\bar{a}^2}{2} \right) \right] \\ &= -(N-2)a + (N-2)\bar{a} + \frac{f(\bar{a})Na}{2\bar{a}} - f(\bar{a})N - \frac{f(\bar{a})N\bar{a}}{2a^q} - \frac{f(\bar{a})N}{2a^{q-2}\bar{a}} \\ &= \left[\frac{f(\bar{a})N}{2\bar{a}} - \frac{f(\bar{a})N}{2a^{q-1}\bar{a}} - (N-2) \right] a + (N-2)\bar{a} - f(\bar{a})N - \frac{f(\bar{a})N\bar{a}}{2a^q} \end{aligned}$$

Como $f(s)/s \rightarrow \infty$, quando $s \rightarrow \infty$, então podemos tomar \bar{a} suficientemente grande tal que

$$\frac{f(\bar{a})N}{2\bar{a}} - \frac{f(\bar{a})N}{2a^{q-1}\bar{a}} > (N - 2).$$

Deste modo,

$$-q(a)T_{\bar{a}} \rightarrow \infty \text{ quando } a \rightarrow \infty.$$

Assim, pelo Teorema 1.14 existe $a > 1$ tal que $T(a) < \infty$. ■

Sabemos pelo Lema 1.15 que $\mathbb{A} \neq \emptyset$. Além disso, pelo Lema 3.11 temos $\mathbb{B} \cup \mathbb{C} \neq \emptyset$.

Afirmação: $\mathbb{B} \neq \emptyset$ e $\mathbb{C} \neq \emptyset$.

Se $\mathbb{C} = \emptyset$, então como $\mathbb{B} \cup \mathbb{C} \neq \emptyset$ temos $\mathbb{B} \neq \emptyset$. Neste caso, note que:

- \mathbb{A} é aberto

Primeiramente, observe que $a \in \mathbb{A}$ se, e somente se, existe $r_1 \in (0, R)$ tal que $E_u(r_1) < 0$. De fato, o item *b*) do Lema 1.15 garante a condição suficiente, enquanto o item *d*) garante a condição necessária pois se $\lim_{r \rightarrow \infty} u(r) = 1$ e $\lim_{r \rightarrow \infty} u'(r) = 0$, então $E_u(r) \xrightarrow{r \rightarrow \infty} F(1) < 0$. Assim, dado $a_0 \in \mathbb{A}$, existe $r_{a_0} \in (0, R)$ tal que $E_u(r_{a_0}, a_0) < 0$. Da continuidade de E_u em a , temos $E_u(r_{a_0}, a) < 0$ numa vizinhança de a_0 . Daí, $T(a) = \infty$ de onde segue que \mathbb{A} é aberto.

- \mathbb{B} é aberto.

Dado $\hat{a} \in \mathbb{B}$, segue do Lema 1.18 que garante que a aplicação $T(a)$ é diferenciável e finita numa vizinhança V de \hat{a} . Além disso, da continuidade de u' em relação a “ a ” segue que $u'(T(a), a) < 0$ numa vizinhança W de \hat{a} . Assim, a vizinhança $W \cap U \subset \mathbb{B}$ mostrando que o mesmo é aberto.

Assim, sendo $\mathbb{C} = \emptyset$, então $\mathbb{A} \cup \mathbb{B}$ é uma cisão não trivial para o intervalo $(1, \infty)$, contradizendo a conexidade $(1, \infty)$. Logo $\mathbb{C} \neq \emptyset$ e pelo Lema 3.10, dado $a \in \mathbb{C}$ existe $\delta > 0$ tal que $(a, a + \delta) \subset \mathbb{B}$ mostrando que \mathbb{B} é não-vazio.

Note que \mathbb{C} é um conjunto unitário. De fato, suponha por absurdo que exista $a_1, a_2 \in \mathbb{C}$, com $a_1 < a_2$. Pelos Lemas 3.9 e 3.10, o intervalo $(a_1, a_2) \subset \mathbb{A} \cup \mathbb{B}$. Novamente pelos Lemas 3.9 e 3.10, $(a_1, a_2) \cap \mathbb{A} \neq \emptyset$ e $(a_1, a_2) \cap \mathbb{B} \neq \emptyset$ o que contradiz a conexidade de (a_1, a_2) , visto que \mathbb{A}, \mathbb{B} e \mathbb{C} são disjuntos.

Concluimos que $\mathbb{C} = \{a_1\}$, $\mathbb{A} = (1, a_1)$ e $\mathbb{B} = (a_1, \infty)$, finalizando a prova. ■

Para finalizar a demonstração do Teorema DM, seja $\hat{a} \in \mathbb{B}$. A aplicação $a \mapsto T(a)$ é diferenciável, como visto no Lema 1.18, enquanto pelo Lema 1.13 a aplicação $u(\cdot, \cdot) \in C^2(0, T(a)) \times C^1(0, \infty)$. Derivando $u(T(a), a) = 0$ em relação a a ,

$$\underbrace{u'(T(a), a)}_{<0} T'(a) + \underbrace{\phi(T(a))}_{<0} = 0,$$

segue que $T'(a) < 0$. Para finalizar, precisamos mostrar que

$$\lim_{a \rightarrow \infty} T(a) = 0.$$

Suponha, do contrário, que $\lim_{a \rightarrow \infty} T(a) > 0$ e seja

$$v_a(r) = \frac{1}{a} u\left(a^{\frac{1-a}{2}} r\right),$$

onde $|r| \leq T(a)a^{\frac{q-1}{2}} \rightarrow \infty$ quando $a \rightarrow \infty$.

Temos que v_a é radialmente simétrica, decrescente e uniformemente limitada pelo 1. Além disso, v_a satisfaz

$$-\Delta v_a = \underbrace{v_a^q - a^{-q-\beta} v_a^{-\beta}}_{h_a}, \quad x \in B_{T(a)a^{\frac{q-1}{2}}}(0) \quad (3.14)$$

Afirmção: $v_a \xrightarrow{a \rightarrow \infty} v$ em $C^2(\mathbb{R}^N)$.

De fato, consideremos $\Omega' \in \mathbb{R}^N$ um domínio limitado suave $C^{2,\alpha}$, Ω_1, Ω_2 abertos com fronteiras suaves $C^{2,\alpha}$ e k_1 suficientemente grande tais que

$$\Omega' \subset\subset \Omega_1 \subset\subset \Omega_2 \subset\subset B(0, k_1) \subset\subset B(0, a), \quad a \geq k_1$$

No que segue, considere $p > N$ suficientemente grande tal que $\nu := 1 - N/p \in (0, 1)$. Pelo Teorema da Regularidade em L^p , o Teorema (D.7), segue que

$$\begin{aligned} \|v_a\|_{W^{2,p}(\Omega_1)} &\leq C_1 (\|h_a\|_{L^p(\Omega_2)} + \|v_a\|_{L^p(\Omega_2)}) \\ &\leq C_1 (M|\Omega_2|^{\frac{1}{p}}) = M_2. \end{aligned}$$

onde $h_a = v_a^q - a^{-q-\beta} v_a^{-\beta}$.

Assim, pelo Teorema (D.9), temos que $W^{2,p}(\Omega_1) \hookrightarrow C^{0,\nu}(\overline{\Omega_1})$. Logo

$$\|v_a\|_{C^{0,\nu}(\overline{\Omega_1})} \leq M_3.$$

Pelo Teorema (D.8),

$$\|v_a\|_{C^{2,\nu}(\overline{\Omega'})} \leq C_2 \left(\|h_a\|_{C^{0,\nu}(\overline{\Omega_1})} + \|v_a\|_{C(\overline{\Omega_1})} \right)$$

Note que

$$\begin{aligned}
 \|h_a\|_{C^{0,\nu}(\overline{\Omega}_1)} &= \|h_a\|_{C(\overline{\Omega}_1)} + H_\nu[h_a] \\
 &= \max_{x \in \overline{\Omega}_1} |h_a(x)| + \sup_{\substack{x \neq y \\ x, y \in \overline{\Omega}_1}} \frac{|h_a(x) - h_a(y)|}{|x - y|^\nu} \\
 &= \max_{x \in \overline{\Omega}_1} |v_a^q(x) - a^{-q-\beta} v_a^{-\beta}(x)| + \sup_{\substack{x \neq y \\ x, y \in \overline{\Omega}_1}} \frac{1}{a^q} \frac{\left| f\left(u\left(a^{\frac{1-q}{2}} x\right)\right) - f\left(u\left(a^{\frac{1-q}{2}} y\right)\right) \right|}{|x - y|^\nu} \\
 &\leq 1 + \sup_{\substack{x \neq y \\ x, y \in \overline{\Omega}_1}} \frac{1}{a^q} \frac{\left| f\left(u\left(a^{\frac{1-q}{2}} x\right)\right) - f\left(u\left(a^{\frac{1-q}{2}} y\right)\right) \right|}{|x - y|^\nu}.
 \end{aligned}$$

Mas, pelo Teorema (C.1), $(f \circ u) \in C^{0,\nu}(\overline{\Omega}_1)$. Logo

$$\|h_a\|_{C^{0,\nu}(\overline{\Omega}_1)} \leq M_4$$

e, conseqüentemente,

$$\|v_a\|_{C^{2,\nu}(\overline{\Omega}')}) \leq M_5. \quad (3.15)$$

Pelo Teorema (D.10),

$$C^{2,\nu}(\overline{\Omega}') \stackrel{cpta}{\hookrightarrow} C^2(\overline{\Omega}').$$

Assim, existe uma subsequência $\{v_{a_j}\}_{j=1}^\infty \subset \{v_a\}_{a=k_1}^\infty$ tal que

$$v_{a_j} \longrightarrow v \in C^2(\overline{\Omega}').$$

Além disso

$$\begin{aligned}
 \|v_{a_j} - v\|_{C^2(\overline{\Omega}')} &= \sum_{|\alpha| \leq 2} \|D^\alpha(v_{a_j} - v)\|_\infty \\
 &= \sum_{|\alpha| \leq 2} \max_{x \in \overline{\Omega}'} |D^\alpha(v_{a_j} - v)| \\
 &\geq |\Delta(v_{a_j} - v)| \longrightarrow 0
 \end{aligned} \quad (3.16)$$

Para finalizar, tome $\Omega' = B(0, k_1) =: B_{k_1}$, $\Omega_1 = B(0, k_1 + 1)$, $\Omega_2 = B(0, k_1 + 2)$ e $a \geq k_1 + 3$. Assim, por (3.15)

$$\|v_a\|_{C^{2,\nu}(\overline{B_{k_1}})} \leq N_{k_1}, \quad a \geq k_1 + 3,$$

isto é, para cada $k_1 = 1, 2, 3, \dots$, encontramos N_1, N_2, N_3, \dots tais que

$$\|v_a\|_{C^{2,\nu}(\overline{B_1})} \leq N_1, \quad a \geq 4$$

$$\|v_a\|_{C^{2,\nu}(\overline{B_2})} \leq N_2, \quad a \geq 5$$

$$\|v_a\|_{C^{2,\nu}(\overline{B_3})} \leq N_3, \quad a \geq 6$$

⋮

Defina, para cada inteiro $k_1 = 1 \geq 1$,

$$v_i^a := v_a|_{B_i}, \quad a \geq i + 3.$$

Assim, para cada $i = 1, 2, \dots$, existem subsequências de $\{v_i^a\}_{a=i+3}^\infty$ e $v_i \in C^2(\overline{B_i})$, tais que

$$v_i^{a_{ij}} \longrightarrow v_i \in C^2(\overline{B_i}).$$

Defina $v : \mathbb{R}^N \longrightarrow [0, \infty)$ tal que

$$v(x)|_{B_i} = v_i(x), \quad \text{para cada } i = 1, 2, \dots$$

Segue da positividade de cada v_i que $v > 0$, e da regularidade de cada v_i que $u \in C^2(\mathbb{R}^N)$. Além disso, a sequência

$$w_n = v_n^{a_{nn}}, \quad n = 1, 2, 3, \dots$$

é tal que

$$w_n \xrightarrow{C^2(\overline{B_i})} v, \quad \text{para cada } i \geq 1.$$

pois, para cada $i \geq 1$ e para cada $n \geq 1$, temos

$$w_n|_{B_i} = v_n^{a_{nn}}|_{B_i}.$$

Por sua vez, a sequência $\{v_n^{a_{nn}}\}_{n=1}^\infty$ restrita a B_i é uma subsequência da sequência $\{v_i^{a_{in}}\}_{n=1}^\infty$ e

$$v_i^{a_{in}} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} v_i = v, \quad \forall x \in B_i.$$

Assim, por (3.16)

$$-\Delta w_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} -\Delta v, \quad \text{em } B_i.$$

Por outro lado, por (3.14) segue que

$$\Delta w_n(x) \longrightarrow v^q(x), \quad \text{para cada } x \in \mathbb{R}^N.$$

Assim, tomando $i \rightarrow \infty$, temos

$$-\Delta v = v^q, \quad \text{em } \mathbb{R}^N$$

como afirmado.

Assim, pelo Teorema de Gidas e Spruck [29], $v \equiv 0$, provando a afirmação.

Por outro lado, notemos que, por (3.14)

$$r^{N-1}v'_a(r) = a^{-q-\beta} \int_0^r s^{N-1}v_a^{-\beta} ds - \int_0^r s^{N-1}v_a^q ds \geq - \int_0^r s^{N-1}v_a^q ds \geq -r^N,$$

de onde concluímos, integrando de 0 a r , que $v_r(r) \geq 1 - \frac{1}{2}r^2$, para $r \geq 0$. Logo, para $0 \leq r \leq 1$, temos $\frac{1}{2} \leq \lim_{a \rightarrow \infty} v_a(r) \leq v(r)$, o que é um absurdo visto que $v \equiv 0$.

Logo,

$$\lim_{a \rightarrow \infty} T(a) = 0$$

Por fim, suponha que existam u_1, u_2 soluções para DM_a , então $T(u_1(0)) = T(u_2(0))$. Como $\lim_{a \rightarrow \infty} T(a) = 0$ segue que $u_1(0) = u_2(0)$. Além disso, como $u'_1(0) = u'_2(0)$, então pelo Teorema de Existência e Unicidade teríamos $u_1 \equiv u_2$ provando a unicidade de solução.

APÊNDICE A

APÊNDICE A

Neste apêndice apresentaremos as demonstrações que foram omitidas no decorrer desta dissertação. Os Capítulos aqui presentes, assim como suas respectivas seções, seguirão a mesma ordem apresentadas em seus capítulos de origem.

A.1 Sobre o primeiro autovalor em X_R

Demonstração que $T(a) = \infty$:

Se $T(a) < \infty$, considere $u := u(\cdot, a) : [0, T(a)) \rightarrow \mathbb{R}$ a solução de (1.10). Assim, u pode ser escrita por

$$u(r) = a - \int_0^r \left| s^{1-N} \int_0^s t^{N-1} |u|^{p-2} u dt \right|^{\frac{2-p}{p-1}} \left(s^{1-N} \int_0^s t^{N-1} |u|^{p-2} u dt \right) ds.$$

De onde obtemos

$$u'(r) = -r^{\frac{1-N}{p-1}} \left| \int_0^r t^{N-1} |u|^{p-2} u dt \right|^{\frac{2-p}{p-1}} \left(\int_0^r t^{N-1} |u|^{p-2} u dt \right), \quad r \in (0, T(a)). \quad (\text{A.1})$$

O mesmo argumento utilizado na parte final do Lema 1.9 nos garante que $u \in C^1([0, T(a)) \cap C^2(\mathbb{A}_{T(a)}))$. Definindo

$$E(r) = \frac{p-1}{p}|u'(r)|^p + \frac{1}{p}|u(r)|^p, \quad r \in (0, T(a)),$$

observamos que $\lim_{r \rightarrow 0} E(r) = (1/p)a^p := E(0)$, pela continuidade de u na origem. Deste modo, $E \in C([0, T(a)))$. Além disso, por um cálculo direto,

$$E' = (p-1)|u|^{p-2}u'u'' + |u|^{p-2}uu', \quad r \in \mathbb{A}_{T(a)}. \quad (\text{A.2})$$

Por outro lado, desenvolvendo (1.10) com $\lambda = 1$

$$(p-1)r^{N-1}|u'|^{p-2}u'' + (N-1)r^{N-2}|u'|^{p-2}u' = -r^{N-1}|u|^{p-2}u, \quad r \in \mathbb{A}_{T(a)}.$$

Dividindo a expressão por r^{N-1} e multiplicando por u' , obtemos

$$(p-1)|u'|^{p-2}u'u'' + (N-1)r^{-1}|u'|^p = -|u|^{p-2}uu', \quad r \in \mathbb{A}_{T(a)}. \quad (\text{A.3})$$

Substituindo (A.3) em (A.2), obtemos

$$E'(r) = -(N-1)r^{-1}|u'|^p \leq 0, \quad r \in \mathbb{A}_{T(a)}.$$

Um argumento análogo ao utilizado na demonstração do Lema 2.3 nos mostra que E é não-crescente em $(0, T(a))$. Como consequência

$$0 \leq E(r) \leq E(0), \quad r \in (0, T(a)),$$

o que implica, pela definição de E , que u é limitada em $[0, T(a))$. Além disso, como $u \in C^1([0, T(a)))$, segue que u' também é limitada em $[0, T(a))$.

Deste modo, existe $\lim_{r \rightarrow T(a)} u(r)$ pois, do contrário, existiriam seqüências $r_n, s_n \rightarrow T(a)$ tal que $u(r_n) \rightarrow b_1$ e $u(s_n) \rightarrow b_2$ com $b_1 \neq b_2$. Pelo Teorema do Valor Médio, existe $\theta_n \in (0, T(a))$ tal que

$$0 \neq |b_1 - b_2| = \lim_{n \rightarrow \infty} |u(r_n) - u(s_n)| = \lim_{n \rightarrow \infty} |u'(\theta_n)||r_n - s_n| = \infty,$$

o que é um absurdo, visto que u' é limitado em $[0, T(a))$. Portanto $u(r) \xrightarrow{r \rightarrow T(a)} \tilde{a}$ e, por (A.1), $u'(r) \xrightarrow{r \rightarrow T(a)} v$, para algum $\tilde{a}, v \in \mathbb{R}$.

Considere o problema de valor inicial,

$$\begin{cases} -(r^{N-1}|u'|^{p-2}u')' = r^{N-1}|u|^{p-2}u, & \text{em } r > T(a) \\ u(T(a)) = \tilde{a}, \quad u'(T(a)) = v, \end{cases} \quad (\text{A.4})$$

e observemos que resolver (A.4) é equivalente a encontrar um ponto fixo para o operador

$$\Psi u(r) = \tilde{a} - \int_{T(a)}^r |\Gamma_u(s)|^{\frac{2-p}{p-1}} \Gamma_u(s) ds, \quad r > T(a)$$

onde

$$\Gamma_u(s) = s^{1-N} \left(-T(a)^{N-1} |v|^{p-2} v + \int_{T(a)}^s t^{N-1} |u|^{p-2} u dt \right), \quad s > T(a)$$

Para finalizar esta demonstração, consideremos dois casos, a saber:

Caso 1: $\tilde{a} = 0$ e $1 < p < 2$.

Considerando $\lambda = 1$ em (1.10) e integrando de R_i a T_{i+1} , $i = 1, 2, \dots$, onde $R_0 = 0$ e T_i, R_i , se existirem, são tais que $u(T_i) = 0$ e $u'(R_i) = 0$ com $R_i \in (T_i, T_{i+1})$, obtemos

$$-T_i^{N-1} |u'(T_i)|^{p-2} u'(T_i) + \underbrace{R_i^{N-1} |u'(R_i)|^{p-2} u'(R_i)}_{= 0} = \underbrace{\int_{R_i}^{T_i} r^{N-1} |u|^{p-2} u dr}_{\neq 0}$$

de onde concluímos que $v \neq 0$.

Como $u \in C^1[0, T(a)]$, existe $\delta > 0$ tal que $u'(r) \neq 0$ para todo $r \in (T(a) - \delta, T(a))$. Neste caso, repetindo os argumentos utilizados acima ao substituir $\mathbb{A}_{T(a)}$ por $(T(a) - \delta, T(a))$, concluímos que $u \in C^2((T(a) - \delta, T(a)))$ e, ao derivar (A.1),

$$\begin{aligned} u''(r) &= -\frac{1-N}{p-1} r^{\frac{1-N}{p-1}-1} \left(\int_0^r t^{N-1} |u|^{p-2} u dt \right)^{\frac{1}{p-1}} - \frac{1}{p-1} r^{\frac{1-N}{p-1}} \left(\int_0^r t^{N-1} |u|^{p-2} u dt \right)^{\frac{2-p}{p-1}} \\ &= -\frac{1-N}{(p-1)r} u'(r) - \frac{1}{p-1} |u'(r)|^{2-p} u(r) := H(r, u, u'), \quad r \in (T(a) - \delta, T(a)), \end{aligned}$$

onde

$$H(r, x, y) = -\frac{1-N}{(p-1)r} y - \frac{1}{p-1} |y|^{2-p} x$$

é contínua numa vizinhança de $(T(a), 0, v)$.

Reduzindo a equação acima a um sistema de duas equações de primeira ordem e em seguida aplicando o Teorema de Peano [51] estendemos a solução $u(\cdot, a)$ de (1.10) a um intervalo $[T(a), T(a) + \delta)$.

Tal extensão é única. De fato, sejam u_1, u_2 extensões de u . Então $u'_i(r) \neq 0$, $i = 1, 2$, para todo $r \in [T(a), T(a) + \epsilon_1]$, para algum $\epsilon_1 > 0$. Segue, por (A.3), que

$$\left(\frac{p-1}{p} |u'_i|^{p-2} + \frac{1}{p} |u_1|^{p-2} \right)' = -\frac{N-1}{r} |u'_i|^{p-2}, \quad i = 1, 2.$$

Integrando de $T(a)$ a r , obtemos

$$\frac{p-1}{p}|u'_i(r)|^{p-2} + \frac{1}{p}|u_1(r)|^{p-2} - \frac{p-1}{p}|v|^{p-2} = -(N-1) \int_{T(a)}^r s^{-1}|u'_i|^{p-2} ds,$$

Fazendo $i = 1, 2$ e subtraindo

$$\frac{p-1}{p} (|u'_1|^{p-2} - |u'_2|^{p-2}) + \frac{1}{p} (|u_1|^{p-2} - |u_2|^{p-2}) = -(N-1) \int_{T(a)}^r s^{-1} (|u'_1|^{p-2} - |u'_2|^{p-2}) ds. \quad (\text{A.5})$$

Considere as funções $v(r) = u_1(r) - u_2(r)$ e A, B definidas por

$$A(r) = \begin{cases} \frac{|u'_1|^{p-2} - |u'_2|^{p-2}}{u'_1(r) - u'_2(r)}, & \text{se } u'_1(r) \neq u'_2(r) \\ p|u'_1(r)|^{p-2}u'_1(r), & \text{se } u'_1(r) = u'_2(r), \end{cases}$$

$$B(r) = \begin{cases} \frac{1}{p} \frac{|u_1|^{p-2} - |u_2|^{p-2}}{u_1(r) - u_2(r)}, & \text{se } u_1(r) \neq u_2(r) \\ f(u_1(r)), & \text{se } u_1(r) = u_2(r), \end{cases}$$

Assim, podemos reescrever (A.5) por

$$\frac{p-1}{p}A(r)v'(r) + B(r)v(r) = -(N-1) \int_{T(a)}^r s^{-1}A(s)v'(s)ds. \quad (\text{A.6})$$

Afirmamos que existe $\epsilon_2 > 0$, com $\epsilon_2 < \epsilon_1$ tal que

- i) $A \in C^1([T(a), T(a) + \epsilon_2])$,
- ii) $B \in C([T(a), T(a) + \epsilon_2])$.

De fato, para (i) é suficiente analisarmos os casos:

- Se $r < T(a)$, então, por definição, A é contínua, pois para $r < T(a)$ temos $u'_1(r) = u'_2(r)$.
- Se $r > T(a)$, então temos duas possibilidades:
 1. Se $u'_1(r) \neq u'_2(r)$, então existe $\delta_r > 0$ tal que $u'_1(s) \neq u'_2(s)$, para todo $s \in (r - \delta_r, r + \delta_r)$. Novamente, pela definição, A é contínua.
 2. Se $u'_1(r) = u'_2(r)$, então
 - 2.1) Se existe $\delta_r > 0$ tal que $u'_1(s) = u'_2(s)$, para todo $s \in (r - \delta_r, r + \delta_r)$. Novamente, pela definição, A é contínua em r .

2.2) Se existe $r_n \rightarrow r$ tal que $u'_1(r_n) = u'_2(r_n)$ temos que

$$A(r_n) = p|\theta(r_n)|^{p-2}\theta(r_n),$$

onde $\min\{u'_1(r_n), u'_2(r_n)\} \leq \theta(r_n) \leq \max\{u'_1(r_n), u'_2(r_n)\}$.

Fazendo $n \rightarrow \infty$ segue que $\theta(r_n) \rightarrow u'_1(r)$ e, por tanto

$$A(r_n) = p|\theta(r_n)|^{p-2}\theta(r_n) \rightarrow p|u'_1(r)|^{p-2}u'_1(r) = A(r),$$

mostrando que A é contínua em r .

Além disso $\theta(r_n) \rightarrow u'_1(T(a))$ quando $r_n \rightarrow T(a)$. Assim, $A(r_n) \rightarrow A(T(a))$. Logo $A \in C([T(a), T(a) + \delta])$, para algum $\delta > 0$. De forma análoga se mostra (ii), isto é, $B \in C([T(a), T(a) + \delta])$, para algum $\delta > 0$.

Para mostrar que A é continuamente derivável, considere o seguinte resultado, cuja prova pode ser encontrada em Santos [52].

Lema A.1. *Sejam $b, c \in \mathbb{R}$, $b < c$, f e g funções diferenciáveis em (b, c) com $f(a) = g(a)$ e $f(x) \neq g(x)$, para todo $x \in (b, c) \setminus \{a\}$, para alguma $a \in (b, c)$. Então a função $h : (b, c) \rightarrow \mathbb{R}$, dada por*

$$h(x) = \begin{cases} \frac{|f(x)|^{p-2} - |g(x)|^{p-2}}{f(x) - g(x)}, & \text{se } x \neq a \\ p|f(x)|^{p-2}f(x), & \text{se } x = a, \end{cases}$$

é continuamente diferenciável em (b, c) com

$$h'(x) = \frac{(p-1)|f(x)|^{p-2} - |g(x)|^{p-2} - p|f(x)|^{p-2}f(x)g(x)}{(f(x) - g(x))^2} f'(x) + \frac{(p-1)|g(x)|^{p-2} - |f(x)|^{p-2} - p|g(x)|^{p-2}g(x)f(x)}{(f(x) - g(x))^2} g'(x)$$

se $x \neq a$ e

$$h'(a) = \frac{p(p-1)}{2}|f(a)|^{p-2}(f'(a) + g'(a)).$$

De posse deste Lema, seja $\delta > 0$ tal que $u'_1(s), u'_2(s) \neq 0$, para todo $s \in (T(a) - \delta, T(a) + \delta)$. Se $r \in (T(a) - \delta, T(a))$, então, por definição, A é continuamente diferenciável em r com $A'(r) = p(p-1)|u'_1(r)|^{p-2}u'_1(r)$.

Supondo $r \in (T(a), T(a) + \delta)$. Neste caso, podemos ter

1) Se $u'_1(r) \neq u'_2(r)$, então existe $\delta_r > 0$ tal que $u'_1(s) \neq u'_2(s)$, para todo $s \in (r - \delta_r, r + \delta_r)$. Assim $r \in C^2(r - \delta_r, r + \delta_r)$ e, novamente pela definição, A é continuamente diferenciável em r .

2) Se $u'_1(r) = u'_2(r)$, é suficiente analisarmos os subcasos

2.1) Existe $\delta_r > 0$ tal que $u'_1(s) = u'_2(s)$, para todo $s \in (r - \delta_r, r + \delta_r)$. Então $A(s) = p|u'_1(s)|^{p-2}u'_1(s)$ é continuamente diferenciável.

2.2) Existem sequências

$$r_n \rightarrow r, r_n \neq r \text{ tal que } u'_1(r_n) \neq u'_2(r_n)$$

$$t_n \rightarrow t, t_n \neq t \text{ tal que } u'_1(t_n) = u'_2(t_n).$$

Neste caso, $A(r_n) = p|\theta(r_n)|^{p-2}\theta(r_n)$, onde

$$\min \{u'_1(r_n), u'_2(r_n)\} \leq \theta(r_n) \leq \max \{u'_1(r_n), u'_2(r_n)\}$$

Logo,

$$A'(r) = \lim_n \frac{A(r_n) - A(r)}{r_n - r} = \lim_n \frac{p|\theta(r_n)|^{p-2}\theta(r_n) - p|u'_1(r)|^{p-2}u'_1(r)}{r_n - r} = pg'(r)$$

onde $g(s) = |\theta(s)|^{p-2}\theta(s)$. Além disso, θ é diferenciável em r , pois, se $s_n \rightarrow r$, então

$$\frac{u'_1(s_n) - u'_1(r)}{s_n - r} \leq \frac{\theta(s_n) - \theta(r)}{s_n - r} \leq \frac{u'_2(s_n) - u'_2(r)}{s_n - r},$$

ou

$$\frac{u'_2(s_n) - u'_2(r)}{s_n - r} \leq \frac{\theta(s_n) - \theta(r)}{s_n - r} \leq \frac{u'_1(s_n) - u'_1(r)}{s_n - r}.$$

Como,

$$u''_1(r) = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{u'_1(t_n) - u'_1(r)}{t_n - r} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{u'_2(t_n) - u'_2(r)}{t_n - r} = u''_2(r),$$

segue que

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\theta(s_n) - \theta(r)}{s_n - r} = u''_1(r) = u''_2(r).$$

Logo, $g'(r) = (p-1)|u'_1(r)|^{p-2}u''_1(r)$ e, portanto

$$A'(r) = p(p-1)|u'_1(r)|^{p-2}u''_1(r),$$

o que mostra que A é continuamente diferenciável numa vizinhança de r .

2.3) Se não existe $t_n \rightarrow t$, $t_n \neq t$ tal que $u'_1(t_n) = u'_2(t_n)$. Logo, existe $\delta_r > 0$ tal que $u'_1(s) \neq u'_2(s)$, para todo $s \in (r - \delta_r, r) \cap (r, r + \delta_r)$. Assim

$$A(r) = \begin{cases} \frac{|u'_1|^{p-2} - |u'_2|^{p-2}}{u'_1(r) - u'_2(r)}, & \text{se } s \in (r - \delta_r, r) \cap (r, r + \delta_r) \\ p|u'_1(r)|^{p-2}u'_1(r), & \text{se } s = r, \end{cases}$$

Logo, pelo Lema A.1, A é continuamente derivável em r .

Analogamente, mostra-se que A é diferenciável em $T(a)$. Portanto, A é continuamente derivável em uma vizinhança de $T(a)$, mostrando nossa afirmação.

Como $A(T(a)) = p|v|^{p-2}v \neq 0$, segue de (i) que $1/A$ é contínua e limitada numa vizinhança de $T(a)$.

Multiplicando (A.6) por $p/[(p-1)A(r)]$, obtemos

$$v'(r) + \frac{p}{p-1} \frac{B(r)}{A(r)} v(r) = -\frac{p(N-1)}{(p-1)A(r)} \int_{T(a)}^r s^{-1} A(s) v'(s) ds,$$

Integrando o segundo membro,

$$\begin{aligned} v'(r) + \frac{p}{p-1} \frac{B(r)}{A(r)} v(r) &= -\frac{p(N-1)}{(p-1)A(r)} \left(s^{-1} A(s) v(s) \Big|_{T(a)}^r - \int_{T(a)}^r (s^{-1} A(s))' v(s) ds \right) \\ &= -\frac{p(N-1)v(r)}{(p-1)r} + \frac{p(N-1)}{(p-1)} \int_{T(a)}^r (s^{-1} A(s))' v(s) ds, \end{aligned}$$

isto é

$$v'(r) = C(r)v(r) + D(r) \int_{T(a)}^r F(s)v(s) ds,$$

onde C, D e F são contínuas e limitadas em uma vizinhança de $T(a)$.

Integrando de $T(a)$ a r

$$|v(r)| \leq \|C\|_\infty \int_{T(a)}^r |v(s)| ds + \int_{T(a)}^r |D(s)| \int_{T(a)}^s |F(t)v(t)| dt ds \leq C_1 \int_{T(a)}^r |v(s)| ds.,$$

onde C_1 é uma constante positiva.

Pelo Lema de Gronwall [51], segue que $v = 0$ em uma vizinhança de $T(a)$. Logo existe $\epsilon > 0$ suficientemente pequeno, tal que $u_1(r) = u_2(r)$, para todo $r \in [T(a), T(a) + \epsilon]$. Isto mostra que $u(\cdot, a)$ é unicamente estendida a um intervalo $[0, T(a) + \epsilon]$ o que contraria a definição de $T(a)$. Logo, neste caso, $T(a) = \infty$.

Caso 2: $\tilde{a} \neq 0$ ou $p \geq 2$.

Neste caso, consideremos, $\delta, m, M \in \mathbb{R}$ positivos tais que $m < \tilde{a} < M$. Definindo

$$X_{\tilde{a}, \delta} = \{u \in C([T(a), T(a) + \delta]) \mid u(T(a)) = \tilde{a}, m \leq u(r) \leq M, r \in [T(a), T(a) + \delta]\}$$

que munido com a norma $\|\cdot\|_\infty$ é um espaço de Banach.

Mostraremos que o operador Ψ admite um ponto fixo em $X_{\tilde{a}, \delta}$. Note que isso é um absurdo, pois contraria a definição de $T(a)$. Logo, também neste caso, $T(a) = \infty$ e nossa prova está completa.

De fato, note que

- $\Psi(X_{\tilde{a}, \delta}) \subset X_{\tilde{a}, \delta}$

Dado $u \in X_{\tilde{a}, \delta}$, temos $m \leq u \leq M$, para $r \in [T(a), T(a) + \delta]$. Assim

$$\begin{aligned} & \left| \int_{T(a)}^r |\Gamma_u(s)|^{\frac{2-p}{p-1}} \Gamma_u(s) ds \right| \leq \int_{T(a)}^r |\Gamma_u(s)|^{\frac{1}{p-1}} ds \\ & \leq \int_{T(a)}^r s^{\frac{1-N}{p-1}} \left| T(a)^{N-1} |v|^{p-1} + \int_{T(a)}^s t^{N-1} |u|^{p-1} dt \right|^{\frac{1}{p-1}} ds \\ & \leq \int_{T(a)}^r s^{\frac{1-N}{p-1}} \left| T(a)^{N-1} |v|^{p-1} + \frac{M^{p-1}}{N} (r^N - T(a)^N) \right|^{\frac{1}{p-1}} ds \\ & \leq T(a)^{\frac{1-N}{p-1}} \left| T(a)^{N-1} |v|^{p-1} + \frac{M^{p-1}}{N} (r^N - T(a)^N) \right|^{\frac{1}{p-1}} \delta \xrightarrow{\delta \rightarrow 0} 0, \end{aligned}$$

isto é, podemos tomar δ suficientemente pequeno, tal que $\Psi u \in X_{\tilde{a}, \delta}$, como afirmado.

- $|\Psi u_1(r) - \Psi u_2(r)| \leq k \|u_1 - u_2\|_\infty$, onde $k \in (0, 1)$

Sejam $u_i \in X_{\tilde{a}, \delta}$, $i = 1, 2$. Assim

$$\begin{aligned} |\Psi u_1(r) - \Psi u_2(r)| & \leq \int_{T(a)}^r \left[|\Gamma_{u_1}(s)|^{\frac{1}{p-1}} - |\Gamma_{u_2}(s)|^{\frac{1}{p-1}} \right] ds \\ & \leq C_p \int_{T(a)}^r \left[|\Gamma_{u_1}(s)|^{\frac{2-p}{p-1}} + |\Gamma_{u_2}(s)|^{\frac{2-p}{p-1}} \right] |\Gamma_{u_1}(s) - \Gamma_{u_2}(s)| ds \end{aligned}$$

onde, para a última desigualdade usamos o Lema D.16.

Como estamos supondo $p \geq 2$ ou \tilde{a} , segue novamente do Lema D.16 que

$$\begin{aligned} |\Gamma_{u_1}(s) - \Gamma_{u_2}(s)| &\leq S^{1-N} \int_{T(a)}^r t^{N-1} ||u_1|^{p-2}u_1 - |u_2|^{p-2}u_2| dt \\ &\leq C_1 ||u_1 - u_2||_\infty s^{1-N} (s^N - T(a)^N) \end{aligned}$$

Para finalizar, precisamos de uma estimativa para $|\Gamma_{u_1}(s)|^{\frac{2-p}{p-1}} + |\Gamma_{u_2}(s)|^{\frac{2-p}{p-1}}$. Neste sentido

i) Se $1 < p < 2$, então pela definição de Γ_{u_i} , $i = 1, 2$, para $T(a) \leq s \leq T(a) + \delta$

$$\begin{aligned} |\Gamma_{u_i}(s)|^{\frac{2-p}{p-1}} &\leq s^{1-N} \left[T(a)^{N-1} |v|^{p-1} + \frac{M^{p-1}}{N} (s^N - T(a)^N) \right] \\ &\leq \left(T^{-1} |v|^{p-1} + \frac{M^{p-1}}{N} \right) s. \end{aligned}$$

Assim

$$\begin{aligned} |\Psi u_1(r) - \Psi u_2(r)| &\leq C_p \int_{T(a)}^r \left[|\Gamma_{u_1}(s)|^{\frac{2-p}{p-1}} + |\Gamma_{u_2}(s)|^{\frac{2-p}{p-1}} \right] |\Gamma_{u_1}(s) - \Gamma_{u_2}(s)| \\ &\leq C_p \int_{T(a)}^r (C_2 s^{\frac{2-p}{p-1}}) C_1 ||u_1 - u_2||_\infty s^{1-N} (s^N - T(a)^N) \\ &\leq C_3 ||u_1 - u_2||_\infty \left(\int_{T(a)}^r s^{\frac{2-p}{p-1}+1} ds \right) \\ &\leq C_4 \underbrace{\left[(T(a) + \delta)^{\frac{p}{p-1}} - T(a)^{\frac{p}{p-1}} \right]}_{=k} ||u_1 - u_2||_\infty. \end{aligned}$$

ii) Se $p \geq 2$ e $v \neq 0$, então

$$|\Gamma_{u_i}(s)| \geq s^{1-N} \left[T(a)^{N-1} |v|^{p-2} - \left| \int_{T(a)}^r t^{N-1} |u_i|^{p-2} u_i dt \right| \right].$$

Mas,

$$\left| \int_{T(a)}^r t^{N-1} |u_i|^{p-2} u_i dt \right| \leq \frac{M^{p-1}}{N} ((T(a) + \delta)^N - T(a)^N) \xrightarrow{\delta \rightarrow 0},$$

isto é, podemos tomar $\delta > 0$ suficientemente pequeno tal que

$$|\Gamma_{u_i}(s)| \geq \frac{T(a)^{N-1}}{2} |v|^{p-1} s^{1-N} \geq \frac{T(a)^{N-1}}{2(T(a) + \delta)^N} |v|^{p-1} s, \quad T(a) \leq s \leq T(a) + \delta.$$

Por outro lado, se $v = 0$, então

$$|\Gamma_{u_i}(s)| \geq m^{p-1} s^{1-N} (s^N - T^N).$$

Em ambos os casos,

$$|\Psi u_1(r) - \Psi u_2(r)| \leq \underbrace{C_5 \left[(T(a) + \delta)^{\frac{p}{p-1}} - T(a)^{\frac{p}{p-1}} \right]}_{=k} \|u_1 - u_2\|_\infty$$

Assim, Pelo Teorema do Ponto fixo de Banach, segue a afirmação e o fim da demonstração.

A.2 Sobre o problema de valor inicial (NN_a)

X_ϵ é um espaço de Banach:

(i) $X_\epsilon \subset C([0, \epsilon]) \times C([0, \epsilon])$.

Da definição da norma em (1.18), segue que $C([0, \epsilon]) \times C([0, \epsilon])$ é espaço de Banach.

(ii) X_ϵ é fechado.

Seja $\{(u_n, v_n)\} \in X_\epsilon$ uma seqüência convergente. Então, dado $\delta > 0$, existe $n_0(\delta) \in \mathbb{N}$ tal que $n > n_0$ implica em $\|(u_n, v_n) - (u_0, v_0)\| < \delta$. Vamos mostrar que $(u_0, v_0) \in X_\epsilon$.

Por hipótese,

$$\max\left\{\max_{0 \leq t \leq \epsilon} |u_n(t) - u_0(t)|, \max_{0 \leq t \leq \epsilon} |v_n(t) - v_0(t)|\right\} < \delta,$$

ou seja,

$$\max_{0 \leq t \leq \epsilon} |u_n(t) - u_0(t)| < \delta \quad \text{e} \quad \max_{0 \leq t \leq \epsilon} |v_n(t) - v_0(t)| < \delta.$$

Segue que

$$|u_n(t) - u_0(t)| < \delta \quad \text{e} \quad |v_n(t) - v_0(t)| < \delta, \quad \forall t \in [0, \epsilon],$$

e, então, $u_n(t) \rightarrow u_0(t)$ e $v_n(t) \rightarrow v_0(t)$ uniformemente para $t \in [0, \epsilon]$.

Logo, $(u_0, v_0) \in C([0, \epsilon]) \times C([0, \epsilon])$, por ser limite uniforme de funções contínuas.

Como $(u_n, v_n) \in X_\epsilon$, $v_n(0) = 0$, para todo n . Daí, $\lim_{n \rightarrow \infty} v_n(0) = 0 = v_0(0)$.

Portanto, X_ϵ é um espaço de Banach.

$C_{q,\epsilon}$ é um espaço de Banach.

(i) $C_{q,\epsilon} \subset X_\epsilon$ e X_ϵ é um espaço de Banach.

(ii) $C_{q,\epsilon}$ é fechado.

Se $(u_n, v_n) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} (u_0, v_0)$, já vimos que $(u_0, v_0) \in X_\epsilon$.

Como $\lim_{n \rightarrow \infty} u_n = u_0$, para todo $t \in [0, \epsilon]$, $\lim_{n \rightarrow \infty} (u_n - a) = u_0 - a$, para todo t .

Como $\max_{0 \leq t \leq \epsilon} |u_n(t) - a| \leq B$, para todo n , $\max_{0 \leq t \leq \epsilon} |u_0(t) - a| \leq B$.

Da mesma forma, $\max_{0 \leq t \leq \epsilon} |v_0(t)| \leq B$, o que implica que $(u_0, v_0) \in C_{q,\epsilon}$.

APÊNDICE B

APÊNDICE B

Lema B.1. *Suponha $N \geq 2$ e $p > 1$. Então uma função $u \in C^2(B_R) \cap C(\overline{B_R})$ com $u(x) = v(|x|)$, com $v : [0, \infty) \rightarrow [0, \infty)$, $v \in C^2(0, R) \cap C([0, R])$ é uma solução (radialmente simétrica) de (GS) se, e somente se, v for uma solução de (GS_{rad}) .*

Demonstração: Dado $x \in \mathbb{R}^N$ e observando que $u(x) = v(|x|)$, onde $|x| = r$, então

$$\frac{\partial u(x)}{\partial x_i} = \frac{dv}{dr} \frac{x_i}{r} := v'(r) \frac{x_i}{r}, i = 1, 2, \dots, n,$$

ou seja

$$|\nabla u|^{p-2} \nabla u = |v'|^{p-2} v' \frac{x}{r}.$$

Logo,

$$\begin{aligned} \operatorname{div}(|\nabla u|^{p-2} \nabla u) &= \sum_{i=1}^N \frac{\partial}{\partial x_i} (|v'|^{p-2} v' \frac{x_i}{r}) \\ &= \sum_{i=1}^N \frac{d}{dr} (|v'|^{p-2} v') \frac{x_i^2}{r} + \sum_{i=1}^N |v'|^{p-2} v' \left[\frac{r - \frac{x_i^2}{r}}{r^2} \right] \\ &= (|v'|^{p-2} v')' + \frac{N-1}{r} (|v'|^{p-2} v'). \end{aligned}$$

Por outro lado,

$$\begin{aligned} (r^{N-1}|v'|^{p-2}v')' &= r^{N-1}(|v'|^{p-2}v')' + (N-1)r^{N-2}|v'|^{p-2}v' \\ &= r^{N-1}(|v'|^{p-2}v')' + \frac{N-1}{r}r^{N-1}|v'|^{p-2}v'. \end{aligned}$$

Daí

$$\operatorname{div}(|\nabla u|^{p-2}\nabla u) = r^{1-N}(r^{N-1}|v'|^{p-2}v')',$$

ou seja, u é radialmente simétrica e satisfaz (GS) se somente se v satisfaz (GS_{rad}). Por fim, como $u(x) = v(|x|)$, então

$$v'(r)\frac{x_i}{r} = -v'(r)\frac{x_i}{r}, i = 1, \dots, n.$$

Donde segue que $v'(0) = 0$, finalizando nossa prova. ■

B.1 Sobre o funcional I

Verificação de (2.3):

Queremos mostrar que, caso exista, a derivada de Gâteaux de I é dada por

$$\langle I'(u), v \rangle = p \int_0^R r^{N-1}|u'|^{p-2}u'v' dr - p \int_0^R r^{N-1}|u|^{p-2}uv dr + \int_0^R r^{N-1}ug(u).$$

Para tanto, considere $u, v \in X_R$ e as funções

$$\begin{aligned} J(u) &= \int_0^R r^{N-1}|u'|^p dr \\ K(u) &= \int_0^R r^{N-1}|u|^p dr \\ H(u) &= \int_0^R r^{N-1}G(u) dr. \end{aligned}$$

Assim, pela definição da derivada de Gâteaux (D.12)

$$\langle J'(u), v \rangle = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{J(u + tv) - J(u)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} \int_0^R r^{N-1} (|u' + tv'|^p - |u'|^p) dr$$

caso o limite acima exista. Se definirmos $L(s) = |s|^p$ então, pelo Teorema do Valor Médio

$$|u' + tv'|^p - |u'|^p = L'(\theta_t)|tv'|.$$

onde $\min\{u' + tv', u'\} \leq \theta_t(r) \leq \max\{u' + tv', u'\}$, $r \in (0, R)$

Além disso, temos

a) $L'(s) = p|s|^{p-2}s$, $s \rightarrow 0$

b) $\theta_t(r) \xrightarrow{t \rightarrow 0} u'(r)$, $r \in (0, R)$.

c) $r^{N-1}(|u' + tv'|^p - |u'|^p)$ é uma função integrável em $(0, R)$.

Assim, pelo Teorema da Convergência Dominada

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow 0} \int_0^R \frac{r^{N-1} (|u' + tv'|^p - |u'|^p)}{t} dr &= \lim_{t \rightarrow 0} \int_0^R \frac{r^{N-1} L'(\theta_t) tv'}{t} dr \\ &= p \lim_{t \rightarrow 0} \int_0^R r^{N-1} |\theta_t|^{p-2} \theta_t v' dr = \int_0^R r^{N-1} |u'|^{p-2} u' v' dr \end{aligned}$$

Analogamente, mostra-se que

$$\langle K'(u), v \rangle = p \int_0^R r^{N-1} |u'|^{p-2} u v dr.$$

Para finalizar, temos, pelo Teorema do Valor Médio que

$$\frac{H(u + tv) - H(u)}{t} = \int_0^R r^{N-1} \frac{(G(u + tv) - G(u))}{t} dr = \int_0^R r^{N-1} \frac{G'(\theta_t) tv}{t} dr,$$

onde $\min\{u + tv, u\} \leq \theta_t(r) \leq \max\{u + tv, u\}$. Assim, pelo Teorema da Convergência Dominada e a continuidade de g ,

$$\lim_{t \rightarrow 0} \int_0^R r^{N-1} \frac{G'(\theta_t) tv}{t} dr = \lim_{t \rightarrow 0} \int_0^R r^{N-1} g(\theta_t) v dr = \int_0^R r^{N-1} g(u(r)) v dr$$

como queríamos.

Assim, fazendo $v = u$, temos

$$\langle I'(u), u \rangle = \int_0^R r^{N-1} |u'|^p dr - \int_0^R r^{N-1} |u|^p dr + p \int_0^R r^{N-1} u g(u) dr.$$

finalizando nossa prova.

APÊNDICE C

APÊNDICE C

C.1 Conclusão da demonstração do Teorema DM_R

Verificação da Afirmação (1): Desde que $u(0, a) = a > 1$ e $u'(0, a) = 0$ temos

$$\begin{aligned} u''(0, a) &= (u')'(0, a) = \lim_{r \rightarrow 0} \frac{u'(0+r, a) - u'(0, a)}{r} = \lim_{r \rightarrow 0} \frac{u'(r, a)}{r} \\ &= \lim_{r \rightarrow 0} \frac{-r^{1-N} \int_0^r s^{N-1} f(u(s, a)) ds}{r} = \lim_{r \rightarrow 0} \frac{-\int_0^r s^{N-1} f(u(s, a)) ds}{r^N} \\ &= \lim_{r \rightarrow 0} \frac{-r^{N-1} f(u(r, a))}{Nr^{N-1}} = -\frac{f(u(0, a))}{N} = -\frac{f(a)}{N}, \end{aligned}$$

isto é

$$u''(0, a) = -\frac{f(a)}{N} < 0.$$

e de DM_a podemos concluir que $u'(r, a) < 0$ em algum intervalo $[0, \delta)$, pois temos

$$u''(0, a) = \lim_{r \rightarrow 0} \frac{u'(r, a)}{r} < 0.$$

Desta forma, se não existem pontos críticos em $(0, T_{\bar{a}})$, é óbvio que $u'(r, a) < 0$ para $r \in (0, T_{\bar{a}})$. Vamos supor, por contradição, que exista $\xi \in (0, T_{\bar{a}})$ sendo o primeiro ponto crítico de u , isto é, $u'(\xi, a) = 0$ e $u'(r, a) < 0$, para todo $r \in (0, \xi)$.

Daí,

$$u''(\xi, a) = \lim_{r \rightarrow \xi} \frac{u'(r, a) - u'(\xi, a)}{r - \xi} = \lim_{r \rightarrow \xi} \frac{u'(r, a)}{r - \xi} \geq 0.$$

Assim, por DM_a , temos

$$u''(\xi, a) + \frac{(N-1)}{r}u'(\xi, a) + f(u(\xi, a)) = 0,$$

o que nos leva a

$$f(u(\xi, p)) \leq 0.$$

Portanto, de acordo com o comportamento de f , temos $\bar{a} \leq u(\xi, a) \leq 1$, o que é um absurdo. Logo $u'(r, a) < 0$, $r \in (0, T_{\bar{a}})$, como afirmado.

Verificação da Afirmação (2): Considere $\bar{a} < \xi_s < \xi_{s-1} < \dots < \xi_1 < \xi_0 = a$. Se T_{ξ_j} denota o “tempo” que a solução $u(\cdot, a)$ leva para interceptar $u = \xi_j$, então, por 1, $T_{\xi_j} = u^{-1}(\xi_j, a)$. Tomando $T_0 = 0$, temos

$$\begin{aligned} \int_0^{T_{\bar{a}}} r f(u(r, a)) dr &= \sum_{j=0}^{s-1} \int_{T_{\xi_j}}^{T_{\xi_{j+1}}} r f(u(r, a)) dr + \int_{T_{\xi_s}}^{T_{\bar{a}}} r f(u(r, p)) dr \\ &\geq \sum_{j=0}^{s-1} \int_{T_{\xi_j}}^{T_{\xi_{j+1}}} r f(u(r, a)) dr. \end{aligned} \quad (C.1)$$

Desde que $f(s)/s$ é crescente e $u(r, a) \geq \bar{a}$, $r \in [0, T_{\bar{a}}]$,

$$\begin{aligned} \int_{T_{\xi_j}}^{T_{\xi_{j+1}}} r f(u(r, a)) dr &= \int_{T_{\xi_j}}^{T_{\xi_{j+1}}} r \frac{f(u(r, a))}{u(r, a)} u(r, a) dr \geq \frac{f(\bar{a})}{\bar{a}} \int_{T_{\xi_j}}^{T_{\xi_{j+1}}} r u(r, a) dr \\ &\geq \frac{f(\bar{a})}{\bar{a}} \int_{T_{\xi_j}}^{T_{\xi_{j+1}}} \xi_{j+1} r dr = \frac{f(\bar{a})}{\bar{a}} \xi_{j+1} \frac{(T_{\xi_{j+1}})^2 - (T_{\xi_j})^2}{2}. \end{aligned}$$

Logo, retomando (C.1),

$$\begin{aligned} \int_0^{T_{\bar{a}}} r f(u(r, a)) dr &\geq \frac{f(\bar{a})}{\bar{a}} \sum_{j=0}^{s-1} \xi_{j+1} \frac{(T_{\xi_{j+1}})^2 - (T_{\xi_j})^2}{2} \\ &= \frac{f(\bar{a})}{2\bar{a}} [\xi_1 T_{\xi_1}^2 + \xi_2 (T_{\xi_2}^2 - T_{\xi_1}^2) + \dots + \xi_s (T_{\xi_s}^2 - (T_{\xi_{s-1}})^2)] \\ &= \frac{f(\bar{a})}{2\bar{a}} [T_{\xi_1}^2 (\xi_1 - \xi_2) + T_{\xi_2}^2 (\xi_2 - \xi_3) + \dots + (T_{\xi_{s-1}})^2 (\xi_{s-1} - \xi_s) + T_{\xi_s}^2 \xi_s] \\ &\geq \frac{f(\bar{p})}{2\bar{p}} [T_{\xi_1}^2 (\xi_1 - \xi_2) + T_{\xi_2}^2 (\xi_2 - \xi_3) + \dots + (T_{\xi_{s-1}})^2 (\xi_{s-1} - \xi_s)] \end{aligned}$$

e esta soma converge, quando $s \rightarrow \infty$, para a integral de Riemann-Stieltjes

$$\frac{f(\bar{a})}{2\bar{a}} \int_{\bar{a}}^a T_{\xi}^2 d\xi.$$

Logo,

$$\int_0^{T_{\bar{a}}} r f(u(r, a)) dr \geq \frac{f(\bar{a})}{2\bar{a}} \int_{\bar{a}}^a T_{\xi}^2 d\xi. \quad (\text{C.2})$$

Por outro lado, de

$$-(u'r)' = -u''r - u' \quad \text{e} \quad u'' + \frac{N-1}{r}u' + f(u) = 0,$$

obtemos

$$-(u'r)' = (N-2)u' + rf(u).$$

Então, integrando essa equação de $r = 0$ até $r = T_{\bar{a}}$,

$$\begin{aligned} -u'(T_{\bar{a}})T_{\bar{a}} &= (N-2)u(T_{\bar{a}}) - (N-2)u(0) + \int_0^{T_{\bar{a}}} rf(u(r))dr \\ &= (N-2)\bar{a} - (N-2)p + \int_0^{T_{\bar{a}}} rf(u(r))dr. \end{aligned}$$

Daí,

$$-q(a)T_{\bar{p}} = -(N-2)(a - \bar{a}) + \int_0^{T_{\bar{a}}} rf(u(r))dr.$$

Portanto, por (C.2),

$$-q(a)T_{\bar{a}} \geq -(N-2)(a - \bar{a}) + \frac{f(\bar{a})}{2\bar{a}} \int_{\bar{a}}^a T_{\xi}^2 d\xi. \quad (\text{C.3})$$

C.2 Conclusão do Teorema DM

Proposição C.1. *Sejam $g : (0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$ de classe $C^1(0, \infty)$ e $u : \Omega \rightarrow (0, \infty)$ de classe $C_{loc}^{0,\alpha}(\Omega)$, onde $\Omega \subset \mathbb{R}$ é um domínio limitado. Então $g \circ u \in C_{loc}^{0,\alpha}(\Omega)$.*

Demonstração: Considere um domínio $\Omega_0 \subset\subset \Omega$. Então existem $s_0, s_1 > 0$ tais que

$$s_0 < u(x) < s_1, \quad x \in \overline{\Omega_0}. \quad (\text{C.4})$$

Desde que $g \Big|_{[s_0, s_1]}$ é contínua, $g \Big|_{(s_0, s_1)}$ é diferenciável e $|g'(s)| \leq M$ para $s \in (s_0, s_1)$, então pelo Teorema do Valor Médio

$$|g(s) - g(t)| \leq M|s - t|, \quad s, t \in (s_0, s_1).$$

Em particular, por (C.4)

$$|g(u(x)) - g(u(y))| \leq M|u(x) - u(y)|, \quad x, y \in \overline{\Omega_0}.$$

Assim, para $x \neq y$

$$\frac{|g(u(x)) - g(u(y))|}{|x - y|^\alpha} \leq M \frac{|u(x) - u(y)|}{|x - y|^\alpha}, \quad x, y \in \overline{\Omega_0}. \quad (\text{C.5})$$

Além disso, da hipótese $u \in C_{loc}^{0,\alpha}(\Omega)$, segue que

$$\frac{|u(x) - u(y)|}{|x - y|^\alpha} \leq \sup_{\substack{x \neq y \\ x, y \in \overline{\Omega_0}}} \frac{|u(x) - u(y)|}{|x - y|^\alpha} = \|u\|_{C^{0,\alpha}(\overline{\Omega_0})}, \quad x, y \in \overline{\Omega_0}.$$

Daí, passando o supremo em (C.5)

$$\sup_{\substack{x \neq y \\ x, y \in \overline{\Omega_0}}} \frac{|(g \circ u)(x) - (g \circ u)(y)|}{|x - y|^\alpha} \leq M \|u\|_{C^{0,\alpha}(\overline{\Omega_0})} < \infty,$$

ou seja, $(g \circ u) \in C^{0,\alpha}(\overline{\Omega_0})$. Como Ω_0 foi arbitrário, segue que $(g \circ u) \in C_{loc}^{0,\alpha}(\overline{\Omega_0})$. ■

APÊNDICE D

RESULTADOS CLÁSSICOS DE ANÁLISE

Finalizaremos esta dissertação apresentando alguns resultados clássicos que foram utilizados no decorrer deste trabalho.

Lema D.1 (Lema de Fatou). *Seja $\Omega \in \mathbb{R}^N$ um subconjunto mensurável. Se h_1, h_2, \dots são funções mensuráveis em Ω , não negativas q.t.p., então*

$$\int_{\Omega} \liminf_{n \rightarrow \infty} h_n dx \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} \int_{\Omega} h_n dx.$$

Demonstração: Conferir G. de Barra [3], Teorema 3, pág. 57. ■

Teorema D.2 (Teorema da Convergência Dominada de Lebesgue). *Seja $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ um subconjunto mensurável. Seja também $\{f_k\}$ uma seqüência de funções mensuráveis sobre Ω tais que $f_k \rightarrow f$ q.t.p. em Ω . Se existe $\phi \in L^1(\Omega)$ tal que $|f_k| \leq \phi$ q.t.p. em Ω para todo k , então*

$$\int_{\Omega} f_k \rightarrow \int_{\Omega} f.$$

Demonstração: Conferir G. de Barra [3], Teorema 10, pág. 63. ■

Teorema D.3. *Seja $\Omega \in \mathbb{R}^N$ um subconjunto mensurável. Se $u_n \rightarrow u$ em $L^p(\Omega)$, então existem uma subsequência (u_{n_k}) e $h \in L^p(\Omega)$ tais que*

$$u_{n_k} \rightarrow u \text{ q.t.p. em } \Omega.$$

$$|u_{n_k}| \leq h \text{ q.t.p. em } \Omega.$$

Demonstração: Conferir Brezis [4], Teorema IV.9, pág. 58 ■

Os próximos resultados generalizam algumas propriedades obtidas para integrais de funções contínuas, aos quais foram utilizados no decorrer de nossas demonstrações.

Teorema D.4. *Sejam $a, b, h \in \mathbb{R}$ com $a < b$ e $f \in L^1(a+h, b+h)$, então*

$$\int_{a+h}^{b+h} f(t)dt = \int_a^b f(t+h)dt.$$

Demonstração: Conferir G. de Barra [3], exemplo 25, pág. 75 ■

Corolário D.5. *Sejam $a, b, h \in \mathbb{R}$ com $0 \leq a < b, h > 0$ e $f \in L^1(a, \frac{b}{h})$, então*

$$\int_a^{\frac{b}{h}} f(t)dt = \int_a^b f\left(\frac{t}{h}\right)dt.$$

Teorema D.6. *Sejam (a, b) um intervalo finito e $f \in L^1(a, b)$, então existe um conjunto $E \subset (a, b)$ tal que $\text{med}([a, b] \setminus E) = 0$, e*

$$\lim_{h \rightarrow 0^+} \int_x^{x+h} |f(t) - \xi|dt = |f(x) - \xi|,$$

para todo $\xi \in \mathbb{R}$ e para cada $x \in E$

Demonstração: Conferir G. de Barra [3], exemplo 10, pág. 91 ■

Os próximos resultados apresentam alguns teoremas de regularidades e estimativas elípticas

Teorema D.7. *[Teorema da estimativa interior para L^p] Sejam Ω_0, Ω domínios abertos limitados em \mathbb{R}^N com $\overline{\Omega_0} \subset \Omega$ e $p > N$. Então existe uma constante real C tal que*

$$\|u\|_{W^{2,p}(\Omega_0)} \leq C(\|\Delta u\|_{L^p(\Omega)} + \|u\|_{L^p(\Omega)}), \quad \forall u \in W^{2,p}(\Omega),$$

onde a constante C depende de: p, N , diametro de Ω e da distância de $\partial\Omega$ a Ω_0 .

Demonstração: Conferir Feng e Liu [22], Lema 2.2. ■

Teorema D.8. *[Teorema da estimativa interior de Schauder] Seja $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ um domínio e $u \in C^2(\Omega)$, $f \in C_{loc}^{0,\nu}(\Omega)$, $0 < \nu < 1$, tal que $\Delta u = f$ em Ω . Então $u \in C^{2,\nu}(\Omega)$ e para $\overline{\Omega_0} \subset \Omega_1$, $\overline{\Omega_1} \subset \Omega$ e $\overline{\Omega_1}$ compacto temos*

$$\|u\|_{C^{2,\nu}(\Omega_0)} \leq C(\|u\|_{C(\Omega_1)} + \|f\|_{C^{0,\nu}(\Omega_1)}),$$

onde $k \equiv k(\Omega_0, \Omega_1)$.

Demonstração: Conferir Figueiredo [23], Teorema 1.7, página 11. ■

Teorema D.9. *Seja Ω um subconjunto aberto limitado de \mathbb{R}^N , com fronteira $\partial\Omega$ de classe C^1 , $k \geq 1$ e $1 \leq p \leq \infty$. Se $kp > N$, então $W^{k,p}(\Omega) \hookrightarrow C^{0,\alpha}(\overline{\Omega})$, onde $\alpha = k - N/p$ se $k - N/p < 1$; $\alpha \in (0, 1)$ se $k - N/p = 1$ e $p > 1$; $\alpha = 1$ se $k - N/p > 1$.*

Demonstração: Conferir Ambrosetti e Prodi [2], Teorema 0.4, página 4. ■

Teorema D.10. *Sejam m um número inteiro não negativo e $0 < \nu < \lambda \leq 1$. Então:*

$$i) C^{m,\lambda}(\Omega) \hookrightarrow C^m(\Omega);$$

$$ii) C^{m,\lambda}(\Omega) \hookrightarrow C^{m,\nu}(\Omega).$$

Se Ω é limitado, então as imersões (i) e (ii) são compactas.

Demonstração: Conferir Adams [1], Teorema 1.31, página 11. ■

A *derivada de Fréchet* é uma extensão do conceito usual de derivada em espaços Euclidianos para espaços de Banach. Dados X um espaço de Banach, $U \subset X$ um aberto e uma aplicação $F : U \rightarrow Y$, temos as seguintes definições [cf, Kavian [38]]

Definição D.11. *Seja $u \in U$. Dizemos que F é (Fréchet) diferenciável em u se existe $A \in L(X, Y)$ tal que, se tomarmos*

$$R(h) = F(u + h) - F(u) - A(h),$$

teremos

$$R(h) = o(\|h\|), \quad \|h\| \rightarrow 0,$$

isto é,

$$\frac{\|R(h)\|}{\|h\|} \rightarrow 0 \text{ quando } \|h\| \rightarrow 0.$$

Tal A é unicamente determinada e será chamada a (Fréchet) diferencial de F em u e denotada por $A = dF(u)$.

Se F é diferenciável em todo $u \in U$, dizemos que F é diferenciável em U .

Assim como para funções em \mathbb{R}^N , podemos definir derivada direcional em espaços de Banach. Nestes espaços ela é conhecida como *derivada de Gâteaux*.

Definição D.12. *Sejam $F : U \rightarrow Y$ e $u \in U$. Dizemos que F é Gâteaux-diferenciável em u se existe $A \in L(X, Y)$ tal que para todo $h \in X$ temos*

$$\frac{F(u + \varepsilon h) - F(u)}{\varepsilon} \rightarrow Ah \text{ quando } \varepsilon \rightarrow 0.$$

A aplicação A é unicamente determinada, chamada a G-diferencial de F em u e denotada por $\langle F'(u), h \rangle$.

Claramente, se F é Fréchet-diferenciável em u , então F é Gâteaux-diferenciável, e as duas diferenciais coincidem. Quanto à recíproca, enunciamos o seguinte teorema:

Teorema D.13. *Suponha que $F : U \rightarrow Y$ seja Gâteaux-diferenciável em U e seja*

$$F'_G : U \rightarrow L(X, Y), \quad F'_G(u) = d_GF(u),$$

contínua em $u^ \in U$. Então F é Fréchet-diferenciável em u^* e $dF(u^*) = \langle F'(u), u^* \rangle$.*

Demonstração: Conferir Ambrosetti e Prodi [2], Teorema 1.9, pág. 14

■

Tendo em vista estas definições, podemos enunciar uma versão do Teorema da Função Implícita para Espaços de Banach

Teorema D.14 (Teorema da Função Implícita). *Seja $F \in C^k(\Lambda \times U, Z)$, $k \geq 1$, onde Z é um espaço de Banach e Λ, U são subconjuntos abertos de espaços de Banach X e Y . Suponha que $F(\lambda^*, u^*) = 0$ e que $F_u(\lambda^*, u^*) \in \text{Inv}(Y, Z)$.*

Então existem vizinhanças Θ de λ^ em X e U^* de u^* em Y e uma aplicação $g \in C^k(\Theta, Y)$ tais que*

(i) $F(\lambda, g(\lambda)) = 0, \quad \forall \lambda \in \Theta$

(ii) $F(\lambda, u) = 0, \quad (\lambda, u) \in \Theta \times U^*$ implica $u = g(\lambda)$

(iii) $g'(\lambda) = -[F_u(p)]^{-1} \circ F_\lambda(p)$, onde $p = (\lambda, g(\lambda))$ e $\lambda \in \Theta$.

Obs.: $\text{Inv}(Y, Z) := \{A : Y \rightarrow Z\}; A$ é linear, contínua e inversível}

Demonstração: Conferir Ambrosetti e Prodi [2], Teorema 2.3, pág. 38

■

Segue abaixo um importante resultado acerca de uma solução de uma equação.

Teorema D.15 (Gidas e Spruck [29]). *Suponha $N > 2$ e seja $u \in H_0^1(\mathbb{R}^N)$ uma solução não negativa para o problema*

$$-\Delta u = u^p, \quad \text{em } \mathbb{R}^N,$$

com $1 \leq p \leq (2N/N - 2) - 1$. Então $u \equiv 0$.

Demonstração: Conferir Gidas e Spruck [29].

■

Lema D.16. *Seja $p > 1$. Então existe uma constante $C_p > 0$ tal que*

$$||x|^{p-2}x - |y|^{p-2}y| \leq C_p(|x|^{p-2} + |y|^{p-2})|x - y|, \quad \text{para todo } x, y \in \mathbb{R}^N$$

onde $x \neq y$ se $1 < p < 2$.

Demonstração: Conferir Santos [52].

■

REFERÊNCIAS BIBLIOGRÁFICAS

- [1] Adams, R.A., *Sobolev Spaces*, Academic Press, New York, 1975.
- [2] Ambrosetti, A. and Prodi, G., *A Primer of Nonlinear Analysis*, Cambridge University Press, (1993).
- [3] de Barra, G., *Measure Theory and Integration*, John Wiley and Sons, New York, 1981.
- [4] Brézis H., *Analisis Funcional, Teoria y Aplicaciones*, Alianza Editorial, 1984.
- [5] Calabi, E., *A construction of nonhomogeneous Einstein metrics*, Differential geometry, Part 2, Amer. Math. Soc., Providence, R.I., 1975, 17-24.
- [6] Callegari A.; Nachman A., *A nonlinear singular boundary-value problem in theory of pseudoplastic fluids*. SIAM J. Appl. Math. 38 (1980) 275-281.
- [7] Chen C.C, Lin C.S., *Uniqueness of the ground state solutions of $\Delta u + f(u) = 0$ in R^n , $n > 3$.*, Comm. Partial Differential Equations 16 (1991), no.8-9, 1549-1572.
- [8] Chen, H., *Analysis of blowup for a nonlinear degenerate parabolic equation*, J. Math. Anal. Appl. 192, (1995), no. 1, 180-193.
- [9] Chen, H., *On a singular nonlinear elliptic equation*, Nonlinear Anal. 29, (1997), no. 3, 337-345.
- [10] Cirstea, F.; Ghergu, M.; Radulescu, V., *Combined effects of asymptotically linear and singular nonlinearities in bifurcation problems of Lane-Emden-Fowler type*. J. Math. Pures Appl. (9) 84 (2005), no. 4, 493-508.

-
- [11] Clément, Ph.; Manásevich, R.; Mitidieri, E., *Positive solutions for a quasilinear system via blow up*. Comm. Partial Differential Equations 18 (1993), no. 12, 2071–2106.
- [12] Clément, Ph.; de Figueiredo, D. G.; Mitidieri, E., *Positive solutions of semilinear elliptic systems*. Comm. Partial Differential Equations 17 (1992), no. 5-6, 923–940.
- [13] Coclite, M. M.; Palmieri, G., *On a singular nonlinear Dirichlet problem*. Comm. Partial Differential Equations 14 (1989), no. 10, 1315–1327.
- [14] Coffman C.V, *Uniqueness of the ground state solution for $\Delta u - u + u^3 = 0$ and a variational characterization of other solutions*. Arch. Rational Mech. Anal. 46 (1972), 81-95.
- [15] Cohen D.S.; Keller H.B, *Some positive problems suggested by nonlinear heat generators*. J. Math. Mech. 16 (1967), 1361-76.
- [16] Cortázar, C.; Elgueta, M. and Felmer, P., *Symmetry in an elliptic problem and the blow-up set of a quasilinear heat equation*, Comm. Partial Differential Equations 21, no. 3, 4, (1996), 507-520.
- [17] Cortázar, C.; Elgueta, M. and Felmer, P., *On a semilinear elliptic problem in \mathbb{R}^N with a non-Lipschitzian nonlinearity*, Adv. Differential Equations 1, no. 2, (1996), 199-218.
- [18] Costa, D.G.; Magalhães, C.A., *Variational elliptic problems which are nonquadratic at infinity*, Nonlinear Anal. 23 (1994), 1401- 1412.
- [19] Crandall, M.G. and Rabinowitz, P.H., *Bifurcation, perturbation of simple eigenvalues and linearized stability*, Arch. Rational Mech. Anal. 52 (1973), 161-180.
- [20] Crandall, M. G.; Rabinowitz, P. H.; Tartar, L., *On a Dirichlet problem with a singular nonlinearity*. Comm. Partial Differential Equations 2 (1977), no. 2, 193–222.
- [21] Dávila, J.; Montenegro, M., *Radial solutions of an elliptic equation with singular nonlinearity*. J. Math. Anal. Appl. 352 (2009), no. 1, 360–379.
- [22] Feng, W., Liu, X., *Existence of entire solutions of a singular semilinear elliptic problem*, Acta Math. Sin. 20 (2004), 983-988.
- [23] de Figueiredo, D.G., *Equações Elípticas Não-Lineares*, IMPA, Rio de Janeiro, 1977.
- [24] de Figueiredo, D.G.; Gonçalves, J. V.; Miyagaki, O. H., *On a class of quasilinear elliptic problems involving critical exponents*. Commun. Contemp. Math. 2 (2000), no. 1, 47–59.

-
- [25] de Figueiredo, D. G.; Gossez, J.; Ubilla, P., *Local “superlinearity” and “sublinearity” for the p -Laplacian*. J. Funct. Anal. 257 (2009), no. 3, 721–752. 35J60
- [26] Gazzola F., Serrin J., Tang M., *Existence of ground states and free boundary problems for quasilinear elliptic operators*, Adv. in Diff. Equations (2000), no. 5, 1-30.
- [27] Gatica, J. A.; Olikar, V.; Waltman, P., *Singular nonlinear boundary value problems for second-order ordinary differential equations*, J. Differential Equations 79 (1989), no. 1, 62-78.
- [28] Gidas, B.; Ni, W. M. and Nirenberg, L., *Symmetry and related properties via the maximum principle*, Comm. Math. Phys. 68 , no. 3, (1979), 209-243.
- [29] Gidas, B.; Spruck, J., *Global and local behavior of positive solutions of nonlinear elliptic equations*. Comm. Pure Appl. Math. 34 (1981), no. 4, 525–598.
- [30] Gilbarg, D. and Trudinger, N. S., *Elliptic Partial Differential Equations of Second Order*, Springer, Third edition, Berlin, (1997).
- [31] Fulks, W.; Maybee, J. S., *A singular non-linear equation*. Osaka Math. J. 12 1960 1–19.
- [32] Goncalves J.V.A., Rezende M.C., Santos C.A., *Positive solutions for a mixed and singular quasilinear problem*. Nonlinear Anal. (2010).
- [33] Goncalves, J.V.A.; Santos, C. A. P., *Quasilinear singular equations: a variational approach for nondifferentiable functionals*. Nonlinear Anal. 55 (2003), no. 5, 583–607.
- [34] Goncalves, J. V.; Santos, C. A., *Singular elliptic problems: existence, non-existence and boundary behavior*. Nonlinear Anal. 66 (2007), no. 9, 2078–2090.
- [35] Hirano, N. and Shioji, N., *Existence of positive solutions for singular Dirichlet problems*, Diff. and Int. Eq. 14, no. 12, (2001), 1531-1540.
- [36] Hernández, J.; Karátson, J., Simon, P. L., *Multiplicity for semilinear elliptic equations involving singular nonlinearity*, Nonlinear Analysis 65, (2006), 265-283.
- [37] Hai, D.; Schmitt, K.; Shivaji, R., *Positive solutions of quasilinear boundary value problems*. J. Math. Anal. Appl. 217 (1998), no. 2, 672–686.
- [38] Kavian, O., *Introduction à La Théorie Des Points Critiques*, Springer-Verlag, Paris, (1993).

- [39] Kaper, H. G.; Kwong, M. K. and Li, Y., *Symmetry results for reaction-diffusion equations*, Differential Integral Equations 6, no. 5, (1993), 1045-1056.
- [40] Kreyszig, E., *Introductory Functional Analysis With Applications*, Wiley, United States of America, (1978).
- [41] Kwong M.K., *Uniqueness of positive solutions of $\Delta u - u + u^p = 0$ in R^n* . Arch. Rational Mech. Anal. 105 (1989),no.3, 243-266.
- [42] Kwong M.K., Zhang L.Q., *Uniqueness of the positive solution of $\Delta u + f(u) = 0$ in a nannulus*. Diferential Integral Equations 4 (1991),no.3, 583-599.
- [43] Lazer, A. C.; McKenna, P. J., *On a singular nonlinear elliptic boundary-value problem*. Proc. Amer. Math. Soc. 111 (1991), no. 3, 721–730.
- [44] McLeod K., Serrin J., *Uniqueness of positive radial solutions of $\Delta u + f(u) = 0$ in R^n* , Arch. Rational Mech. Anal. 99 (1987), no.2, 115-145.
- [45] Mohammed, A., *Positive solutions of the p -Laplace equation with singular nonlinearity*. J. Math. Anal. Appl. 352 (2009), no. 1, 234–245.
- [46] Ni, W. N., *Uniqueness of solutions of nonlinear Dirichlet problems*, Journal of Differential Equations 50, (1983), 289-304.
- [47] Ni, W.M., Nussbaum, R., *Uniqueness and nonuniqueness for positive radial solutions of $\Delta u + f(u, r) = 0$* . Comm. Pure Appl. Math. 38 (1985), no. 1, 67–108.
- [48] Ouyang T., Shi J., Yao M., *Exact multiplicity and bifurcation of solutions of a singular equation* ,preprint.
- [49] Peng F., *On the structure of positive solutions to an elliptic problem arising in thin film equations*. J. Math. Anal. Appl. 370, no. 2, (2010), 573–5
- [50] Perera, K.; Silva, E. A. B., *On singular p -Laplacian problems*. Differential Integral Equations 20 (2007), no. 1, 105–120.
- [51] Piccini, L.C., Stampacchia, G., Vidossich, G., *Ordinary differential equations in \mathbb{R}^N* . Problems and Methods, Applied Mathematical Sciences, 39, Springer-Verlag, New York, 1984.
- [52] Santos, C.A.P., *Soluções radialmente simétricas de problemas quasilineares singulares*, Tese de Doutorado, UnB,(2003).
- [53] Shi J.; Yao M., *On a singular nonlinear semi linear elliptic problem* Proc. Roy. Soc. Edinburgh Sect. A 128 (1998), 1389-1401.

-
- [54] Smoller, J. A. and Wasserman, G., *Existence, uniqueness and nondegeneracy of positive solutions of semilinear elliptic equations*, Communications in Mathematical Physics 95, (1984), 129-159.
- [55] Sun, Y.; Wu, S., *Iterative solution for a singular nonlinear elliptic problem*. Appl. Math. Comput. 118 (2001), no. 1, 53–62.
- [56] Wei, L; Wang, M; Zhu, J., *Multiple nontrivial solutions for a class of p -Laplacian equations*. Acta Appl. Math. 110 (2010), no. 3, 1153–1167.
- [57] Yanagida E., *Uniqueness of positive radial solutions of $\Delta u + g(r)u + h(r)u^p = 0$ in R^n* , Arch. Rational Mech. Anal. 115 (1991),no.3, 257-274.
- [58] Zhang Z., *On a Dirichlet problem with a singular nonlinearity*. J. Math. Ana Appl. 194 (1995), 103-113.
- [59] Zhang, Z., *Critical points and positive solutions of singular elliptic boundary value problems*. J. Math. Anal. 83 Appl. 302 (2005), no. 2, 476–483.